

Análise Funcional Aplicada

Dimitar K. Dimitrov

Preface

Contents

Preface	1
1 Álgebra dos Conjuntos	3
1.1 Álgebra dos Conjuntos	3
1.2 Relações de Equivalência	6
1.3 Relação de ordem	8
1.3.1 Exercícios	14
2 Tópicos da Topologia	17
2.1 Espaços Topológicos	17
2.2 Funções Contínuas em Espaços Topológicos	20
2.3 Espaços Topológicos Separáveis e Normais	22
2.4 Compactos em espaços Topológicos	29
2.5 Teorema de Tikhonov	34
2.6 Exercícios	39
2.7 Resolução dos Exercícios	40
3 Espaços Métricos	43
3.1 Propriedades Básicas	43
3.2 Espaços Métricos Completos	47
3.3 Compactos em Espaços Métricos	56
3.3.1 Teorema de Hausdorff	56
3.3.2 Caracterizações dos Compactos em Espaços Métricos	58
3.4 Convergência Uniforme	60
3.5 Exercícios	65
4 Espaços Normados	69
4.1 Normas e espaços normados	69
4.2 Operadores Lineares Limitados	78

4.2.1	Exercícios	94
-------	----------------------	----

Capítulo 1

Álgebra dos Conjuntos

1.1 Álgebra dos Conjuntos

Definição 1.1.1. Dizemos que $A \subset B$ ou $B \supset A$ se $\forall x \in A \Rightarrow x \in B$.

Definição 1.1.2. Dizemos que $A = B$ se $A \subset B$ e $A \supset B$ simultaneamente e, dizemos que $A \neq B$ se existe $x \in A$ tal que $x \notin B$ ou existe $x \in B$ tal que $x \notin A$.

Definição 1.1.3. Dizemos que $A \subsetneq B$ se $A \subset B$ mas $A \neq B$.

Definição 1.1.4. A união dos conjuntos A e B é definida por

$$A \cup B = \{x : x \in A \vee x \in B\}.$$

Se Ω é uma família de conjuntos A , definimos:

$$\bigcup \Omega = \{x : x \in A \text{ para algum } A \in \Omega\},$$

ou

$$\bigcup_{\iota \in I} A_\iota = \{x : x \in A_\iota \text{ para algum } \iota \in I\}.$$

Definição 1.1.5. Definimos $A \cap B = \{x : x \in A \wedge x \in B\}$.

Seja Ω uma família de conjuntos A . Definimos:

$$\bigcap \Omega = \{x : x \in A \text{ para todo } A \in \Omega\},$$

$$\bigcap_{\iota \in I} A_\iota = \{x : x \in A_\iota \text{ para todo } \iota \in I\}.$$

Problema 1.1.1. Provar que se $A_n = \{x \in \mathbb{R} : |x| < \frac{1}{n}\}$ então $\bigcap_{n=1}^{\infty} A_n = \{0\}$.

Teorema 1.1.1. *Sejam A, B e C alguns conjuntos. Então:*

- | | |
|--|---|
| 1) $A \cup B = B \cup A$ | 1') $A \cap B = B \cap A$ |
| 2) $A \cup A = A$ | 2') $A \cap A = A$ |
| 3) $A \cup \emptyset = A$ | 3') $A \cap \emptyset = \emptyset$ |
| 4) $(A \cup B) \cup C = A \cup (B \cup C)$ | 4') $(A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C)$ |
| 5) $A \subset A \cup B$ e $B \subset A \cup B$ | 5') $A \cap B \subset A$ e $A \cap B \subset B$ |
| 6) $A \subset B \Leftrightarrow A \cup B = B$ | 6') $A \subset B \Leftrightarrow A \cap B = A$ |

Demonstração: Provaremos somente as afirmações 6) e 6').

6) $A \subset B \Leftrightarrow A \cup B = B$.

(\Rightarrow) Pela hipótese $A \subset B$, ou seja, $\forall x \in A \Rightarrow x \in B$. Temos que provar que $A \cup B = B$, ou seja, $A \cup B \subset B \wedge A \cup B \supset B$.

Primeiramente provemos a inclusão \subset . Seja $x \in A \cup B$. Pela definição de união, temos que $x \in A$ ou $x \in B$. Mas pela hipótese, se $x \in A$, então $x \in B$. Portanto, $A \cup B \subset B$.

A inclusão \supset , isto é, que $A \cup B \supset B$, é logicamente óbvia.

(\Leftarrow) Por hipótese $A \cup B = B$, ou seja, $\forall x \in A \cup B \Rightarrow x \in B$. Em particular, se $x \in A$, então $x \in B$, o que implica em $A \subset B$.

6') $A \subset B \Leftrightarrow A \cap B = A$.

(\Rightarrow) A inclusão \subset é verdadeira pelo item 5').

Provemos a inclusão \supset , ou seja, $A \cap B \supset A$. Temos que todo elemento de A é elemento de B , então $\forall x \in A \Rightarrow x \in A$ e $x \in B$, o que implica $x \in A \cap B$. Assim, $A \subset A \cap B$ e, portanto, $A \cap B = A$.

(\Leftarrow) Temos por hipótese que todo elemento de A é elemento de $A \cap B$. Assim, todo elemento de A é elemento de B , o que implica em $A \subset B$. •

Teorema 1.1.2. *Sejam A, B e C conjuntos quaisquer. Então:*

- 1) $A \cap (B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C)$,
- 2) $A \cup (B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$.

Demonstração: 1) $A \cap (B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C)$. Temos que estabelecer as duas inclusões.

\subset Seja $x \in A \cap (B \cup C)$ um elemento arbitrário. Logicamente, isto significa que $x \in A \wedge (x \in B \vee x \in C)$ o que, por sua vez, implica em $(x \in A \wedge x \in B) \vee (x \in A \wedge x \in C)$. Consequentemente, $x \in A \cap B \vee x \in A \cap C$ o que é equivalente a $x \in (A \cap B) \cup (A \cap C)$. Portanto, $A \cap (B \cup C) \subset (A \cap B) \cup (A \cap C)$.

\supset Seja agora $x \in (A \cap B) \cup (A \cap C)$. Então, $(x \in A \wedge x \in B) \vee (x \in A \wedge x \in C)$. Logo, $x \in A \wedge (x \in B \vee x \in C)$. Consequentemente $x \in A \cap (B \cup C)$. Portanto,

$A \cap (B \cup C) \supset (A \cap B) \cup (A \cap C)$.

2) $A \cup (B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$. Primeiro provemos a inclusão \subset . Tome $x \in A \cup (B \cap C)$ um elemento qualquer. Então $x \in A \vee (x \in B \wedge x \in C)$, o que implica em $(x \in A \vee x \in B) \wedge (x \in A \vee x \in C)$. Assim, $x \in (A \cup B) \cap (A \cup C)$. Agora, provemos a inclusão \supset . Tome $x \in (A \cup B) \cap (A \cup C)$. Então, $(x \in A \vee x \in B) \wedge (x \in A \vee x \in C)$, o que significa que $x \in A \vee (x \in B \wedge x \in C)$. Portanto, $x \in A \cup (B \cap C)$. Logo, como $A \cup (B \cap C) \subset (A \cup B) \cap (A \cup C)$ e $A \cup (B \cap C) \supset (A \cup B) \cap (A \cup C)$, temos que $A \cup (B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$. •

Definição 1.1.6. *Seja X um conjunto fixo. O complemento de A (com respeito a X) é dado por:*

$$A^c = X \setminus A = \{x : x \in X \wedge x \notin A\}.$$

Teorema 1.1.3. *As seguintes leis de De Morgan são válidas:*

- 1) $(A \cup B)^c = A^c \cap B^c$;
- 2) $(A \cap B)^c = A^c \cup B^c$;
- 3) $(\bigcup_{i \in I} A_i)^c = \bigcap_{i \in I} A_i^c$;
- 4) $(\bigcap_{i \in I} A_i)^c = \bigcup_{i \in I} A_i^c$.

Definição 1.1.7. *A diferença simétrica dos conjuntos A e B é dada por:*

$$A \Delta B = \{x : x \in A \cup B \wedge x \notin A \cap B\}.$$

Teorema 1.1.4. *Para quaisquer conjuntos A e B temos:*

- 1) $A \Delta B = (A \cup B) \setminus (A \cap B)$;
- 2) $A \Delta B = (A \setminus B) \cup (B \setminus A)$;
- 3) $A \Delta B = (A \cap B^c) \cup (A^c \cap B)$.

Problema 1.1.2. *Sejam X e Y dois conjuntos. Provar que $X = \emptyset$ se, e somente se, $Y = X \Delta Y$.*

Problema 1.1.3. *Provar que*

- 1) $A \Delta B = B \Delta A$;
- 2) $A \Delta (B \Delta C) = (A \Delta B) \Delta C$;
- 3) $A \cap (B \Delta C) = (A \cap B) \Delta (A \cap C)$;
- 4) $A \Delta A = \emptyset$;
- 5) $A \Delta \emptyset = A$.

Problema 1.1.4. *Sejam A, B e C conjuntos quaisquer. Provar que:*

$$A \Delta B \subset (A \Delta C) \cup (B \Delta C).$$

Quando a inclusão é estrita?

Observe o desenho para os casos $C \cap A \cap B = \emptyset$ e $C = A \cap B$.

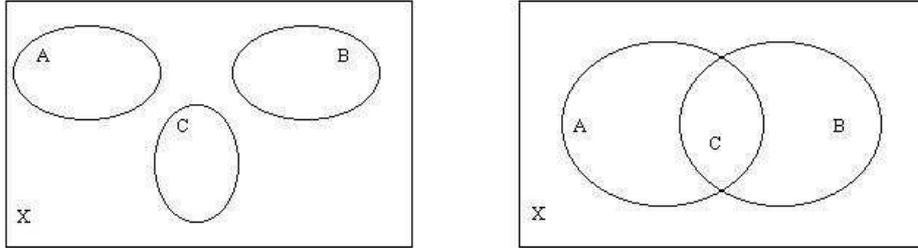


Figura 1

Problema 1.1.5. *Princípio de inclusão e exclusão. Por $\#A$ denotemos o número de elementos de um conjunto finito A . Se A e B são conjuntos com um número finito de elementos, provar que*

$$\#(A \cup B) = \#A + \#B - \#(A \cap B)$$

$$\# \bigcup_{i=1}^n A_i = \sum_{i=1}^n \#A_i - \sum_{1 \leq i < j \leq n} \#(A_i \cap A_j) + \sum_{1 \leq i < j < k \leq n} \#(A_i \cap A_j \cap A_k) - \dots$$

1.2 Relações de Equivalência

Definição 1.2.1. *Sejam X e Y dois conjuntos. O seu Produto Cartesiano é definido por*

$$X \times Y = \{(x, y) : x \in X \wedge y \in Y\}.$$

Dizemos que $(x, y) = (u, v)$ quando $x = u$ e $y = v$ simultaneamente.

Definição 1.2.2. *Qualquer subconjunto $R \subset X \times Y$ é chamado relação. Os subconjuntos $Dom R \subset X$ e $Cod R \subset Y$ são definidos por*

$$Dom R = \{x : (x, y) \in R \text{ para algum } y\},$$

$$Cod R = \{y : (x, y) \in R \text{ para algum } x\},$$

e são chamados domínio e codomínio (ou contradomínio) de R , respectivamente.

Definição 1.2.3. A relação $R \subset X \times X$ é chamado relação de equivalência se R goza das seguintes propriedades:

- 1) $(x, x) \in R$, para todo $x \in X$ (reflexão);
- 2) $(x, y) \in R \Rightarrow (y, x) \in R$, para todo $x, y \in X$ (simetria);
- 3) $(x, y) \in R$ e $(y, z) \in R \Rightarrow (x, z) \in R$, para todo $x, y, z \in X$ (transitividade).

Quando R é uma relação de equivalência, em vez de $(x, y) \in R$, usaremos a denotação $x \sim y$.

Definição 1.2.4. Se $R \subset X \times X$ é relação de equivalência e $x \in X$ então sua classe de equivalência é dada por:

$$A_x = \{\xi \in X : (x, \xi) \in R\}.$$

As classes de equivalência A_x de x às vezes são denotadas por \bar{x} .

Teorema 1.2.1. A relação $R \subset X \times X$ é uma relação de equivalência se, e somente se, R gera uma partição de X de conjuntos cuja união é X e a intersecção de quaisquer dois conjuntos distintos é vazia.

Demonstração:

(\Rightarrow) Seja R uma relação de equivalência. Provemos que $\cup_{x \in X} A_x = X$ e $A_x \cap A_y = \emptyset$ quando $(x, y) \notin R$. Estes dois fatos podemos resumir dizendo que

$$\bigcup_{x \in X} A_x = X, \text{ para todo } x \text{ não relacionado.}$$

Primeiramente mostremos que, se $(x, y) \in R$, então $A_x = A_y$. Para este propósito, seja $\xi \in A_x$, isto é, $(x, \xi) \in R$. Como, por hipótese, temos que $(x, y) \in R$, decorre da transitividade que $(y, \xi) \in R$, ou seja, $\xi \in A_y$ e, portanto, $A_x = A_y, \forall (x, y) \in R$.

Agora provemos que, se $(x, y) \notin R$, então $A_x \cap A_y = \emptyset$. Suponha o contrário, que existe $\xi \in A_x \cap A_y$. Portanto, $(x, \xi) \in R$ e $(y, \xi) \in R$. Logo, a transitividade implica que $(x, y) \in R$ que é uma contradição.

(\Leftarrow) Suponha que a família dos conjuntos $\{A_\iota\}_{\iota \in I}$ forma uma partição de X , isto é, que $\bigcup_{\iota \in I} A_\iota = X$ e $A_\iota \cap A_\kappa = \emptyset$ quando $\iota \neq \kappa$. Definimos a relação R através da regra:

$$(x, y) \in R \text{ se } x, y \in A_\iota \text{ para algum } \iota \in I.$$

É fácil verificar que R , definida desta forma, é uma relação de equivalência. •

Definição 1.2.5. *Sejam X e Y dois conjuntos. A relação $G \subset X \times Y$ é chamada gráfico de uma função g se, para quaisquer x, y, z , com $x \in X$, $y, z \in Y$ que satisfazem $(x, y) \in G$ e $(x, z) \in G$, necessariamente temos $y = z$. Em outras palavras, se $g(x) = y$ e $g(x) = z$, então g é função se $y = z$.*

Definição 1.2.6. *Sejam X e Y dois conjuntos e $f : X \rightarrow Y$ uma função. Então,*

- 1) *se $x_1 \neq x_2$ implica em $f(x_1) \neq f(x_2)$, ou equivalentemente, $f(x_1) = f(x_2)$ implica em $x_1 = x_2$, f é chamada injeção;*
- 2) *se $f(X) = Y$, f é chamada sobrejeção;*
- 3) *se f é injeção e sobrejeção, ela é chamada bijeção.*

Definição 1.2.7. *Os conjuntos X e Y são equipotentes se existe uma bijeção $f : X \rightarrow Y$.*

Problema 1.2.1. *Provar que \mathbb{Z} e $2\mathbb{Z}$ são equipotentes.*

Definição 1.2.8. *O conjunto X é enumerável se ele é equipotente a \mathbb{N} .*

Lema 1.2.1. *Se X e Y são enumeráveis então $X \times Y$ é enumerável.*

Teorema 1.2.2. *Qualquer união enumerável de conjuntos enumeráveis é um conjunto enumerável.*

Teorema 1.2.3. *Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é monótona então o conjunto dos eventuais pontos de descontinuidade de f é no máximo enumerável.*

Problema 1.2.2. *Provar que \mathbb{R} é equipotente ao intervalo $(0, 1)$.*

1.3 Relação de ordem

Definição 1.3.1. *Seja X um conjunto. A relação $R \subset X \times X$ é chamada relação de ordem (ou simplesmente ordem) se:*

- 1) $(x, x) \in R$, para todo $x \in X$ (reflexão);
- 2) $(x, y) \in R$ e $(y, z) \in R \Rightarrow (x, z) \in R$ (transitividade);
- 3) $(x, y) \in R$ e $(y, x) \in R \Rightarrow x = y$ (antissimetria).

As relações de ordem são chamadas também de ordens parciais. Se R é uma relação de ordem, dizemos que (X, R) , ou simplesmente X , é (parcialmente) ordenado.

Às vezes, em vez de $(x, y) \in R$, escreveremos $x \prec y$.

Definição 1.3.2. *Seja (X, R) parcialmente ordenado. Dizemos que X é linearmente ordenado e que R é ordem linear se, além das três exigências anteriores, R satisfaz a seguinte exigência adicional:*

4) Para todo $x, y \in X$ exatamente uma das inclusões $(x, y) \in R$ ou $(y, x) \in R$ vale.

Conjuntos linearmente ordenados são também chamados de "cadeias".

Exemplos:

- 1) Se $X = \mathbb{R}$ e R é \geq , então (\mathbb{R}, \geq) é linearmente ordenado
- 2) Se em $X = \mathbb{C}$ definirmos $z_1 \prec z_2$ se $|z_1| \leq |z_2|$, esta não é uma ordem, pois não satisfaz a propriedade antissimétrica, uma vez que $|z_1| \leq |z_2|$ e $|z_2| \leq |z_1|$ implica em $|z_1| = |z_2|$, mas não implica em $z_1 = z_2$
- 3) Sejam Y um conjunto e $X = \mathcal{P}(Y)$ a família de todos os subconjuntos de Y . Em X podemos introduzir ordem de uma das seguintes formas:

- (i) Se $U, V \in X$, dizemos que $U \prec V$ se $U \subset V$;
- (ii) Se $U, V \in X$, dizemos que $U \prec V$ se $U \supset V$.

Estas são de fato ordens mas, em geral, não são ordens lineares.

4) Sejam D e Y dois conjuntos, e $X = \{f : D \rightarrow Y : f \text{ é função}\}$ a família de todas as funções de D em Y . É possível introduzir ordem em X desta forma: Dizemos que $f_1 \prec f_2$ se, e somente se, as seguintes exigências são satisfeitas simultaneamente: $Dom f_1 \subset Dom f_2$ e $f_2|_{Dom f_1} \equiv f_1$. Em outras palavras, por esta definição $f_1 \prec f_2$ se f_2 é extensão de f_1 .

Definição 1.3.3. *Seja (X, \prec) parcialmente ordenado. O elemento $x_0 \in X$ é chamado elemento maximal, no sentido da ordem, para X se não existe $y \in X$, tal que $x_0 \prec y$ e $x_0 \neq y$.*

Formalmente, x_0 é um elemento maximal se para todo $y \in X : x_0 \prec y$ então $x_0 = y$.

Analogamente, o elemento $x_0 \in X$ é chamado elemento minimal, no sentido da ordem, para X se não existe $y \in X$, tal que $y \prec x_0$ e $y \neq x_0$

Definição 1.3.4. *Se $x_0 \in X$ é tal que $y \prec x_0$, para todo $y \in X$, então x_0 é chamado de elemento máximo.*

De forma análoga, definimos $x_0 \in X$ como elemento mínimo se, para todo $y \in X$ temos que $x_0 \prec y$.

Exemplos:

- 1) Se $(X, R) = ([a, b], \leq)$, então o ponto b é elemento máximo e maximal.
- 2) Se $(X, R) = ((a, b), \leq)$, não existe elemento máximo nem elemento maximal, pois $b \notin X$.

Definição 1.3.5. Seja $(X, <)$ ordenado e $B \subset X$. Dizemos que $\xi \in X$ é limite superior para B se $b < \xi$, para todo $b \in B$. O menor, no sentido da ordem, dos limites superiores para B é chamado de cota superior de B .

Definição 1.3.6. Seja $(X, <)$ ordenado e $B \subset X$. Dizemos que $\xi \in X$ é limite inferior para B se $\xi < b$, para todo $b \in B$. O maior, no sentido da ordem, dos limites inferiores para B é chamado de cota inferior de B .

Axioma de Escolha. Sejam X um conjunto qualquer, A um conjunto de índices e $F : A \rightarrow \mathcal{P}(X)$ uma função que, para todo $\alpha \in A$, $F(\alpha) \neq \emptyset$. Então, existe uma função $f : A \rightarrow X$, tal que $f(\alpha) \in F(\alpha)$ para todo $\alpha \in A$.

Em outras palavras, o Axioma de Escolha afirma que para qualquer família de conjuntos $\{F_\alpha\}_{\alpha \in A}$ não-vazios, existe uma função, que, para todo índice α “escolhe” um elemento do correspondente conjunto F_α . Por isto, f é chamada *função de escolha*.

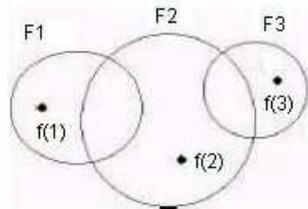


Figura 2 Axioma da Escolha

Lema de Zorn. Todo conjunto ordenado Σ tal que todos seus subconjuntos linearmente ordenados têm cota superior, possui elemento maximal.

Em outras palavras, o Lema de Zorn afirma que Σ é tal, que toda cadeia sua B possui cota ξ_B , então, Σ tem elemento maximal.

Mais adiante, mostraremos que as afirmações do Axioma da Escolha e do Lema de Zorn são equivalentes. Primeiro precisaremos introduzir o conceito de *Boa Ordenação* e apresentar o *Princípio da Indução Transfinita*.

Um conjunto parcialmente, ou linearmente, ordenado pode não ter um menor elemento e, mesmo que o tenha, algum de seus subconjuntos pode não ter um menor elemento. Os sistemas ordenados, parcial ou linearmente, com a propriedade de que todos os seus subconjuntos não-vazios possuem um menor elemento são extremamente interessantes, como por exemplo o conjunto dos números naturais, com a ordem usual.

Definição 1.3.7. *Um conjunto ordenado é bem ordenado se todo subconjunto não-vazio tem um menor elemento.*

Teorema 1.3.1. *Toda boa ordem é uma ordem linear.*

Demonstração: Seja (A, \preceq) um sistema bem ordenado e seja $B = \{x, y\}$ um subconjunto de A . Como A é bem ordenado, o subconjunto B tem um menor elemento. Assim, $x \preceq y$ ou $y \preceq x$, o que implica \preceq ser uma ordem linear. •

Exemplo 1.3.1. (\mathbb{R}, \leq) é linearmente ordenado, mas não é bem ordenado, pois o intervalo real $(0, 1) = \{x \in \mathbb{R} : 0 < x < 1\}$ com a mesma ordem, não possui menor elemento, uma vez que o número 0 não pertence a esse intervalo.

Exemplo 1.3.2. (\mathbb{Q}, \geq) é linearmente ordenado, mas não bem ordenado. Justificativa análoga à do exemplo acima.

Exemplo 1.3.3. A classe dos ordinais com a ordem usual é bem ordenada, pois qualquer que seja o subconjunto $(\{a_1, a_2, a_3, \dots\}, <)$ do sistema $(\mathbb{Z}^+, <)$ possui como menor elemento, no sentido da ordem, o número a_1 .

Um dos fatos mais importantes sobre os conjuntos bem ordenados é que pode-se provar propriedades de seus elementos por um processo análogo à indução finita. Esse novo processo é conhecido como Princípio da Indução Transfinita (P.I.T).

Teorema 1.3.2. (P.I.T.) *Seja $\Phi(\gamma)$ uma propriedade definida no sistema $(A, <)$, onde A é o conjunto dos ordinais e a ordem é a usual. Se $\Phi(\beta)$ é verdadeira e implica que $\Phi(\alpha)$ é verdadeira, para todo $\beta < \alpha$, então temos que $\Phi(\alpha)$ é verdadeira para todo e qualquer ordinal α .*

Demonstração: Sabemos que a classe dos ordinais com a ordem usual é bem ordenada. Suponhamos que para alguma propriedade Φ , que satisfaça as hipóteses, exista um ordinal α tal que $\Phi(\alpha)$ é falsa. Então considere a classe $C = \{\alpha : \Phi(\alpha) \text{ é falsa}\} \neq \emptyset$. Seja $\gamma = \min(C)$, ou seja, o menor ordinal para o qual a propriedade Φ é falsa. Podemos tomar γ dessa forma por que a classe C é subconjunto da classe dos ordinais, que é bem ordenada. Então, para todo $\lambda < \gamma$, tem-se que $\Phi(\lambda)$ é verdadeira. Portanto por hipótese, $\Phi(\gamma)$ é verdadeira, o que é um absurdo. Assim, $\Phi(\alpha)$ é verdadeira para todo e qualquer ordinal α .

•

Notas:

(i) O Princípio da Indução Finita (P.I.F.) é um caso particular do P.I.T., aplicado ao conjunto dos naturais com a ordem usual;

(ii) A diferença essencial entre o P.I.F. e o P.I.T. é que no primeiro mostra-se que uma propriedade é válida para um certo elemento a partir de seu predecessor imediato e no segundo, mostra-se tal validade a partir do conjunto de todos os seus predecessores;

Agora temos condições de mostrar a equivalência entre o Lema de Zorn e o Axioma da Escolha, mas antes apresentaremos uma noção de *Classes Próprias*, que na literatura podem ser encontradas também como família de conjuntos. Na teoria moderna dos conjuntos, entende-se por *Classe* qualquer coleção arbitrária de elementos do universo. Todos os conjuntos são classes (que geralmente são conjuntos), mas nem toda classe é um conjunto. Classes que não são conjuntos são chamadas de *Classes Próprias*. O Princípio da Limitação do Tamanho, em sua vaga formulação, diz que toda classe pequena (no sentido de cardinalidade) são conjuntos, enquanto que classes próprias são muito grandes; Tão grandes que não podem ser pensadas como objetos específicos (conjuntos). Além disso, apenas coleções transfinitas podem ser conjuntos, mas algumas coleções são "absolutamente infinitas", e não pode-se pensar em compreendê-las em um objeto. Desta forma, diz-se que toda classe que tem a mesma cardinalidade da classe universo é muito grande e todas as outras são pequenas. As classes de todos ordinais e de todos conjuntos são classes próprias.

Teorema 1.3.3. *As afirmações do Lema de Zorn e do Axioma de Escolha são equivalentes.*

Demonstração:

(*Zorn* \Rightarrow *Escolha*) Seja X um conjunto, A um conjunto de índices dado e F uma função de A em $\mathcal{P}(X)$, tal que, para todo $\alpha \in A$, $F(\alpha) \neq \emptyset$. O nosso objetivo é provar a existência de uma função de escolha que é definida para todo $\alpha \in A$. Consideremos o conjunto Σ de funções

$$g : \begin{cases} \mathcal{D}g \longrightarrow X & \mathcal{D}g \subset A \\ \alpha \longrightarrow g(\alpha) \in F(\alpha) & \forall \alpha \in \mathcal{D}g. \end{cases}$$

Introduzimos ordem em Σ do mesmo modo como no Exemplo 5:

$$g_1 \prec g_2 \Leftrightarrow \begin{cases} \mathcal{D}g_1 \subset \mathcal{D}g_2 \\ g_2(\alpha) = g_1(\alpha) & \forall \alpha \in \mathcal{D}g_1 \end{cases}$$

Seja $H \subset \Sigma$, uma cadeia. Em H definimos a função:

$$\bar{g} : \begin{cases} \mathcal{D}\bar{g} \longrightarrow X & \mathcal{D}\bar{g} = \bigcup_{g \in H} \mathcal{D}g \\ \bar{g}(\alpha) = g(\alpha) & \alpha \in \mathcal{D}g \text{ para algum } g \in H \end{cases}$$

A função \bar{g} está bem definida, pois o seu valor em qualquer α não depende da escolha particular de $g(\alpha)$. De fato, sejam $g, g_1 \in H$ duas funções definidas em α . O fato de H ser linearmente ordenado nos garante que, ou $g \prec g_1$ ou $g_1 \prec g$. Em ambos os casos $g_1(\alpha) = g(\alpha)$ (no domínio da restrição). Logo os valores de \bar{g} independem da escolha de g .

Temos, além disso, que $g \prec \bar{g}$ para toda $g \in H$, ou seja, \bar{g} é cota superior para H . Portanto, pelo Lema de Zorn, Σ tem um elemento g^* que é maximal. Mostremos que $\mathcal{D}g^* = A$. Para este propósito vamos supor o contrário, isto é, que existe um $\alpha_0 \in A \setminus \mathcal{D}g^*$. Definimos:

$$g^{**} : \begin{cases} \mathcal{D}g^* \cup \{\alpha_0\} \longrightarrow X \\ g^{**}(\alpha) = g^*(\alpha) & \forall \alpha \in \mathcal{D}g^* \\ g^{**}(\alpha_0) \in F(\alpha_0). \end{cases}$$

Obviamente g^{**} excede g^* , nos sentido da ordem em Σ , e as duas funções não coincidem. Isto contradiz o fato de g^* ser maximal para Σ .

Conseqüentemente, g^* é uma função de escolha definida no conjunto inteiro de índices A .

(*Escolha* \Rightarrow *Zorn*) Seja $(X, <)$ um sistema parcialmente ordenado tal que toda cadeia possui cota superior. Mostremos que X tem elemento maximal. Para isso, definimos o seguinte conjunto $p(x) = \{y \in X : x < y\} \in \wp(X)$, onde $\wp(X)$ é o conjunto das partes de X . Seja $p(X) = \{p(x) : x \in X\}$. Se $p(x) \in p(X)$ é vazio para algum $x \in X$, ou seja, não existe $y \in X$ tal que $x < y$, então x é o elemento maximal para X e, portanto, o teorema está provado. Agora, suponha que $p(x) \neq \emptyset$ para qualquer $x \in X$, isto é, para cada $x \in X$ existe $y \in X$ que é maior do que x , o que implica no conjunto $p(X)$ ser não vazio também. Então, pelo Axioma da Escolha, existe uma função de escolha f em $p(X)$, tal que para cada $p(x)$ temos $f(p(x)) \in p(x)$. Então, pela definição do conjunto $p(x)$ segue que $x < f(p(x))$. Pela indução transfinita, definimos $f_\alpha(p(x))$ para todo ordinal α , num conjunto de índices A , da seguinte maneira:

$$\begin{aligned} f_0(p(x)) &= x \\ f_{\alpha+1}(p(x)) &= f(p(f_\alpha(p(x)))) \end{aligned}$$

Desta forma, sempre que $i < \alpha$, $f_\alpha(p(x))$ é um limite superior de $f_i(p(x))$, pois:

$f_{\alpha+1}(p(x)) = f(p(f_\alpha(p(x)))) \in p(f_\alpha(p(x)))$, o que significa que $f_\alpha(p(x)) < f(p(f_\alpha(p(x))))$, pela definição do conjunto $p(x)$. Então, $f_{\alpha+1}(p(x)) > f_\alpha(p(x))$, para todo ordinal α .

Então, podemos facilmente construir uma função injetiva de A em X dada por $g(\alpha) = f_\alpha(p(x))$ para qualquer $x \in X$ arbitrário.

De fato: Como a classe A dos ordinais é bem ordenada, podemos afirmar que se $\alpha < \beta$, então $\alpha \neq \beta$. Agora, temos que $g(\alpha) = f_\alpha(p(x))$ que é menor que $g(\beta) = f_\beta(p(x))$ sempre que $\alpha < \beta$. Assim, para todo $\alpha \neq \beta$ teremos $g(\alpha) \neq g(\beta)$, o que define uma função injetiva.

Como g é injetiva e tem como domínio o conjunto A de ordinais (que é uma classe própria) então, a cardinalidade de X é no mínimo igual à cardinalidade de A . Portanto, X é também uma classe própria, o que contradiz o fato de X ser um conjunto. Desta forma, não se pode ter tal função de escolha e, assim, o conjunto X admite um elemento maximal. •

1.3.1 Exercícios

1. Sejam $A, B \subset X$. Mostre que os itens abaixo são equivalentes:
 $a-)$ $A \subset B$; $b-)$ $A \cap B^c = \emptyset$; $c-)$ $A \cup B = B$; $d-)$ $B^c \subset A^c$;
 $e-)$ $A \cap B = A$.
2. Mostre que: $(A \cap B) \cup C = A \cap (B \cup C) \Leftrightarrow C \subset A$, para quaisquer conjuntos $A, B, C \subset X$.
3. Sejam $A, B \subset X$. Demonstre a igualdade: $A \setminus B = A \Delta (A \cap B)$.
4. Mostre que a inclusão: $(A \cup C) \cap (B \cup C^c) \subset A \cup B$ é verdadeira para quaisquer conjuntos $A, B, C \subset X$.
5. A igualdade é verdadeira ou falsa? Dê um contra-exemplo ou demonstre:
 $A \cap (B \setminus C) = (A \cap B) \setminus (A \cap C)$.
6. Para quaisquer que sejam $A, B, C \subset X$ mostre que:
 $A \cap B = A$ e $B \cap C = \emptyset \Rightarrow A \cap C = \emptyset$. Sugestão: Prove por absurdo.
7. Sejam $z, w \in \mathbb{C}$. Temos que $zRw \Leftrightarrow Re(z) = Re(w)$, onde $Re(z)$ é a parte real do complexo z . Prove que R é uma relação de equivalência. Faça o esboço da classe de equivalência de um número complexo qualquer.

8. Seja R a relação de congruência sobre \mathbb{Z} : $aRb \Leftrightarrow a \equiv b \pmod{m}$, com $m > 1$. Demonstre que esta é uma relação de equivalência. (Lembrete: $a \equiv b \pmod{m} \Leftrightarrow m|(a-b) \Leftrightarrow \exists q \in \mathbb{N} : (a-b) = q.m$).
9. Sejam $p = (x, y), q = (w, z) \in \mathbb{R}^2$. Então, $pRq \Leftrightarrow z - y = w - x$. Mostre que R é uma relação de equivalência e represente graficamente a classe de equivalência de $(2, 1)$.
10. Sejam $u, v \in \mathbb{R}^2$. Então, $uRv \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}^* : u = \lambda v$. Mostre que R é relação de equivalência.
11. Seja R um subconjunto de $\mathbb{Q} \times \mathbb{Q}$: $xRy \Leftrightarrow x - y \in \mathbb{Z}$. Prove que R é uma relação de equivalência. Qual é o conjunto de pontos que são relacionados com o número 1?
12. Em \mathbb{N} , definimos $m \leq n \Leftrightarrow n|m$. Mostre que esta é uma relação de ordem parcial, mas não linear. Mostre que todo subconjunto tem limite superior, segundo essa ordem. Determine o conjunto dos elementos maximais.
13. A ordem lexicográfica \leq sobre um conjunto A é aquela seguida na organização de um dicionário. Em um dicionário a letra a precede a letra c , denotada por $a \leq c$ que se lê: a precede c . Da mesma forma: $a \leq abc$, $aab \leq abc$ e $bace \leq bb$. Outra situação: $1 \leq 3$ que se lê: 1 precede 3. Analogamente: $1 \leq 125$, $112 \leq 1123$ e $2135 \leq 22$. Mostrar que \leq é uma relação de ordem sobre \mathbb{N} .
14. Seja $R \subset \mathbb{N} \times \mathbb{N}$: $(a, b)R(c, d) \Leftrightarrow a + d = b + c$.
- a-) Demonstre que R é relação de equivalência. Determine e esboce as classes $\overline{(0, 0)}$ e $\overline{(1, 0)}$;
- b-) Sejam $x = \overline{(a, b)}$ e $y = \overline{(c, d)}$. Então, $xSy \Leftrightarrow a + d \leq b + c$. Mostre que S é uma relação de ordem linear.
15. Seja X um conjunto parcialmente ordenado. Mostre que:
- a-) Se X tem um menor elemento, então x é o único elemento minimal de X ;
- b-) Se X é finito, então o único elemento minimal de X , se existir, é o menor elemento;
- c-) Dê um exemplo mostrando que se X não for finito, o item b-) é falso.
16. Prove que o Axioma da Escolha é equivalente à seguinte afirmação: Dada uma coleção não vazia C de conjuntos não vazios e distintos dois a dois, então existe um conjunto E que contém exatamente um elemento de cada

conjunto da família C . Este conjunto E é chamado de *conjunto escolha para C* .

17. Mostre que o Axioma da Escolha implica na seguinte afirmação: O produto cartesiano de uma família não vazia de conjuntos não vazios é não vazio.
18. Prove a equivalência entre as afirmações: "O produto cartesiano de uma família não vazia de conjuntos não vazios é não vazio" e "Todo conjunto não vazio possui uma função escolha".
19. Mostrar que todo espaço vetorial V possui uma base e que esta é um elemento maximal para V , no sentido da independência linear. (Sugestão: Lema de Zorn).
20. Demonstre que a seguinte afirmação implica no Lema de Zorn: Qualquer conjunto parcialmente ordenado contém um subconjunto linearmente ordenado maximal.

Capítulo 2

Tópicos da Topologia

2.1 Espaços Topológicos

Definição 2.1.1. *Seja X um conjunto e τ uma família de subconjuntos de X , isto é, $\tau \subset \mathcal{P}(X)$. Dizemos que τ é uma topologia em X se as seguintes exigências são satisfeitas:*

- 1) $\emptyset \in \tau$ e $X \in \tau$;
- 2) Se $U_\alpha \in \tau$ para todo $\alpha \in A$, então $\bigcup_{\alpha \in A} U_\alpha \in \tau$;
- 3) Se $U \in \tau$ e $V \in \tau$, então $U \cap V \in \tau$.

Se τ é uma topologia em X , a dupla (X, τ) é um espaço topológico.

Os conjuntos de τ são chamados abertos (com respeito a τ).

Os complementos dos conjuntos de τ são chamados fechados.

As seguintes propriedades dos conjuntos fechados num espaço topológico (X, τ) são consequência imediata da definição:

- 1) \emptyset e X são fechados;
- 2) Se V_α são fechados, para todo $\alpha \in A$, então $\bigcap_{\alpha \in A} V_\alpha$ é fechado;
- 3) Se U e V são fechados, então $U \cup V$ é fechado.

Definição 2.1.2. *Seja $B \subset X$, onde (X, τ) é um espaço topológico.*

- 1) *O ponto $x_0 \in B$ é chamado ponto interior de B se existe $U \in \tau$, tal que $x_0 \in U \subset B$.*
- 2) *O ponto y_0 é chamado ponto aderente de B se, para todo $U \in \tau$, tal que $U \ni y_0$, temos $U \cap B \neq \emptyset$.*

Sucintamente dito, o ponto x_0 é interior de B , se x_0 está em B juntamente com pelo menos um conjunto aberto U que contém x_0 . Análogamente, y_0 é

aderente se, todo aberto que o contém, tem intersecção não-vazia com B . Isto implica imediatamente que, se x_0 é interior, ele é necessariamente aderente. Entretanto, existem conjuntos que possuem pontos aderentes que não são interiores.

Lema 2.1.1. *Seja X uma espaço topológico. Então:*

- (i) *O conjunto $U \subset X$ é aberto \Leftrightarrow todo seu ponto é interior.*
- (ii) *O conjunto $V \subset X$ é fechado \Leftrightarrow todo seu ponto é aderente.*

Demonstração:

Primeiramente provaremos a afirmação (i). Para mostrarmos a inclusão

(\Leftarrow),

observemos que, se $x \in U$, pela definição de ponto interior, existe $U_x \in \tau$ tal que $x \in U_x \subset U$. Então,

$$U = \bigcup_{x \in U} U_x$$

De fato, para provarmos a inclusão $U \subset \cup_{x \in U} U_x$, basta observar que, se $x \in U$, então $x \in U_x$. Analogamente, a inclusão $\cup_{x \in U} U_x \subset U$ segue pelo fato que, se $x \in \cup_{x \in U} U_x$, existe $x_0 \in U$, tal que $x \in U_{x_0}$. Mas $U_{x_0} \subset U$, pela forma como estes conjuntos foram definidos. Então $x \in U$.

Para estabelecermos a inclusão

(\Rightarrow)

observe que, se $U \in \tau$ e $x \in U$, o próprio conjunto U é o aberto que é contido em si, isto é, podemos definir $U_x = U$ e assim $x \in U_x \subset U$. Portanto x é ponto interior de A .

Agora mostremos a afirmação (ii). Começamos com a inclusão

(\Leftarrow).

Temos que provar que $X \setminus V$ é aberto. Seja $x \in X \setminus V$. Então, existe um conjunto aberto U_x , tal que $U_x \ni x$ e $U_x \cap V = \emptyset$, pois senão, para o aberto $U \ni x$ teríamos $U \cap V \neq \emptyset$ que contradiz o fato de x ser aderente. Mas, $U_x \cap V = \emptyset$ implica em $U_x \subset X \setminus V$. Logo, $X \setminus V$ é de fato aberto.

Finalmente estabeleceremos a inclusão

(\Rightarrow).

Sabemos que V é fechado. Suponha que a conclusão não é verdadeira, isto é, que existe um x que é ponto aderente de V , mas $x \notin V$. Então $x \in X \setminus V$ e $X \setminus V$ é aberto. Isto significa que existe um aberto $U_x \ni x; U_x \subset X \setminus V$. Portanto, a última inclusão é equivalente ao fato de que $U_x \cap V = \emptyset$, o que significa que x não é ponto aderente de V . Chegamos a uma contradição.

Corolário 2.1.1. *Seja X um espaço topológico. Então:*

- (i) O conjunto $U \subset X$ é aberto $\Leftrightarrow U$ coincide com a união dos seus pontos interiores.
- (ii) O conjunto $V \subset X$ é fechado $\Leftrightarrow V$ coincide com a união dos seus pontos aderentes.

Definição 2.1.3. Seja $A \in (X, \tau)$. O fecho \bar{A} de A é definido por

$$\bar{A} = \bigcap \{B \supset A : B \text{ é fechado}\}.$$

Lema 2.1.2. O fecho \bar{A} coincide com o conjunto dos pontos aderentes de A .

Demonstração:

Seja

$$\Gamma = \{x \in X : x \text{ é ponto aderente de } A\}.$$

Temos que provar que $\bar{A} \equiv \Gamma$. Para este propósito, estabeleceremos que cada um destes conjuntos é incluso no outro.

Para mostrarmos a inclusão $[\subset]$, seja $x \in \bar{A}$ e suponha que $x \notin \Gamma$, isto é, que x não seja aderente. Então, existe um conjunto aberto $U_x \ni x$, tal que $U_x \cap A = \emptyset$. Mas $X \setminus U_x$ é fechado. Logo, $x \notin X \setminus U_x$ e $X \setminus U_x \supset A$.

A inclusão $[\supset]$ é óbvia. De fato, \bar{A} é fechado, poi é intersecção de fechados. Conseqüentemente, \bar{A} contém os seus pontos aderentes. Isto implica imediatamente que, se $x \in \Gamma$, então $x \in \bar{A}$.

Lema 2.1.3. O conjunto V é fechado se, e somente se, $\bar{V} = V$.

Definição 2.1.4. Seja X um espaço topológico e $x_0 \in X$. O conjunto U é uma vizinhança de x_0 se x_0 é ponto interior de U . Formalmente, U é vizinhança de x_0 se existe um aberto U_{x_0} , tal que $x_0 \in U_{x_0} \subset U$.

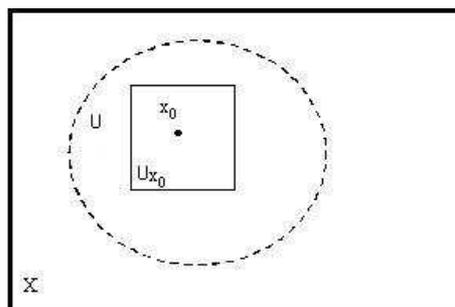


Figura 1 U é vizinha de x_0

Definição 2.1.5. Seja $x_0 \in X$ que é um espaço topológico e \mathcal{B}_{x_0} uma família de vizinhanças de x_0 . Dizemos que \mathcal{B}_{x_0} é base de vizinhanças de x_0 se, para toda vizinhança U de x_0 , existe $U_{x_0} \in \mathcal{B}_{x_0}$ tal que $U_{x_0} \subset U$.

Definição 2.1.6. A família \mathcal{B} de todas as bases \mathcal{B}_x de todos os pontos $x \in X$ é chamada base (de vizinhanças) de X .

Exemplo 2.1.1. Sejam $X \equiv \mathbb{R}$ e a topologia do conjuntos abertos:

- $\mathcal{B}_{x_0} = \bigcup_{n=1}^{\infty} (x_0 - \frac{1}{n}, x_0 + \frac{1}{n})$ é base de vizinhanças de x_0 .
- $\mathcal{B}_{x_0} = \bigcup_{n=1}^{\infty} (x_0 - \epsilon_n, x_0 + \epsilon_n)$, onde $\epsilon_n \rightarrow 0$, é base de vizinhanças de x_0 .
- $\mathcal{B}_{x_0} = \bigcup_{n=1}^{\infty} (x_0 - \frac{1}{10}, x_0 + \frac{1}{n})$ não é base.
- Se $\tau = \{X, \emptyset\}$ é a topologia caótica, então $\mathcal{B}_{x_0} = \{X\}$ é base de vizinhanças de x_0 .

Lema 2.1.4. Toda base $\mathcal{B} = \bigcup_{x \in X} \mathcal{B}_x$ do espaço topológico X satisfaz:

- Se $V \in \mathcal{B}_x$, então $x \in V$.
- Se $V_1, V_2 \in \mathcal{B}_x$, existe $V \in \mathcal{B}_x$, tal que $V \subset V_1 \cup V_2$.
- Para todo $V_x \in \mathcal{B}_x$ existe $\tilde{V}_x \in \mathcal{B}_x$, tal que $\tilde{V}_x \subset V_x$ e para todo $y \in \tilde{V}_x$, existe $V_y \in \mathcal{B}_y : V_y \subset V_x$.

Teorema 2.1.1. As propriedades 1), 2) e 3) do lema anterior implicam que existe uma única topologia τ em X , tal que $\mathcal{B} = \bigcup_{x \in X} \mathcal{B}_x$ é uma base de vizinhanças de (X, τ) .

Definição 2.1.7. Se X é um espaço topológico e $\tau_1 \subset \tau_2$, dizemos que τ_1 é mais fraca do que τ_2 .

A topologia $\{\emptyset, X\}$ é chamada caótica e a topologia $\mathcal{P}(X)$ é chamada discreta. Obviamente, se X é qualquer conjunto, a correspondente topologia caótica é a mais fraca e a topologia discreta é a mais forte.

2.2 Funções Contínuas em Espaços Topológicos

Definição 2.2.1. O conjunto de índices A é chamado sistema direcionado à direita se A é ordenado e, além disso, para todo $\alpha_1, \alpha_2 \in A$, existe $\alpha_3 \in A$, tal que $\alpha_1 \prec \alpha_3$ e $\alpha_2 \prec \alpha_3$.

Exemplos:

- (\mathbb{R}, \leq) é um sistema direcionado à direita (sdd);

- 2) $([a, b], \leq)$ é um sdd;
- 3) $(\mathcal{P}(\mathbb{R}^2), \subset)$ é um sdd;
- 4) (f, \prec) não é um sdd.

Definição 2.2.2. *Seja A um sistema direcionado à direita e X um conjunto. Dizemos que $\Phi : A \rightarrow X$ é uma seqüência genérica se Φ é uma função tal que $\Phi(\alpha) = x_\alpha \in X$. Às vezes, chamaremos de seqüência genérica (ou generalizada), o próprio codomínio de Φ , isto é, $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A}$.*

Definição 2.2.3. *Seja $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A}$ uma seqüência genérica em X . Se B é um sistema direcionado à direita, e $\psi : B \rightarrow A$ é tal que:*

1) *Se $\beta_1, \beta_2 \in B$, $\beta_1 \prec \beta_2$, segue que $\psi(\beta_1) \prec \psi(\beta_2)$;*

2) *para todo $\alpha_0 \in A$ existe $\beta \in B : \alpha_0 \prec \psi(\beta)$,*

então a função $\phi \circ \psi : B \rightarrow X$ é chamada subseqüência de $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A}$. Da mesma forma, freqüentemente chamaremos de subseqüência o codomínio de $\phi \circ \psi$, isto é, $\{x_{\alpha_\beta}\}_{\beta \in B}$.

Definição 2.2.4. *Seja $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A} \subset (X, \tau)$ uma seqüência genérica de elementos do espaço topológico (X, τ) . O elemento $y \in X$ é chamado ponto de acumulação de $\{x_\alpha\}$ se, para todo conjunto aberto $U \ni y$ e para todo índice $\alpha \in A$, existe $\alpha_1 \in A$ tal que: $\alpha \prec \alpha_1$ e $x_{\alpha_1} \in U$.*

Definição 2.2.5. *Seja X um espaço topológico. Dizemos que $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A} \rightarrow x_0$ se, para todo conjunto aberto $U \ni x_0$, existe $\alpha_0 \in A$, tal que, para todo $\alpha : \alpha_0 \prec \alpha$, temos $x_\alpha \in U$.*

Definição 2.2.6. *Sejam X, Y espaços topológicos. A função $f : X \rightarrow Y$ é contínua em $x_0 \in X$ se, para todo aberto $V \subset Y$, com $f(x_0) \in V$, existe um aberto $U \subset X$, tal que $x_0 \in U$ e $f(U) \subset V$.*

Definição 2.2.7. *Uma aplicação $f : X \rightarrow Y$ que transforma cada subconjunto aberto U de X , num subconjunto aberto $f(U)$ de Y chama-se uma aplicação aberta.*

Teorema 2.2.1. *Seja $f : X \rightarrow Y$ onde X e Y são espaços topológicos. Então f é contínua em todo ponto $x \in X$ se, e somente se, para todo aberto $V \subset Y$, a imagem inversa $f^{-1}(V)$ é um conjunto aberto em X .*

Demonstração:

A afirmação (\Leftarrow) segue imediatamente da definição anterior.

Para provarmos (\Rightarrow) , seja V um conjunto aberto de Y e $W = f^{-1}(V)$. Seja $x_0 \in W$. Então, $f(x_0) \in V$. Desde que f é contínua em x_0 , existe um conjunto aberto $U \ni x_0$, tal que $f(U) \subset V$. Logo, $U \subset W$. •

Teorema 2.2.2. *A função $f : X \rightarrow Y$ onde X e Y são espaços topológicos, é contínua em x_0 se, e somente se, para qualquer seqüência $\{x_\alpha\}$ que converge para x_0 , a seqüência $\{f(x_\alpha)\}$ converge para $f(x_0)$.*

Demonstração:

Primeiramente vamos provar a afirmação

(\Rightarrow).

É dado que $x_\alpha \rightarrow x_0$. Queremos provar que $f(x_\alpha) \rightarrow f(x_0)$. Seja V um aberto em Y , que contém $f(x_0)$. Então, existe um conjunto aberto U em X que contém x_0 tal que $f(U) \subset V$. Mas, sabemos que $x_\alpha \rightarrow x_0$. Portanto, existe $\alpha_0 \in A$, tal que para todo α que segue α_0 , isto é, $\alpha_0 \prec \alpha$, temos que $x_\alpha \in U$. Portanto, $f(x_\alpha) \in V$ e, conseqüentemente, $f(x_\alpha) \rightarrow f(x_0)$.

Para estabelecermos

(\Leftarrow),

suponha primeiramente que f não é contínua em x_0 . Isto significa que existe um conjunto aberto $V \ni f(x_0)$, tal que para todo $U \ni x_0$, temos $f(U) \setminus V \neq \emptyset$. Consideremos a família \mathcal{U} de todos os conjuntos abertos U com esta propriedade. Em \mathcal{U} introduzemos a relação de ordem por inclusão de decrescimento, isto é, $U_1 \prec U_2$ se $U_1 \supset U_2$. Assim, \mathcal{U} torna-se um sistema direcionado à direita.

Escolhemos, para todo $U \in \mathcal{U}$, um ponto x_U de U de modo que $x_U \rightarrow x_0$. Isto pode ser feito pois \mathcal{U} contém todos os conjuntos abertos que contêm x_0 . Portanto, se W é aberto, $W \ni x_0$, existe $U \subset W$ e $x_0 \in U \subset W$. Então, de fato $x_U \rightarrow x_0$. Por outro lado, desde que para esta escolha dos pontos x_U temos que $f(x_U) \notin V$. Portanto, $f(x_U) \not\rightarrow f(x_0)$ que é uma contradição. •

2.3 Espaços Topológicos Separáveis e Normais

Nesta seção provaremos os Teoremas de Urysohn e de Tietze.

Definição 2.3.1. *Seja X um espaço topológico. X é separável (T_2 , ou de Hausdorff) se, para quaisquer $x_1, x_2 \in X$, $x_1 \neq x_2$, existem conjuntos abertos U_1 e U_2 : $U_1 \ni x_1$, $U_2 \ni x_2$ e $U_1 \cap U_2 = \emptyset$.*

Definição 2.3.2. *Seja X um espaço topológico. X é chamado normal se, para quaisquer conjuntos fechados F_1 e F_2 : $F_1 \cap F_2 = \emptyset$, existem abertos U_1 e U_2 : $U_1 \supset F_1$, $U_2 \supset F_2$ e $U_1 \cap U_2 = \emptyset$.*

Lema 2.3.1. *O espaço topológico X é normal se, e somente se, para quaisquer conjuntos C fechado e W aberto, tais que $C \subset W$, existe U aberto, tal que $C \subset U$ e $\bar{U} \subset W$.*

Demonstração:

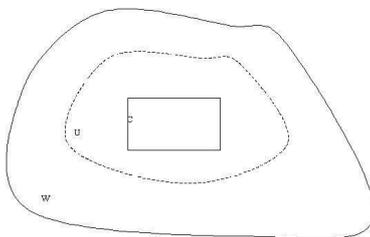


Figura 2 Representação dos conjuntos U , W e C

Primeiramente provaremos a afirmação

(\Rightarrow).

Sejam C e W como na afirmação. Consideremos C e $X \setminus W$ que são fechados. Observemos que $C \cap (X \setminus W) = \emptyset$.

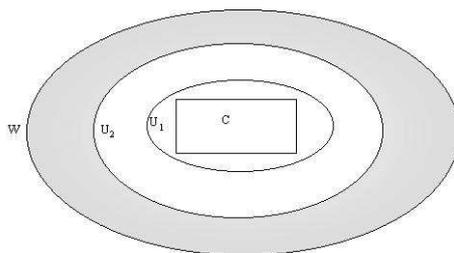


Figura 3 Representação dos conjuntos C , U_1 , U_2 e W

Desde que X é normal, pela Definição 2.3.2, existem conjuntos U_1 e U_2 abertos, tais que $U_1 \supset C$, $U_2 \supset (X \setminus W)$ e $U_1 \cap U_2 = \emptyset$. Seja $U := U_1$. Então $C \subset U$ e $U \subset (X \setminus U_2)$. Portanto $\overline{U_1} \subset \overline{(X \setminus U_2)}$. Consequentemente, $\overline{U} \subset (X \setminus U_2) \subset W$.

Mostremos agora a afirmação

(\Leftarrow).

Sejam C e F fechados disjuntos em X . Então $X \setminus F$ é aberto e $C \subset W = (X \setminus F)$. Logo, existe um aberto U tal que $C \subset U$ e $\overline{U} \subset W$. Mas, $X \setminus \overline{U}$ é aberto, e como $\overline{U} \subset W$, então $F \subset X \setminus \overline{U}$. Como $U \subset \overline{U}$ segue que $X \setminus \overline{U} \cap U = \emptyset$. Portanto, X é normal. \bullet

Teorema 2.3.1 (Urysohn). *Sejam X um espaço topológico normal e $A, B \subset X$ fechados, tais que $A \cap B = \emptyset$. Então, existe uma função contínua $f : X \rightarrow \mathbb{R}$*

de modo que

$$f(x) = \begin{cases} 0, & x \in A \\ 1, & x \in B \\ \in [0, 1], & x \in X. \end{cases}$$

Demonstração:

Seja $G_1 := X \setminus B$. Ele é um conjunto aberto, como complemento de fechado. Desde que $A \cap B = \emptyset$, então $A \subset G_1$. Pelo Lema 2.3.1, existe outro conjunto aberto G_0 , tal que $A \subset G_0$ e $\overline{G_0} \subset G_1$. Aplicando o mesmo lema, com $C = \overline{G_0}$ e $W = G_1$, concluímos que existe um conjunto aberto $G_{1/2}$, tal que $\overline{G_0} \subset G_{1/2}$ e $\overline{G_{1/2}} \subset G_1$. Novamente pelo lema, com $C = \overline{G_0}$, $W = G_{1/2}$, existe mais um conjunto aberto $G_{1/4}$, tal que $\overline{G_0} \subset G_{1/4}$ e $\overline{G_{1/4}} \subset G_{1/2}$. Usando mais uma vez o lema, desta vez com $C = \overline{G_{1/2}}$ e $W = G_1$, existe um aberto $G_{3/4}$ que satisfaz $\overline{G_{1/2}} \subset G_{3/4}$ e $\overline{G_{3/4}} \subset G_1$.

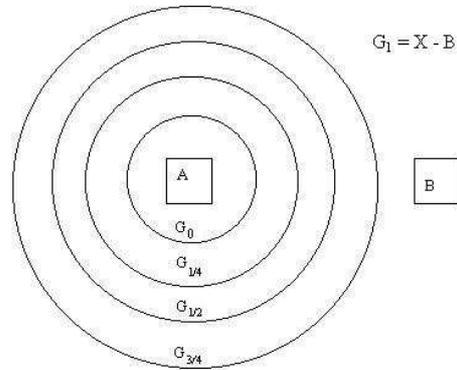


Figura 4 Representação dos conjuntos $G_{k/2^m}$

Repetindo este raciocínio, podemos construir uma seqüência de conjuntos abertos $G_{k/2^m}$, onde $m = 1, 2, \dots$, e $k = 1, 2, \dots, 2^m$ que gozam das seguintes propriedades: Se p, q e r são três números racionais, cada um da forma $k/2^m$, e $p < q < r$, então $\overline{G_p} \subset G_q$ e $\overline{G_q} \subset G_r$. Às vezes os números da forma são chamados binários.

Seja

$$f(x) = \begin{cases} \inf\{r : x \in G_r, r = k/2^m\}, & x \in X \setminus B, \\ 1, & x \in B. \end{cases}$$

É claro que $f(x) = 0$, $x \in A$ e $f(x) \in [0, 1]$, $x \in X$. Provemos então a continuidade. Seja $x_0 \in X$ e $\varepsilon > 0$. Consideremos $(f(x_0) - \varepsilon, f(x_0) + \varepsilon)$, que é a correspondente ε -vizinhança de $f(x_0)$ em \mathbb{R} . Temos que achar um aberto

$U \subset X$, tal que $U \ni x_0$ e $f(U) \subset (f(x_0) - \varepsilon, f(x_0) + \varepsilon)$. Para este propósito, consideremos dois casos, o primeiro quando x_0 é tal que $f(x_0) = 1$ e o segundo quando $f(x_0) \neq 1$.

a) $f(x_0) = 1$ Pela própria definição da função $f(x)$, temos que $x_0 \notin \bigcap_{r=k/2^m} G_r$. Desde que a família dos números da forma $k/2^m$ é densa em $[0, 1]$, existe um tal número r_0 , $1 - r_0 < \varepsilon$. Consideremos $U = X \setminus \overline{G_{r_0}}$. Se $x \in U$, então $f(x) > r_0 > 1 - \varepsilon$. Agora, desde que $f(x) \in [0, 1]$, obviamente $f(x) - f(x_0) \leq 0 < \varepsilon$. Portanto

$$f(x_0) - \varepsilon < f(x) < f(x_0) + \varepsilon.$$

b) $f(x_0) \neq 1$. Vamos escolher r_1 e r_2 da forma $k/2^m$, tais que $f(x_0) - \varepsilon < r_1 < f(x_0) < r_2 < f(x_0) + \varepsilon$. Tal escolha é possível pela densidade dos números binários. Consideramos $U = G_{r_2} \setminus \overline{G_{r_1}}$. Logo, se $x \in U$, temos $r_1 \leq f(x) \leq r_2$, o que implica em.

$$f(x_0) - \varepsilon < f(x) < f(x_0) + \varepsilon.$$

•

Corolário 2.3.1. *Seja X um espaço topológico normal e $A, B \subset X$ fechados, com $A \cap B = \emptyset$. Então, para quaisquer números reais $m_1 < m_2$, existe uma função contínua $g : X \rightarrow \mathbb{R}$ de modo que*

$$g(x) = \begin{cases} m_1, & x \in A \\ m_2, & x \in B \\ \in [m_1, m_2], & x \in X. \end{cases}$$

Lema 2.3.2. *Seja X um espaço topológico normal, A um conjunto fechado, e $\varphi : A \rightarrow \mathbb{R}$ uma função contínua, tal que $|\varphi(x)| \leq C$. Então, existe uma função contínua $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, tal que*

$$|\varphi(x) - f(x)| \leq \frac{2}{3}C, \quad \forall x \in A$$

e

$$|f(x)| \leq \frac{1}{3}C, \quad \forall x \in X.$$

Demonstração:

Considere

$$A_1 := \left\{ x \in A : \varphi(x) \leq -\frac{1}{3}C \right\}$$

$$A_2 := \left\{ x \in A : \varphi(x) \geq \frac{1}{3}C \right\}.$$

Temos que A_1 e A_2 são fechados em X e $A_1 \cap A_2 = \emptyset$. Pelo Teorema de Urysohn segue que existe uma função contínua, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ tal que

$$f(x) = \begin{cases} -\frac{1}{3}C, & x \in A_1 \\ \frac{1}{3}C, & x \in A_2 \\ \in [-\frac{1}{3}C, \frac{1}{3}C], & x \in X. \end{cases}$$

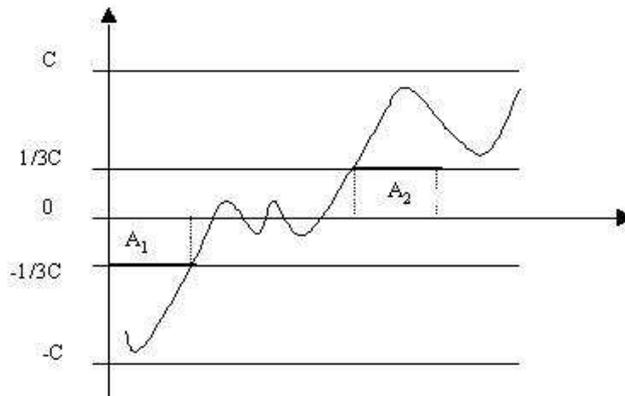


Figura 5 Representação da função f

Claramente $|f(x)| \leq \frac{1}{3}C$ para todo $x \in X$. Agora, se $x \in A_1$,

$$f(x) - \varphi(x) = -\frac{1}{3}C - \varphi(x) \geq 0$$

e

$$\varphi(x) - f(x) \geq -C + \frac{1}{3}C = -\frac{2}{3}C.$$

Portanto,

$$f(x) - \varphi(x) \geq 0 \quad \text{e} \quad \varphi(x) - f(x) \leq \frac{2}{3}C.$$

Consequentemente,

$$|\varphi(x) - f(x)| \leq \frac{2}{3}C.$$

Se $x \in A_2$,

$$0 \leq \varphi(x) - f(x) \leq C - \frac{1}{3}C = \frac{2}{3}C.$$

Logo,

$$|\varphi(x) - f(x)| \leq \frac{2}{3}C.$$

Se $x \notin A_1$ e $x \notin A_2$ simultaneamente,

$$|\varphi(x)| < \frac{1}{3}C \quad \text{e} \quad |f(x)| \leq \frac{1}{3}C.$$

Consequentemente,

$$\Rightarrow |\varphi(x) - f(x)| \leq |\varphi(x)| + |f(x)| \leq \frac{2}{3}C.$$

•

Teorema 2.3.2 (Tietze). *Seja X um espaço topológico normal, A um conjunto fechado em X e $\varphi : A \rightarrow \mathbb{R}$ uma função contínua e limitada. Então existe uma extensão contínua $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, tal que $f|_A \equiv \varphi$ e, além disso,*

$$\inf_{x \in A} \varphi(x) \leq f(x) \leq \sup_{x \in A} \varphi(x), \quad \forall x \in X.$$

Demonstração:

Desde que $\varphi(x)$ é limitada em X , existe uma constante C , tal que $|\varphi(x)| \leq C$, $\forall x \in A$. Além disso, podemos supor, sem perda de generalidade, que $\inf\{\varphi(x) : x \in A\} = -C$ e $\sup\{\varphi(x) : x \in A\} = C$. De fato, se provarmos a afirmação do teorema para função $\varphi(x)$ com esta propriedade, para tratarmos o caso geral, basta somente observar que o enunciado do teorema não depende de “transformações” da forma $\varphi(x) + c$, $f(x) + c$.

Primeiramente, provaremos por indução a existência de uma sequência de funções contínuas $\{f_n\}$ que satisfazem

$$|f_n(x)| \leq \frac{1}{3} \left(\frac{2}{3}\right)^{n-1} C, \quad \forall x \in X, \quad (2.3.1)$$

e, além disso,

$$|\varphi(x) - f_1(x) - \dots - f_n(x)| \leq \left(\frac{2}{3}\right)^n C, \quad \forall x \in A.$$

Para $n = 1$, o resultado segue do Lema 2.3.2, ou seja, existe uma função contínua f_1 , tal que

$$|\varphi(x) - f_1(x)| \leq \frac{2}{3}C, \quad \forall x \in A \quad \text{e} \quad |f_1(x)| \leq \frac{1}{3}C, \quad \forall x \in X.$$

Para $n = 2$, considere $\phi = \varphi - f_1$. Temos que

$$|\phi| = |\varphi - f_1| \leq \frac{2}{3}C = C'.$$

Logo pelo Lema 2.3.2, existe função contínua f_2 tal que

$$|\phi - f_2| \leq \frac{2}{3}C' = \left(\frac{2}{3}\right)^2 C \quad \text{e} \quad |f_2| \leq \frac{1}{3}C' = \frac{1}{3}\left(\frac{2}{3}\right)C.$$

Hipótese de indução: Suponha que o resultado seja válido para um número natural n , isto é, que existem funções contínuas f_1, f_2, \dots, f_n , todas satisfazendo (2.3.1), e, além disso,

$$|\Phi| \leq \left(\frac{2}{3}\right)^n C = C'',$$

onde $\Phi = \varphi - f_1 - \dots - f_n$. Então, pelo Lema 2.3.2, existe uma função contínua f_{n+1} , tal que

$$|\Phi - f_{n+1}| \leq \frac{2}{3}C'' = \frac{2}{3}\left(\frac{2}{3}\right)^n C = \left(\frac{2}{3}\right)^{n+1} C \quad \text{e} \quad |f_{n+1}| \leq \frac{1}{3}\left(\frac{2}{3}\right)^n C.$$

Portanto, o resultado vale para $n+1$, e assim pelo princípio da indução matemática, para qualquer número natural n .

Consideremos a função

$$f(x) := \sum_{i=1}^{\infty} f_i(x).$$

A série é absolutamente convergente. De fato,

$$|f| \leq \sum_{i=1}^{\infty} |f_i(x)| \leq \frac{1}{3}C \sum_{i=1}^{\infty} \left(\frac{2}{3}\right)^{i-1} = \frac{1}{3}C \frac{1}{1-2/3} = C.$$

Por outro lado, se uma série de funções é absolutamente convergente, ela é também uniformemente convergente. Portanto, a sua soma é uma função contínua. Consequentemente, f é contínua. Desde que $|f| \leq C$, então

$$\inf_{x \in A} \varphi(x) \leq f(x) \leq \sup_{x \in A} \varphi(x), \quad \forall x \in X.$$

Temos que $f(x) = S_n(x) + R_n(x)$, onde

$$S_n(x) = \sum_{i=1}^n f_i(x) \quad \text{e} \quad R_n(x) = \sum_{i=n+1}^{\infty} f_i(x).$$

Do fato de $S_n(x)$ convergir uniformemente para $f(x)$ segue que para todo $\varepsilon > 0$, existe $\nu \in \mathbb{N}$, tal que, para todo $n > \nu$ temos que $|S_n(x) - f(x)| \leq \varepsilon$, $\forall x \in X$. Portanto, $|R_n(x)| \leq \varepsilon$, $\forall x \in X$. Seja $\mu > \nu$ e, além disso $\left(\frac{2}{3}\right)^\mu C < \varepsilon$. Logo, para todo $n > \mu > \nu$ temos que

$$|R_n(x)| < \varepsilon, \forall x \in X$$

e

$$|\varphi(x) - S_n(x)| \leq \left(\frac{2}{3}\right)^n C \leq \left(\frac{2}{3}\right)^\mu C < \varepsilon, \forall x \in A.$$

Portanto,

$$|\varphi(x) - f(x)| = |\varphi(x) - S_n(x) + R_n(x)| \leq |\varphi(x) - S_n(x)| + |R_n(x)| < 2\varepsilon, \forall x \in A.$$

Consequentemente, $\varphi(x) - f(x) \equiv 0, \forall x \in A$, ou seja, $f|_A \equiv \varphi$. •

2.4 Compactos em espaços Topológicos

Definição 2.4.1. *Seja X um espaço topológico e $D \subset X$. A família $\{U_\alpha\}_{\alpha \in A}$ é chamada cobertura de D se $\bigcup_{\alpha \in A} U_\alpha \supset D$. Equivalentemente, para todo $x \in D$, existe pelo menos um índice $\alpha \in A$, tal que $U_\alpha \ni x$.*

Definição 2.4.2. *Seja X um espaço topológico. O conjunto $K \subset X$ é chamado compacto se, para toda cobertura $\{U_\alpha\}_{\alpha \in A}$ de K , composta por conjuntos abertos U_α , existe $n \in \mathbb{N}$ e índices $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n \in A$, tais que*

$$\bigcup_{i=1}^n U_{\alpha_i} \supset K.$$

Isto significa que K é compacto se qualquer cobertura de K , composta por conjuntos abertos, possui uma subcobertura finita.

Frequentemente, as coberturas compostas por conjuntos abertos são sucintamente chamadas de *coberturas abertas*.

Lema 2.4.1. *Seja X um espaço topológico e $K \subset X$ um conjunto compacto. Se G é um subconjunto fechado de K , então G é compacto.*

Demonstração:

Seja $\{U_\alpha\}_{\alpha \in A}$ uma cobertura aberta de G , isto é, $\bigcup_{\alpha \in A} U_\alpha \supset G$. Obviamente $V = X \setminus G$ é aberto. Portanto, $V \cup \{U_\alpha\}_{\alpha \in A}$ é uma cobertura aberta de K , que é compacto. Logo, existem $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in A$ tais que

$$V \cup \bigcup_{i=1}^n U_{\alpha_i} \supset K \supset G.$$

Conseqüentemente, $\bigcup_{i=1}^n U_{\alpha_i} \supset G$, e portanto, G é compacto. •

Definição 2.4.3. *Seja F uma família de subconjuntos de D . F tem a propriedade da intersecção finita se, todo número finito de elementos de F possui intersecção não-vazia. Formalmente, isto significa que, se*

$$F = \{F_\alpha \subset D : \alpha \in A\},$$

então F possui a propriedade da intersecção finita se, para todo $n \in \mathbb{N}$ e para quaisquer $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in A$, temos que $\bigcap_{i=1}^n F_{\alpha_i} \neq \emptyset$.

Definição 2.4.4. Seja (X, τ) um espaço topológico e $D \subset X$. A família de conjuntos $\tau_D = \{U \cap D : U \in \tau\}$ é chamada topologia induzida por D

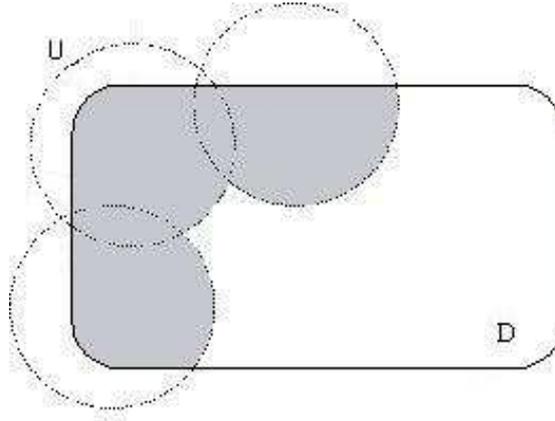


Figura 6 $\tau_D = \{U \cap D : U \in \tau\}$

- Provar que (D, τ_D) é um espaço topológico

Lema 2.4.2. Seja X um espaço topológico e $K \subset X$. Então, K é compacto se, e somente se, toda família de subconjuntos fechados de K que satisfaz a p.i.f. (com respeito a topologia induzida em K) tem intersecção não-vazia.

Demonstração:

Provaremos inicialmente a afirmação

(\Rightarrow).

Suponha que $F = \{F_\beta\}_{\beta \in B}$ é uma família de subconjuntos fechados de K satisfazendo a p.i.f. e cuja intersecção é vazia, $\bigcap_{\beta \in B} F_\beta = \emptyset$. Definimos $U_\beta = K \setminus F_\beta$. Temos que

$$\bigcup_{\beta \in B} U_\beta = \bigcup_{\beta \in B} (K \setminus F_\beta) = K \setminus \bigcap_{\beta \in B} F_\beta = K.$$

Portanto $\{U_\beta\}_{\beta \in B}$ é uma cobertura aberta de K , que é compacto. Logo, existe índices $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$, de modo que $\bigcup_{i=1}^n U_{\beta_i} \supset K$. Isto é equivalente ao fato de que $K \setminus \bigcap_{i=1}^n F_{\beta_i} \supset K$. Consequentemente

$$K \cap \bigcap_{i=1}^n F_{\beta_i} = \emptyset,$$

o que é uma contradição com o fato de F satisfazer a p.i.f..

Para provarmos a afirmação

(\Leftarrow),

seja $\{U_\alpha\}_{\alpha \in A}$ uma cobertura aberta de K , isto é, $\bigcup U_\alpha \supset K$. Então, para os conjuntos $F_\alpha = K \setminus U_\alpha$, temos

$$\bigcap_{\alpha \in A} F_\alpha = \bigcap_{\alpha \in A} (K \setminus U_\alpha) = K \setminus \bigcup_{\alpha \in A} U_\alpha = \emptyset.$$

Desde que a intersecção dos conjuntos F_α é vazia, $\{F_\alpha\}_{\alpha \in A}$ não satisfaz a p.i.f., isto é, existem $\alpha_1, \dots, \alpha_n$, tais que $\bigcap_{i=1}^n F_{\alpha_i} = \emptyset$. Consequentemente,

$$\bigcup_{i=1}^n U_{\alpha_i} = \bigcup_{i=1}^n (K \setminus F_{\alpha_i}) = K \setminus \bigcap_{i=1}^n F_{\alpha_i} = K$$

Portanto K é compacto. •

Lema 2.4.3. *Seja X um espaço topológico separável. Se o conjunto $K \subset X$ é compacto, então K é fechado.*

Demonstração:

Provaremos que $X \setminus K$ é aberto. Seja $x \in X \setminus K$. Se $y \in K$ é um ponto arbitrário. Então $y \neq x$. Desde que X é separável, existem conjuntos abertos V_y e U_y , tais que $V_y \ni x$, $U_y \ni y$ e $U_y \cap V_y = \emptyset$. Obviamente $\bigcup_{y \in K} U_y \supset K$, isto é, $\{U_y\}_{y \in K}$ é uma cobertura aberta de K . O fato de K ser compacto implica na existência de uma subcobertura finita $\{U_{y_i}\}_{i=1}^n$. Denotamos por U a união dos conjuntos desta subcobertura, $U = \bigcup_{i=1}^n U_{y_i}$. Seja $V = \bigcap_{i=1}^n V_{y_i}$. Obviamente U e V são abertos. Além disso,

$$K \subset U, \quad e \quad V \ni x \quad e \quad U \cap V = \emptyset. \quad (2.4.2)$$

De fato, as afirmações $K \subset U$ e $V \ni x$ são conseqüências imediatas das definições de U e de V . Para provarmos que $U \cap V = \emptyset$, vamos supor o contrário, isto é, que existe z , tal que $z \in U$ e $z \in V$ simultaneamente. Portanto existe pelo menos um índice k , $1 \leq k \leq n$, tal que $z \in U_{y_k}$. Mas $z \in V_{y_k}$ pois z está dentro de todos os V_{y_i} . Portanto, teremos $U_{y_k} \cap V_{y_k} \neq \emptyset$, que é uma contradição com a escolha dos conjuntos U_y e V_y .

Observamos agora que (2.4.2) implica em $x \in V \subset X \setminus U \subset X \setminus K$. Isto significa que x é um ponto interior de $X \setminus K$, isto é, que $X \setminus K$ é aberto. •

Teorema 2.4.1. *Todo espaço topológico separável que é compacto, é normal.*

Demonstração: Seja K um espaço topológico separável e compacto. Sejam A e B fechados, tais que $A, B \subset K$ e $A \cap B = \emptyset$. Lema 2.4.1 implica que A e B são compactos.

Primeiramente consideremos um ponto qualquer $y \in B$. Desde que K é separável, para todo $x \in A$ existem conjuntos abertos U_{xy} e V_{xy} , tais que $U_{xy} \ni x$, $V_{xy} \ni y$ e $U_{xy} \cap V_{xy} = \emptyset$. De fato, podemos afirmar até que $U_{xy} \supset A$, $V_{xy} \supset B$.

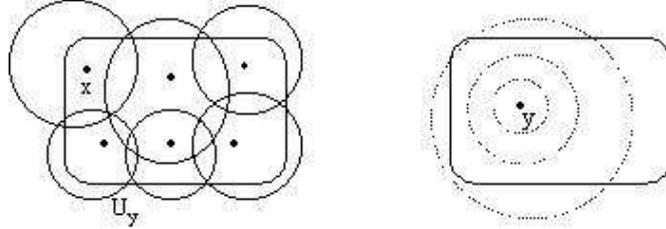


Figura 7 Representação da cobertura U_y

Desde que $\bigcup_{x \in A} U_{xy} \supset A$ e A é compacto, existe uma subcobertura finita, i.é,

$$\bigcup_{i=1}^n U_{x_i y} \supset A \quad \text{e} \quad \bigcap_{i=1}^n V_{x_i y} \ni y.$$

Obviamente os conjuntos $U_y := \bigcup_{i=1}^n U_{x_i y}$ e $V_y := \bigcap_{i=1}^n V_{x_i y}$ são abertos. Além disso, podemos provar, como no lema anterior, que $U_y \cap V_y = \emptyset$

Variando agora o ponto y em B , concluímos que $\bigcup_{y \in B} V_y \supset B$. Mas B também é compacto, o que implica na existência de uma subcobertura finita $\{V_{y_i}\}$, isto é, $\bigcup_{i=1}^n V_{y_i} \supset B$.

Podemos introduzir os conjuntos $V := \bigcup_{i=1}^n V_{y_i}$ e $U := \bigcap_{i=1}^n U_{y_i}$ e afirmar que eles são abertos. Obviamente $U \supset A$ e $V \supset B$. Precisamos mostrar que $U \cap V = \emptyset$. Para este propósito, suponha que existe $z : z \in V$ e $z \in U$. Então, existe um índice $k, 1 \leq k \leq n$, tal que $z \in V_{y_k}$. Mas obviamente $z \in U_{y_k}$ também, o que implica em $V_{y_k} \cap U_{y_k} \neq \emptyset$ que contradiz à escolha destes conjuntos.

•

Teorema 2.4.2. *Sejam X e Y espaços topológicos e $f : X \rightarrow Y$ uma função contínua. Se $K \subset X$ é compacto, então $f(K) \subset Y$ também é compacto.*

Demonstração:

Seja $\bigcup_{\alpha \in A} V_\alpha$ uma cobertura de abertos de $f(K)$, isto é,

$$\bigcup_{\alpha \in A} V_\alpha \supset f(K).$$

Desde que $f \in C(X)$, então os conjuntos $U_\alpha := \{x \in X : f(x) \in V_\alpha\}$ são abertos em X . Além disso, obviamente os conjuntos U_α , $\alpha \in A$, formam uma cobertura de K , $\bigcup_{\alpha \in A} U_\alpha \supset K$. Desde que K é compacto, então, existe uma subcobertura finita, isto é, $\bigcup_{i=1}^n U_{\alpha_i} \supset K$. Consequentemente,

$$\bigcup_{i=1}^n V_{\alpha_i} = \bigcup_{i=1}^n (f(U_{\alpha_i})) \supset f(K),$$

e portanto, $f(K)$ é compacto. •

Lema 2.4.4. *Seja X um espaço topológico, $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A}$ uma seqüência generalizada em X e y um ponto de acumulação de $\{x_\alpha\}$. Então, existe uma subseqüência $\{x_{\alpha_\beta}\}$, tal que $\{x_{\alpha_\beta}\} \rightarrow y$.*

Demonstração:

Temos que construir uma subseqüência $\{x_{\alpha_\beta}\}$, tal que, para todo conjunto aberto $V \ni y$, existe um índice β_0 , de modo que, para todo $\beta, \beta_0 \prec \beta$, temos $x_{\alpha_\beta} \in V$. Seja

$$B = \{(\alpha, V) : \alpha \in A, V \ni y \text{ e } x_\alpha \in V\}.$$

Introduzimos ordem em B da seguinte forma: dizemos que $\beta_1 \prec \beta_2$ se as exigências $\alpha_1 \prec \alpha_2$ e $U_1 \supset U_2$ são satisfeitas simultaneamente. Pelo fato de y ser ponto de acumulação, a segunda exigência desta definição é válida.

Provemos que $\{x_{\alpha_\beta}\} \rightarrow y$. Sejam V aberto, $V \ni y$ e $\beta_0 = (\alpha_0, V)$. Isto significa que $x_{\alpha_0} \in V$. Portanto, para todo $\beta \succ \beta_0$, temos que $\alpha_0 \prec \alpha$ e $x_\alpha \in V_\alpha \subset V_{\alpha_0} = V$. •

Teorema 2.4.3. *Seja X um espaço topológico e $K \subset X$. Então, K é compacto se, e somente se, toda seqüência $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A}$ de elementos de K possui um ponto de acumulação em K .*

Demonstração:

(\Rightarrow)

Seja $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A}$ uma seqüência generalizada de X tal que $x_\alpha \in K$. Suponha que todos os pontos de acumulação de $\{x_\alpha\}$ pertencem a $X \setminus K$.

Seja $x \in K$ um ponto qualquer de K . Então, ele não é ponto de acumulação de $\{x_\alpha\}$. Portanto, existe um conjunto aberto U_x , $U_x \ni x$, tal que, existe um

índice α_0 , de modo que, para todo $\alpha \succ \alpha_0$, temos que $x_\alpha \notin U_x$. Por outro lado,

$$\bigcup_{x \in K} U_x \supset K.$$

Desde que K é compacto, existe uma subcobertura finita

$$\bigcup_{i=1}^n U_{x_i} \supset K.$$

Seja o índice α_i tal que, para todo $\alpha \succ \alpha_i$, temos $x_\alpha \notin U_{x_i}$.

Desde que A é um sistema direcionado a direita, existe α' , tal que $\alpha_1 \prec \alpha', \dots, \alpha_n \prec \alpha'$ simultaneamente. Então, $x_{\alpha'} \notin U_{x_i}$. Chegamos a uma contradição pois $x_{\alpha'} \in K \subset \bigcup_{i=1}^n U_{x_i}$.

(\Leftarrow)

Seja $\{V_\beta\}_{\beta \in B}$ uma cobertura aberta de K ,

$$\bigcup_{\beta \in B} V_\beta \supset K.$$

Suponha que K não é compacto. Isto significa que para todo subconjunto finito de índices teremos

$$\bigcup_{k=1}^n V_k \not\supset K.$$

Seja

$$A := \{\alpha = \{V_1, \dots, V_{n_d}\} : d \text{ é finito, } V_k \in \{V_\beta\}_{\beta \in B}, k = 1, \dots, n_d\}.$$

A ordem em A é definida por $\alpha_1 \prec \alpha_2 \Leftrightarrow \alpha_1 \subset \alpha_2$. Para todo índice $\alpha \in A$, escolhamos um ponto x_α , tal que $x_\alpha \in K \setminus (\bigcup_{i=1}^{n_d} V_i)$. A sequência $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A}$ tem que ter um ponto de acumulação $y \in K$.

Seja $V_{\beta_0} \ni y$ e $\alpha_0 = \{V_{\beta_0}\}$, $\alpha_0 \in A$. Se $\alpha \succ \alpha_0$, $\alpha \in A$, então $\alpha = \{V_{\beta_0}, V_1, \dots, V_{n_d}\}$. Pela definição da sequência, $x_\alpha \notin V_{\beta_0}$. Portanto, y não pode ser ponto de acumulação em A para $\{x_\alpha\}$, o que é contradição. •

2.5 Teorema de Tikhonov

Definição 2.5.1. *Seja $\{X_\alpha\}_{\alpha \in A}$, onde $X_\alpha \neq \emptyset$ para todo $\alpha \in A$, uma família de espaços topológicos. Pelo Axioma da Escolha existe pelo menos uma função $f : A \rightarrow \bigcup_{\alpha \in A} X_\alpha$ tal que $f(\alpha) \in X_\alpha$ para todo $\alpha \in A$.*

O conjunto de todas as funções f com esta propriedade é chamado produto de Tikhonov de $\{X_\alpha\}_{\alpha \in A}$.

O produto de Tikhonov é denotado por $\prod_{\alpha \in A} X_\alpha$.

Notemos que um elemento do espaço-produto é da forma $x = (x_\alpha : \alpha \in A)$, onde $x_\alpha \in X_\alpha$. Portanto, um ponto x é uma função $x : A \rightarrow \bigcup_{\alpha \in A} X_\alpha$ tal que: $x(\alpha) = x_\alpha \in X_\alpha$ para todo $\alpha \in A$.

Definição 2.5.2. Os abertos elementares em $\prod_{\alpha \in A} X_\alpha$ são os conjuntos da forma

$\prod_{\alpha \in A} U_\alpha$, onde $U_\alpha \subset X_\alpha$, todos os U_α são abertos e, além disso, somente para um número finito de índices α temos $U_\alpha \neq X_\alpha$. Em outras palavras, isto significa que dentre todos os índices $\alpha \in A$, existe somente um número finito n deles $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ com a propriedade que $U_{\alpha_1} \subsetneq X_{\alpha_1}, \dots, U_{\alpha_n} \subsetneq X_{\alpha_n}$.

Definição 2.5.3. A função

$$\pi_\beta : \begin{cases} \prod_{\alpha \in A} X_\alpha & \longrightarrow X_\beta \\ f & \longrightarrow f(\beta) \end{cases}$$

é chamada projeção do espaço de Tikhonov sobre X_β .

Podemos também definir os abertos elementares do espaço-produto $\prod_{\alpha \in A} X_\alpha$ da seguinte forma:

$$U = \prod_{i=1}^n \pi_{\alpha_i}^{-1}(U_{\alpha_i}), \quad f(\alpha_i) = U_{\alpha_i}$$

onde U_{α_i} é um subconjunto aberto do espaço X_{α_i} .

Portanto, um aberto qualquer do espaço-produto será qualquer união e intersecção de abertos elementares.

Observemos que, os abertos elementares constituem uma base de uma topologia τ no espaço-produto. De fato, pois a intersecção finita de abertos elementares é, por definição, um aberto elementar e qualquer aberto de τ é a união de abertos elementares, por definição. Assim,

$$\tau := \left\{ G : G = \bigcup U, \text{ onde } U \text{ são os abertos elementares ou } G = \bigcap_{i=1}^n U_i \right\},$$

define uma topologia no espaço-produto, ou seja, $(\prod_{\alpha \in A} X_\alpha, \tau)$ é espaço topológico.

Teorema 2.5.1. As projeções $\pi_\alpha : X \rightarrow X_\alpha$ em um espaço produto $X = \prod_{\alpha \in A} X_\alpha$ são contínuas e abertas.

Dem: Seja U_{α_0} um aberto de X_{α_0} . Pelo teorema 2.2.1, para provar que $\pi_{\alpha_0} : X \rightarrow X_{\alpha_0}$ é contínua, é necessário e suficiente mostrar que para todo U_{α_0}

aberto em X_{α_0} temos $\pi_{\alpha_0}^{-1}(U_{\alpha_0})$ é aberto em X . Por definição temos

$$\pi^{-1}(U_{\alpha_0}) = U_{\alpha_0} \times \prod_{\alpha \neq \alpha_0} X_{\alpha} \text{ (fatia de largura } U_{\alpha_0}\text{)}$$

que é um aberto do espaço-produto, o que demonstra a continuidade.

Continuando, seja U um aberto elementar de X , i.é,

$$U = U_{\alpha_1} \times \dots \times U_{\alpha_m} \times \prod_{\alpha \neq \alpha_k} X_{\alpha}$$

Então $\pi_{\alpha_k}(U) = U_{\alpha_k}$ é um aberto de X_{α_k} . Como todo aberto V de X é a união de abertos elementares, ou seja, $V = \bigcup_{\lambda} U_{\lambda}$, segue que, $\pi_{\alpha_k}(V) = \bigcup_{\lambda} \pi_{\alpha_k}(U_{\lambda})$ é aberto de X_{α_k} . Portanto, as projeções são abertas.

Teorema 2.5.2. *Uma seqüência x_1, x_2, \dots de pontos de um espaço-produto $X = \prod_{\alpha \in A} X_{\alpha}$ converge para um ponto $x \in X$ se, e somente se, para cada projeção $\pi_{\alpha} : X \rightarrow X_{\alpha}$, a seqüência $\pi_{\alpha}(x_1), \pi_{\alpha}(x_2), \dots$ converge para $\pi_{\alpha}(x)$ no espaço-coordenado X_{α} .*

Dem: (\Rightarrow) Suponha $x_n \rightarrow x$. Então, como toda projeção é contínua, segue do teorema 2.2.2 que $\pi_{\alpha}(x_n) \rightarrow \pi_{\alpha}(x)$.

(\Leftarrow) Suponha $\pi_{\alpha}(x_n) \rightarrow \pi_{\alpha}(x)$ para toda projeção $\pi_{\alpha} : X \rightarrow X_{\alpha}$

Pela definição de convergência, $x_n \rightarrow x$ se para todo U aberto contendo x , existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tal que $n > n_0 \Rightarrow x_n \in U$.

Seja $U \ni x$ um aberto qualquer, i.é,

$$U = \pi_{\alpha_1}^{-1}(U_{\alpha_1}) \cap \dots \cap \pi_{\alpha_m}^{-1}(U_{\alpha_m})$$

onde U_{α_k} é um aberto do espaço-coordenado X_{α_k} . Como $x \in U$, segue que, $\pi_{\alpha_1}(x) \in \pi_{\alpha_1}(U) = U_{\alpha_1}, \dots, \pi_{\alpha_m}(x) \in \pi_{\alpha_m}(U) = U_{\alpha_m}$. Mas por hipótese,

$$\pi_{\alpha_k}(x_n) \rightarrow \pi_{\alpha_k}(x), k = 1, \dots, m$$

e portanto,

$$\exists n_k \in \mathbb{N}; n > n_k \Rightarrow \pi_{\alpha_k}(x_n) \in U_{\alpha_k} \Rightarrow x_n \in \pi_{\alpha_k}^{-1}(U_{\alpha_k})$$

Tomemos $n_0 = \max\{n_k\}$ para $k = 1, 2, \dots, m$. Então,

$$n > n_0 \Rightarrow x_n \in \pi_{\alpha_1}^{-1}(U_{\alpha_1}) \cap \dots \cap \pi_{\alpha_m}^{-1}(U_{\alpha_m}) = U$$

Portanto, $x_n \rightarrow x$.

A seguir, demonstraremos um dos mais importantes teoremas da topologia, conhecido como Teorema de Tikhonov, que mostra a compacidade do espaço-produto. Para provar este teorema faz-se uso do seguinte resultado, que é consequência do lema de Zorn.

Lema 2.5.1. *Seja \mathfrak{S} uma coleção de subconjuntos de um conjunto X , com a propriedade da intersecção finita. Existe uma coleção \mathcal{M} de subconjuntos de X , máxima com a propriedade de intersecção finita e contendo \mathfrak{S} .*

Dem: Seja P o conjunto de todas as coleções Γ de subconjuntos de X que contêm \mathfrak{S} e gozam da propriedade da intersecção finita. Consideremos (P, \subset) parcialmente ordenado. Notemos que, dado um conjunto linearmente ordenado de coleções de subconjuntos de X , cada uma delas em P , a união dessas coleções ainda pertence a P , e portanto, todo subconjunto linearmente ordenado de P possui cota superior e, pelo Lema de Zorn, existe em P um elemento maximal \mathcal{M} , o que demonstra o lema.

O elemento maximal \mathcal{M} do lema possui as seguintes propriedades:

- (i) Todo superconjunto de um membro de \mathcal{M} também pertence a \mathcal{M} ;
- (ii) A intersecção de um número finito de membros de \mathcal{M} também pertence a \mathcal{M} ;
- (iii) Se $U \cap M \neq \emptyset$ para todo $M \in \mathcal{M}$, então $U \in \mathcal{M}$.

Demonstraremos apenas o item (iii), os outros dois itens ficam como exercício.

Demonstração: Suponha que $U \notin \mathcal{M}$, então existe um elemento que pertence a U e não pertence a \mathcal{M} . Tomemos o conjunto $\mathcal{M}^* = U \cup \mathcal{M}$. Este conjunto está em (P, \subset) . De fato, \mathcal{M}^* contém \mathfrak{S} e goza da p.i.f., pois usando a hipótese de que $U \cap M \neq \emptyset$ para todo $M \in \mathcal{M}$ e a propriedade (ii), temos: $U \cap (\bigcap_{k=1}^n M_{j_k}) \neq \emptyset$, onde $M_{j_k} \in \mathcal{M}$. Portanto, \mathcal{M}^* é diferente e maior que \mathcal{M} , no sentido da ordem, o que é absurdo, pois \mathcal{M} é o elemento maximal.

Teorema 2.5.3. *Se $\{X_\alpha\}_{\alpha \in A}$ é uma família de espaços compactos, então o produto*

$$X = \prod_{\alpha \in A} X_\alpha$$

é compacto.

Dem: Seja $\mathfrak{F} = \{F_i : i \in I\}$ uma família de subconjuntos fechados do produto X com a propriedade da intersecção finita. Então, pelo lema 2.4.2,

para provar que X é compacto, é necessário e suficiente mostrar que $\bigcap_{i \in I} F_i \neq \emptyset$, ou seja,

$$\exists x \in X \text{ tal que } x \in F_i \text{ para todo } F_i \in \mathfrak{F}$$

Pelo lema anterior, podemos escolher uma coleção $\mathcal{M} = \{M_j : j \in J\}$ de subconjuntos de X , contendo \mathfrak{F} e máxima com relação a propriedade da intersecção finita. Notemos que os conjuntos pertencentes a \mathcal{M} não são necessariamente fechados. Por este motivo, definamos $\overline{\mathcal{M}} = \{\overline{M_j} : j \in J\}$. Observemos que $F_i \in \mathfrak{F} \Rightarrow F_i = \overline{F_i}$ e $F_i \in \mathcal{M} \Rightarrow F_i \in \overline{\mathcal{M}}$. Então basta provarmos que $\overline{\mathcal{M}}$ tem uma intersecção não-vazia, isto é,

$$\exists x \in X \text{ tal que } x \in \overline{M_j} \text{ para todo } \overline{M_j} \in \overline{\mathcal{M}}$$

e portanto, x é ponto de acumulação de todo $M_j \in \mathcal{M}$. Pela definição de ponto de acumulação, o teorema estará provado, se mostrarmos que para qualquer aberto $U \ni x$ do espaço-produto, temos: $U \cap M_j \neq \emptyset$ para todo $M_j \in \mathcal{M}$.

Seja $\pi_\alpha : X \rightarrow X_\alpha$ a projeção no espaço topológico X_α . Para cada índice α , a coleção

$$\pi_\alpha(\mathcal{M}) = \{\pi_\alpha(M_j) : j \in J\}$$

das projeções de todos os conjuntos $M_j \in \mathcal{M}$ tem a p.i.f.. De fato, pois

$$\pi_\alpha(M_1) \cap \dots \cap \pi_\alpha(M_n) \supset \pi_\alpha(M_1 \cap \dots \cap M_n) \neq \emptyset$$

Logo, a coleção dos fechos

$$\{\overline{\pi_\alpha(M_j)} : j \in J\}$$

é uma coleção de subconjuntos fechados de X_α , que também satisfaz a p.i.f..

Agora, usando a hipótese de que cada X_α é compacto e o fato de que $\{\overline{\pi_\alpha(M_j)} : j \in J\} \subset X_\alpha$ satisfaz a p.i.f., pelo lema 2.4.2, segue que $\bigcap \overline{\pi_\alpha(M_j)} \neq \emptyset$, para todo $M_j \in \mathcal{M}$, isto é,

$$\exists x_\alpha \in X_\alpha \text{ tal que } x_\alpha \in \overline{\pi_\alpha(M_j)} \text{ para todo } M_j \in \mathcal{M}$$

Portanto, x_α é ponto de acumulação de $\pi_\alpha(M_j)$, para todo $M_j \in \mathcal{M}$, ou seja, para qualquer conjunto aberto $U_\alpha \ni x_\alpha$ do espaço X_α , temos $U_\alpha \cap \pi_\alpha(M_j) \neq \emptyset$ para todo $M_j \in \mathcal{M}$.

Seja $x = (x_\alpha : \alpha \in A)$ o ponto de X que possui como coordenadas os x_α assim obtidos. Vamos mostrar que este x é ponto de acumulação de todo $M_j \in \mathcal{M}$.

Sem perda de generalidade, tomemos U um aberto elementar de $X = \prod_{\alpha \in A} X_\alpha$ contendo x . Pela definição de aberto elementar, temos:

$$U = \pi_{\alpha_1}^{-1}(U_{\alpha_1}) \cap \dots \cap \pi_{\alpha_m}^{-1}(U_{\alpha_m})$$

onde cada U_{α_k} é um aberto de X_{α_k} . Assim, como $x \in U \Rightarrow \pi_{\alpha_k}(x) = x_{\alpha_k} \in U_{\alpha_k}$. Portanto, do fato acima demonstrado, concluímos que, para cada índice k , e para todo $M_j \in \mathcal{M}$

$$U_{\alpha_k} \cap \pi_{\alpha_k}(M_j) \neq \emptyset$$

e daí resulta que

$$\pi_{\alpha_k}^{-1}(U_{\alpha_k}) \cap M_j \neq \emptyset \text{ para todo } M_j \in \mathcal{M}$$

Por causa da maximalidade de \mathcal{M} , segue da propriedade (iii) de elemento maximal, que:

$$\pi_{\alpha_k}^{-1}(U_{\alpha_k}) \in \mathcal{M} \text{ para } k = 1, 2, \dots, m$$

Como \mathcal{M} satisfaz a propriedade da intersecção finita,

$$U \cap M_j = \pi_{\alpha_1}^{-1}(U_{\alpha_1}) \cap \dots \cap \pi_{\alpha_m}^{-1}(U_{\alpha_m}) \cap M_j \neq \emptyset \text{ para todo } M_j \in \mathcal{M}$$

e portanto x é ponto de acumulação de M_j , e assim o teorema está provado.

2.6 Exercícios

1. Demonstre as três propriedades dos conjuntos fechados num espaço topológico (X, τ) , isto é, demonstre que:
 - (i) \emptyset e X são fechados;
 - (ii) Se V_α são fechados, para todo $\alpha \in A$, então $\bigcap_{\alpha \in A} V_\alpha$ é fechado;
 - (iii) Se U e V são fechados, então $U \cup V$ é fechado. (Dica: Use as leis de De Morgan para mostrar (ii) e (iii))
2. Prove o lema 2.1.3 : O conjunto V é fechado se, e somente se, $V = \bar{V}$.
3. Demonstre que se $\{\tau_\alpha : \alpha \in A\}$ é uma coleção de topologias num conjunto X , então, a intersecção $\bigcap_{\alpha \in A} \tau_\alpha$ é também uma topologia em X .
4. A uniao de topologias τ_α de X é também uma topologia em X . (Em caso afirmativo demonstre, ou de um contra-exemplo).

5. Prove que uma função $f : X \rightarrow Y$ é contínua se, e somente se, a imagem inversa de todo subconjunto V fechado de Y é fechado em X .
6. Sejam as funções $f : X \rightarrow Y$ e $g : Y \rightarrow Z$ contínuas. Prove que a função composta $g \circ f : X \rightarrow Z$ é também contínua.
7. Mostre que se X é separável, então toda sequência convergente em X tem limite único.
8. Seja τ a topologia cofinita num conjunto X . Mostre que (X, τ) é um espaço compacto.
9. Seja U um membro da base definidora para um espaço produto $X = \prod_i X_i$. Mostre que a projeção de U sobre qualquer espaço é aberta.
10. Seja $\{X_\alpha : \alpha \in A\}$ uma coleção de espaços de Hausdorff e $X = \prod_{\alpha \in A} X_\alpha$ o espaço-produto. Mostre que X é também de Hausdorff.

2.7 Resolução dos Exercícios

1. Demonstração: (i) X e \emptyset são complementares dos conjuntos abertos \emptyset e X respectivamente, logo são fechados. (ii) Seja $U_\alpha = X \setminus V_\alpha$. Assim, cada U_α é aberto em X , logo $U = \bigcup_{\alpha \in A} U_\alpha$ é também aberto. Seja $V = \bigcap_{\alpha \in A} V_\alpha$, como $V_\alpha = X \setminus U_\alpha$, então pela Lei de De Morgan,

$$V = \bigcap_{\alpha \in A} V_\alpha = \bigcap_{\alpha \in A} (X \setminus U_\alpha) = X \setminus \bigcup_{\alpha \in A} U_\alpha = X \setminus U$$

segue que V é complementar de aberto, logo $V = \bigcap_{\alpha \in A} V_\alpha$ é fechado. (iii) Sejam $W_1 = X \setminus U$ e $W_2 = X \setminus V$ abertos. Logo, $W = W_1 \cap W_2$ é aberto e $U \cup V = (X \setminus W_1) \cup (X \setminus W_2) = X \setminus (W_1 \cap W_2) = X \setminus W$, assim segue que $U \cup V$ é fechado.

2. Dem: (\Leftarrow) O fecho de qualquer conjunto é um subconjunto fechado por ser a intersecção de fechados. Logo, se $V = \overline{V}$, então V é fechado.
 (\Rightarrow) Se V é fechado, então V pertence a família dos fechados de X que contém V , então a intersecção dessa família é V , logo, $\overline{V} = V$.
3. Dem: Vamos mostrar que as três exigências da Def. 2.1.1 são satisfeitas:

(i) Temos que X e \emptyset pertencem a τ_α para todo $\alpha \in A$, logo, pertencem a intersecção $\bigcap_{\alpha \in A} \tau_\alpha$. (ii) Além disso, se $U, V \in \bigcap_{\alpha \in A} \tau_\alpha$, então U e V pertencem a cada $\tau_\alpha, \alpha \in A$. Como cada $\{\tau_\alpha, \alpha \in A\}$ é topologia então $U \cap V \in \tau_\alpha$, para todo $\alpha \in A$ e, portanto, $U \cap V \in \bigcap_{\alpha \in A} \tau_\alpha$, portanto satisfaz a exigência (3) da def. 2.1.1. (iii) É análogo para a exigência (2).

4. Dem: Falso. Dê um contra-exemplo.

5. Dem: (\implies) Seja V um subconjunto fechado em Y . Então $Y \setminus V$ é aberto em Y . Desde que f é contínua, temos que $f^{-1}(Y \setminus V)$ é aberto em X . Como $f^{-1}(Y \setminus V) = X \setminus f^{-1}(V)$ então $f^{-1}(V)$ é fechado.

(\impliedby) Tomemos V fechado em Y . Suponhamos que $f^{-1}(V)$ é fechado em X . Seja U um conjunto aberto em Y . Então, $Y \setminus U$ é fechado em Y e, $f^{-1}(Y \setminus U) = X \setminus f^{-1}(U)$ é fechado em X , logo $f^{-1}(U)$ é aberto em X e, portanto, f é contínua.

6. Prova: Seja U um aberto de z . Então, $g^{-1}(U)$ é aberto em Y , pois g é contínua. Mas f é também contínua, logo, $f^{-1}(g^{-1}(U))$ é aberto em X . Como $(g \circ f)^{-1}(U) = f^{-1}(g^{-1}(U))$, então dado U aberto em z temos $(g \circ f)^{-1}(U)$ aberto em X . Portanto $g \circ f : X \rightarrow Z$ é contínua.

7. Dem: Seja $\{x_\alpha\}_{\alpha \in A}$ uma seqüência. Suponhamos que $\{x_\alpha\}$ converge para a e b , com $a \neq b$. Como X é separável, existe abertos U_1 e U_2 tais que $U_1 \ni a$, $U_2 \ni b$ e $U_1 \cap U_2 = \emptyset$. Por hipótese, $\{x_\alpha\} \rightarrow a$, logo, existe $\alpha_0 \in A$, tal que, para todo $\alpha : \alpha_0 < \alpha$, temos $x_\alpha \in U_1$, i.é, U_1 contém quase todos (todos menos um número finito) os termos da seqüência, conseqüentemente, $\{x_\alpha\}$ não pode convergir para b , o que contradiz. Logo, $a = b$.

8. Dem: Seja $U = \{U_\alpha : \alpha \in A\}$ uma cobertura aberta de X . Escolhamos $U_0 \in U$. Com τ é a topologia cofinita, U_0^c é um conjunto finito, digamos $U_0^c = \{a_1, \dots, a_m\}$. Como U é cobertura de X , para cada $a_k \in U_0^c$, existe $U_{\alpha_k} \in U$ tal que $a_k \in U_{\alpha_k}$. Logo, $U_0^c \subset U_{\alpha_1} \cup \dots \cup U_{\alpha_m}$ e $X = U_0 \cup U_0^c = U_0 \cup U_{\alpha_1} \cup \dots \cup U_{\alpha_m}$. Assim, X é compacto.

9. Dem: Como U pertence à base definidora para X ,

$$U = \{X_\alpha : \alpha \neq \alpha_1, \dots, \alpha_m\} \times U_{\alpha_1} \times \dots \times U_{\alpha_m}$$

onde U_{α_k} é um aberto de X_{α_k} . Então, para qualquer projeção $\pi_\alpha : X \rightarrow X_\alpha$,

$$\pi_\alpha(U) =$$

Em qualquer caso, $\pi_\alpha(U)$ é um aberto.

10. Dem: Sejam $x = (x_\alpha : \alpha \in A)$ e $y = (y_\alpha : \alpha \in A)$ pontos distintos em X . Então, x e y devem diferir em, ao menos, um espaço coordenado, digamos X_{j_0} , i.é, $a_{j_0} \neq b_{j_0}$. Mas por hipótese, X_{j_0} é de Hausdorff, logo, existem abertos disjuntos U e V de X_{j_0} tais que $a_{j_0} \in U$ e $b_{j_0} \in V$. Por definição de espaço-produto, a projeção $\pi_{j_0} : X \rightarrow X_{j_0}$ é contínua. Conseqüentemente, $\pi_{j_0}^{-1}(U)$ e $\pi_{j_0}^{-1}(V)$ são abertos disjuntos de X contendo x e y respectivamente. Logo, X é também de Hausdorff.

Capítulo 3

Espaços Métricos

3.1 Propriedades Básicas

Definição 3.1.1. *Seja X um conjunto. A função $\rho : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ é chamada distância em X se:*

1) $\rho(x, y) \geq 0, \forall x, y \in X$ e $\rho(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$;

2) $\rho(x, y) = \rho(y, x), \forall x, y \in X$;

3) $\rho(x, y) \leq \rho(x, z) + \rho(z, y), \forall x, y, z \in X$.

Se $\rho(x, y)$ é uma distância em X , a dupla (X, ρ) é chamada espaço métrico.

Exemplos:

1) X qualquer conjunto e

$$\rho(x, y) = \begin{cases} 0, & \text{se } x = y \\ 1, & \text{se } x \neq y. \end{cases}$$

2) (\mathbb{R}, ρ) , $\rho(x, y) = |x - y|$;

3) (\mathbb{R}^n, ρ_2) , $\rho_2(x, y) = (\sum_{k=1}^n (x_k - y_k)^2)^{1/2}$;

Tarefa: Provar as desigualdades de Cauchy-Schwartz e a do triângulo.

4) (\mathbb{R}^n, ρ_1) , $\rho_1(x, y) = \sum_{k=1}^n |x_k - y_k|$;

5) $(\mathbb{R}^n, \rho_\infty)$, $\rho_\infty(x, y) = \max_{1 \leq k \leq n} |x_k - y_k|$;

6) $(C[a, b], \rho(f, g))$ $\rho(f, g) = \sup_{x \in [a, b]} |f(x) - g(x)|$;

Vamos apresentar apenas a provar o item 6. Seja então:

1) $\rho(f, g) \geq 0$ (trivial). Agora, $\rho(f, g) = 0 \implies \sup_{x \in [a, b]} |f(x) - g(x)| = 0 \implies |f(x) - g(x)| = 0 \implies f(x) - g(x) = 0 \implies f(x) = g(x)$, para quaisquer $f, g \in C[a, b]$.

2) $\rho(f, g) = \sup_{x \in [a, b]} |f(x) - g(x)| = \sup_{x \in [a, b]} |(-1)(g(x) - f(x))| = \sup_{x \in [a, b]} |g(x) - f(x)| = \rho(g, f)$, para toda $f, g \in C[a, b]$.

3) $\rho(f, g) = \sup_{x \in [a, b]} |f(x) - g(x)| = \sup_{x \in [a, b]} |f(x) - h(x) + h(x) - g(x)| \leq \sup_{x \in [a, b]} \{|f(x) - h(x)| + |h(x) - g(x)|\} \leq \sup_{x \in [a, b]} |f(x) - h(x)| + \sup_{x \in [a, b]} |h(x) - g(x)| = \rho(f, h) + \rho(g, h)$, para quaisquer $f, g, h \in C[a, b]$

Logo, $\rho(f, g)$ é uma distância.

7) $L_2[a, b] = (L_2[a, b], \rho)$, onde $L_2[a, b]$ denota o espaço das funções $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ que satisfazem $\int_a^b |f(t)|^2 dt < \infty$, e $\rho(f, g) = (\int_a^b |f(t) - g(t)|^2 dt)^{1/2}$.
Provar que $\rho(f, g)$ é distância.

Definição 3.1.2. Seja $x_0 \in X$ e $r \in \mathbb{R}_+$. O conjunto

$$B(x_0, r) = \{x : \rho(x_0, x) < r\}$$

é chamado de bola aberta de centro x_0 e raio r .

Da mesma forma,

$$B[x_0, r] = \{x : \rho(x_0, x) \leq r\} \quad e \quad S(x_0, r) = \{x : \rho(x_0, x) = r\}$$

são chamados de bola fechada e de esfera de centro x_0 e raio r , respectivamente.

Definição 3.1.3. O conjunto $U \subset (X, \rho)$ é chamado aberto se, para todo ponto $x_0 \in U$, existe $r > 0$, tal que $B(x_0, r) \subset U$.

Definindo os conjuntos abertos desta forma, de fato definimos topologia τ em (X, ρ) .

Lema 3.1.1. O espaço métrico (X, ρ) , com a topologia τ introduzida através da definição acima, torna-se um espaço topológico.

Demonstração:

1) Primeiramente, temos que verificar que qualquer união de abertos é aberto. Sejam, para todo $\alpha \in A$, U_α conjuntos abertos em (X, ρ) . Portanto, para todo $\alpha \in A$, e para todo $x \in U_\alpha$ existe $r > 0$ tal que $B(x, r) \subset U_\alpha$. Se

$x \in \cup_{\alpha \in A} U_\alpha$, então $x \in U_{\alpha_0}$, para pelo menos $\alpha_0 \in A$. Então, existe $r_0 > 0$ com $B(x, r_0) \subset U_{\alpha_0}$ e conseqüentemente $B(x, r_0) \subset \cup_{\alpha \in A} U_\alpha$.

2) Agora provemos que a intersecção de dois abertos também é aberto. Sejam U_1 e U_2 conjuntos abertos e $x \in U_1 \cap U_2$. Desde que U_1 e U_2 são abertos, existem bolas abertas $B(x, r_1) \subset U_1$ e $B(x, r_2) \subset U_2$. Considerando $r = \min(r_1, r_2)$, obviamente $B(x, r) \subset U_1 \cap U_2$. •

Desta forma provamos que todo espaço métrico é espaço topológico. Existem, entretanto, espaços topológicos que não são métricos. Neste caso dizemos que a topologia não é metrisável.

Forneça exemplos de espaços topológicos que não são metrisáveis.

Lema 3.1.2. *Toda bola aberta $B(x_0, r)$ é um conjunto aberto.*

Demonstração:

Sejam $y \in B(x_0, r)$ um ponto arbitrário e $d := (r - \rho(x_0, y))/2$. Considere $B(y, d)$, a bola aberta de centro y e raio d . Para todo $z \in B(y, d)$, temos

$$\rho(x_0, z) \leq \rho(x_0, y) + \rho(y, z) \leq \rho(x_0, y) + d = r - 2d + d = r - d < r.$$

Portanto, $B(y, d) \subset B(x_0, r)$. •

Definição 3.1.4. *Seja $\{x_n\}$ uma seqüência de pontos de (X, ρ) e $x \in X$. Dizemos que $x_n \rightarrow x$ se $\rho(x_n, x) \rightarrow 0$ quando $n \rightarrow \infty$.*

Lema 3.1.3. *Seja X um espaço métrico e $F \subset X$. Então, F é fechado se, e somente se, para toda seqüência convergente $\{x_n\}$ de pontos de F que converge para x , segue que $x \in F$.*

Lema 3.1.4. *Toda bola fechada $B[x_0, r]$ em (X, ρ) é um conjunto fechado.*

Demonstração:

Basta provar que o complementar é aberto.

Definição 3.1.5. *Seja $A \subset X$. A distância $\rho(x, A)$ é dada por*

$$\rho(x, A) = \inf\{\rho(x, y) : y \in A\}.$$

Exemplo 3.1.1. *Se $A = \{a_1, \dots, a_n\}$ é um conjunto finito, então $\rho(x, A)$ é o menor dos n números $\rho(x, a_1), \dots, \rho(x, a_n)$.*

Lema 3.1.5. *Temos que $\rho(x, A) = 0$ se, e somente se, $x \in \bar{A}$.*

Demonstração:

(\Rightarrow) Desde que $\rho(x, A) = 0$, então existe uma seqüência $\{y_n\}$ de pontos de A ,

tal que $\rho(y_n, x) \leq 1/n$ para todo $n \in \mathbb{N}$. Isto significa que $\rho(y_n, x) \rightarrow 0$ quando $n \rightarrow \infty$. Portanto, x é ponto de aderência o que implica em $x \in \bar{A}$.

(\Leftarrow) Seja $x \in \bar{A}$. Então, para todo $n \in \mathbb{N}$, existe uma sequência de pontos $y_n \in A$, tal que $y_n \in B(x, 1/n)$. Isto significa que $\rho(x, y_n) < 1/n$. Então, $\rho(x, A) = 0$. •

Teorema 3.1.1. *Seja A um conjunto dado. Então a função $\rho(x, A)$ é uma função contínua da variável x .*

Demonstração:

Seja $\{x_n\}$ uma sequência de pontos de X que converge para $x_0 \in X$. Isto significa que $\rho(x_n, x) \rightarrow 0$. Temos que provar que $\rho(x_n, A) \rightarrow \rho(x_0, A)$. Para este propósito, observe que, para todo $y \in A$, a desigualdade do triângulo implica em

$$\begin{aligned}\rho(x_n, y) &\leq \rho(x_n, x_0) + \rho(x_0, y) \\ \rho(x_0, y) &\leq \rho(x_0, x_n) + \rho(x_n, y).\end{aligned}$$

Tomando os infimums, com respeito a $y \in A$, dos dois lados das desigualdades acima, obtemos

$$\begin{aligned}\inf_{y \in A} \rho(x_n, y) &\leq \rho(x_n, x_0) + \inf_{y \in A} \rho(x_0, y) \\ \inf_{y \in A} \rho(x_0, y) &\leq \rho(x_0, x_n) + \inf_{y \in A} \rho(x_n, y).\end{aligned}$$

Então,

$$\begin{aligned}\rho(x_n, A) &\leq \rho(x_n, x_0) + \rho(x_0, A) \\ \rho(x_0, A) &\leq \rho(x_0, x_n) + \rho(x_n, A).\end{aligned}$$

Estas desigualdades são equivalentes à

$$|\rho(x_n, A) - \rho(x_0, A)| \leq \rho(x_n, x_0).$$

Desde que $\rho(x_n, x_0) \rightarrow 0$, então $\rho(x_n, A) \rightarrow \rho(x_0, A)$. •

Teorema 3.1.2. (Uryshon) *Seja (X, ρ) um espaço métrico e A e B conjuntos fechados de X , com $A \cap B = \emptyset$. Então, existe uma função $f \in C(X)$, tal que $f|_A \equiv 0$, $f|_B \equiv 1$ e $0 \leq f(x) \leq 1$ para todo $x \in X$.*

Demonstração:

Basta considerar $f(x) = \frac{\rho(x, A)}{\rho(x, A) + \rho(x, B)}$.

Corolário 3.1.1. *Todo espaço métrico é normal.*

Demonstração:

Sejam A e B conjuntos fechados de X , onde $A \cap B = \emptyset$. Temos que encontrar conjuntos abertos $U, V \subset X$, tais que $U \supset A, V \supset B$ e $U \cap V = \emptyset$. É fácil verificar que estas exigências são satisfeitas pelos conjuntos $U = \{x \in X : f(x) < 1/2\}$ e $V = \{x \in X : f(x) > 1/2\}$.

3.2 Espaços Métricos Completos

Definição 3.2.1. *Seja (X, ρ) um espaço métrico. A sequência $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ é fundamental se, para todo $\varepsilon > 0$, existe $N \in \mathbb{N}$, tal que, para todos $m, n > N$, temos $\rho(x_n, x_m) < \varepsilon$.*

Uma definição equivalente é a seguinte:

A sequência $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ é fundamental se, para todo $\varepsilon > 0$, existe $N \in \mathbb{N}$, tal que, para quaisquer $n > N$ e $p \in \mathbb{N}$, temos $\rho(x_n, x_{n+p}) < \varepsilon$.

Definição 3.2.2. *O espaço métrico (X, ρ) é chamado completo se toda sequência fundamental $\{x_n\}$ de pontos de X converge para um elemento $x \in X$.*

Em outras palavras, (X, ρ) é completo se, para toda sequência $\{x_n\}$ que é fundamental, existe $x \in X$, tal que, para todo $\varepsilon > 0$, existe $n_0 \in \mathbb{N}$, tal que, para todo $n > n_0$, temos $\rho(x_n, x) < \varepsilon$.

Exemplos:

- 1) (\mathbb{R}, ρ) onde $\rho(x, y) = |x - y|$ é completo;
- 2) $((0, 1], \rho)$, com $\rho(x, y) = |x - y|$ não é completo;
- 3) (\mathbb{R}^n, ρ_1) , (\mathbb{R}^n, ρ_2) e $(\mathbb{R}^n, \rho_\infty)$ são completos;
- 4) $(C[a, b], \rho(f, g))$, com $\rho(f, g) = \sup_{x \in [a, b]} |f(x) - g(x)|$ é completo;
- 5) $(C[a, b], \rho(f, g))$, onde $\rho(f, g) = (\int_a^b |f(t) - g(t)|^2 dt)^{1/2}$ não é completo;
De fato, sejam $[a, b] = [0, 1]$ e

$$f_n(t) = \begin{cases} 2nt & \text{se } 0 \leq t \leq 1/(2n), \\ 2 - 2nt & \text{se } 1/(2n) \leq t \leq 1/n, \\ 0 & \text{se } 1/n \leq t \leq 1. \end{cases}$$

Usando a desigualdade do triângulo e o fato que

$$\int_0^1 f_n^2(t) dt = 1/(3n),$$

obtemos

$$\rho(f_m, f_n) \leq \rho(f_m, 0) + \rho(f_n, 0) = 1/\sqrt{3m} + 1/\sqrt{3n}.$$

Seja $\varepsilon > 0$ arbitrário. Defina $N = [4/(3\varepsilon^2)] + 1$. Então, se $m, n > N$, temos

$$\rho(f_m, f_n) \leq \frac{1}{\sqrt{3m}} + \frac{1}{\sqrt{3n}} < \frac{2}{\sqrt{3N}} < \varepsilon.$$

Portanto, a sequência de funções f_n é fundamental. Se o limite f existe, então $f(t) \equiv 0$.

Definição 3.2.3. *Seja $U \subset (X, \rho)$ um conjunto limitado. Então*

$$d(U) = \sup_{x, y \in U} \rho(x, y)$$

é diâmetro de U .

Provemos agora o Teorema de Cantor.

Teorema 3.2.1. (Cantor) *Sejam (X, ρ) um espaço métrico completo e a sequência de conjuntos fechados $F_n \subset X$, tais que*

$$F_1 \supset F_2 \supset F_3 \supset \cdots \supset F_n \supset \cdots, \quad d(F_n) \rightarrow 0.$$

Então, existe um único ponto $x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} F_n$.

Demonstração:

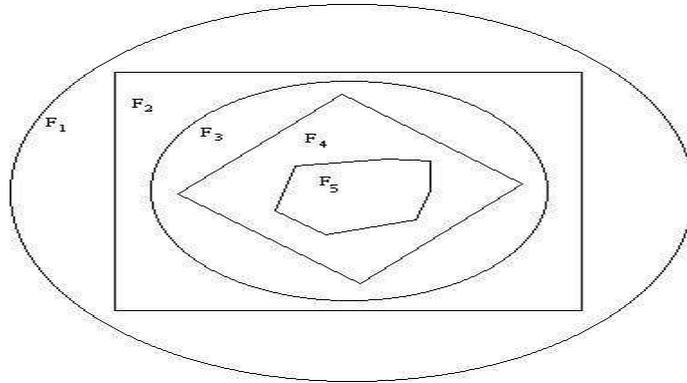


Figura 1

Primeiramente estabeleceremos a existência. Seja, para cada $n \in \mathbb{N}$, o ponto $x_n \in F_n$. Portanto, para todo $p \in \mathbb{N}$, temos $x_{n+p} \in F_{n+p} \subset F_n$. Consequentemente,

$$\rho(x_n, x_{n+p}) \leq d(F_n) \rightarrow 0.$$

Formalmente, para todo $\varepsilon > 0$, existe $N \in \mathbb{N}$, tal que, para todo $n > N$ e para todo $p \in \mathbb{N}$, temos $\rho(x_n, x_{n+p}) < \varepsilon$. Desde que X é completo, existe $x \in X$, tal que $\rho(x_n, x) \rightarrow 0$ quando $n \rightarrow \infty$. Provemos agora, que $x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} F_n$, isto é, que $x \in F_n$ para todo $n \in \mathbb{N}$. Seja o número natural n_0 arbitrário. Sabemos que $x_n \in F_{n_0}$ para todo $n \geq n_0$, o conjunto F_{n_0} é fechado e $x_n \rightarrow x$. Portanto, temos que ter $x \in F_{n_0}$.

Para provarmos a unicidade, suponha que existem $x \neq y$ com a propriedade da conclusão do teorema, isto é, que $x, y \in F_n$ para todo $n \in \mathbb{N}$. A desigualdade do triângulo implica que

$$\rho(x, y) \leq \rho(x_n, x) + \rho(x_n, y) \leq 2d(F_n) \rightarrow 0.$$

Consequentemente $\rho(x, y) = 0$ e, pela primeira propriedade da distância, segue que $x = y$. •

A hipótese que $d(F_n) \rightarrow 0$ no Teorema de Cantor é essencial, com mostra o seguinte exemplo: Sejam $X = \mathbb{R}$,

$$\rho(x, y) = \frac{|x - y|}{1 + |x - y|}$$

e $F_n = [n, \infty)$. Temos que $F_1 \supset F_2 \supset F_3 \supset \dots$ e $d(F_n) = 1$ para todo $n \in \mathbb{N}$. Provar que a função $\rho(x, y)$ definida acima, é realmente uma distância.

O nosso proximo objetivo é provar o celebre Teorema de Baire sobre as categorias.

Teorema 3.2.2. (Teorema de Baire) *Sejam (X, ρ) um espaço métrico completo e os conjuntos fechados $F_n \subset X$, tais que $X = \bigcup_{n=1}^{\infty} F_n$. Então, existem $n_0 \in \mathbb{N}$, um ponto $y \in F_{n_0}$ e $\varepsilon > 0$, tais que $B(y, \varepsilon) \subset F_{n_0}$.*

Demonstração:

Suponha o contrario, isto é, que a sequência $\{F_n\}$ satisfaz as exigências do teorema mas nenhum F_n possui ponto interior.

Seja $x_1 \in X \setminus F_1$ que é aberto. Portanto, é ponto interior e existe uma bola, tal que $B(x_1, \varepsilon_1) \subset X \setminus F_1$. Além disso, podemos escolher $\varepsilon_1 \leq 1$ suficientemente pequeno, que $B[x_1, \varepsilon_1] \cap F_1 = \emptyset$.

Desde que F_2 não possui pontos interiores, então $B(x_1, \varepsilon_1) \setminus F_2 \neq \emptyset$. Portanto, existe um ponto $x_2 \in B(x_1, \varepsilon_1)$ mas $x_2 \notin F_2$. Desde que $B(x_1, \varepsilon_1) \setminus F_2$ é aberto, existe $\varepsilon_2 < \varepsilon_1$, $\varepsilon_2 \leq 1/2$, tal que $B[x_2, \varepsilon_2] \subset B[x_1, \varepsilon_1]$ e $B[x_2, \varepsilon_2] \cap F_2 = \emptyset$.

Usando este raciocínio, construímos a sequência $\{x_n\}$ de pontos, junto com

a sequência $\{\varepsilon_n\}$ de números positivos com as seguintes propriedades:

$$B[x_n, \varepsilon_n] \cap F_n = \emptyset, \quad \varepsilon_n \leq 1/n, \quad x_n \notin \bigcup_{k=1}^n F_k.$$

Logo, construímos a sequência de fechados $B[x_n, \varepsilon_n]$, tais que

$$B[x_n, \varepsilon_n] \subset B[x_{n-1}, \varepsilon_{n-1}], \quad \varepsilon_n \rightarrow 0.$$

Aplicando o teorema de Cantor aos $B[x_n, \varepsilon_n]$, concluímos que existe um único ponto $x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} B[x_n, \varepsilon_n]$. Portanto, temos que $x \in X$ e $x \notin \bigcup_{n=1}^{\infty} F_n$, o que é um absurdo, pois por hipótese, $X = \bigcup_{n=1}^{\infty} F_n$.

De fato $x \notin \bigcup_{n=1}^{\infty} F_n$, pois se $x \in F_{n_0}$ para algum n_0 , desde que $x \in B[x_{n_0}, \varepsilon_{n_0}]$, teríamos

$$x \in B[x_{n_0}, \varepsilon_{n_0}] \cap F_{n_0},$$

o que é um absurdo, pois, pela construção, $B[x_{n_0}, \varepsilon_{n_0}] \cap F_{n_0} = \emptyset$. •

Utilizaremos o Teorema de Baire para provarmos a existência de funções contínuas que não são diferenciáveis em nenhum ponto. Recomendamos ao leitor construir um exemplo de tal função. Dois tais exemplos são devidos a Weierstrass e Van der Warden.

Teorema 3.2.3. *Existe uma função $f \in C[0, 1]$ que não é diferenciável em nenhum ponto x de $[0, 1]$.*

Demonstração:

Consideramos o espaço $X = C[0, 1]$ equipado com a distância uniforme. Provaremos na seção 3.4 que este espaço é completo. Sejam os conjuntos $F_n \subset X$, definidos por

$$F_n = \left\{ f \in C[0, 1] : \exists x \in [0, 1] : \left| \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \right| \leq n \forall h \neq 0 : x+h \in [0, 1] \right\}.$$

1) Primeiramente, vamos provar que F_n é fechado. Seja $I = [0, 1]$ e

$$B_n = F_n^c = \left\{ f \in X : \forall x \in I, \exists h \neq 0 : \left| \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \right| > n : x+h \in I \right\}$$

Dessa forma, se $f \in B_n$, então para todo $x \in I$, $\exists h \neq 0$, tal que

$$\rho(x, h) = |f(x+h) - f(x)| - n|h| > 0.$$

Vamos provar que B_n é aberto.

Afirmamos que existe $\epsilon > 0$ tal que, para todo $x \in I$, $\exists h \neq 0$, com $\rho(x, h) > \epsilon$. Com efeito, caso contrário existiria, para cada $k \in \mathbb{N}$, algum $x_k \in I$ tal que $\rho(x_k, h) \leq 1/k$, seja qual for h . Como I é compacto, toda sequência em I possui subsequência convergente. Seja $\{x_{k_n}\}$ uma subsequência de $\{x_k\}$, tal que $x_{k_n} \rightarrow x_0 \in I$. Para não carregar demais em notações, tome, sem perda de generalidade, $\{x_{k_n}\} = \{x_k\}$. Como ρ é contínua, concluímos que, para todo h , temos que $\rho(x_0, h) = \lim_{k \rightarrow \infty} \rho(x_k, h) \leq \lim_{k \rightarrow \infty} 1/k = 0$, o que, pela definição de $\rho(x, h)$, é uma contradição. Obtido então o número $\epsilon > 0$, afirmamos que $g \in X$, $\|g - f\| < \epsilon/2 \Rightarrow g \in B_n$. Com efeito, para todo $x \in I$, existe $h \neq 0$ tal que

$$n \cdot |h| + \epsilon < |f(x+h) - f(x)| \leq |f(x+h) - g(x+h)| + |g(x+h) - g(x)| + |g(x) - f(x)| < \frac{\epsilon}{2} + |g(x+h) - g(x)| + \frac{\epsilon}{2}$$

ou seja, $|g(x+h) - g(x)| > n \cdot |h|$. Isto mostra que $g \in B_n$, e portanto B_n é aberto em X . Logo, F_n é fechado.

Provado que F_n é fechado, basta mostrar que o interior de F_n é vazio. Aí então, aplicamos o Teorema de Baier.

Provar que o interior de F_n é vazio, é equivalente a mostrar que o complementar de F_n é denso em X . De fato:

Se F_n^c é denso em X , então $\overline{F_n^c} = X$. Assim, temos $\emptyset = X^c = (\overline{F_n^c})^c = \text{int}(F_n^c)^c = \text{int}F_n$.

2) Vamos mostrar então que F_n^c é denso em X . Utilizaremos o fato de que toda função contínua, $f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$, definida num intervalo limitado e fechado, é uniformemente contínua. Dados arbitrariamente $\epsilon > 0$, e $f \in X$, mostraremos que existe $g \in F_n^c$ tal que $\|g - f\| < \epsilon$. Pela continuidade uniforme de f , existe um número $\delta > 0$, tal que, para quaisquer $x, y \in [0, 1]$, se $|x - y| < \delta$ então $|f(y) - f(x)| < \epsilon$. Portanto, se subdividirmos o intervalo $[0, 1]$ num número finito de subintervalos I_1, I_2, \dots, I_r de comprimentos menores do que δ , o gráfico de f , em cada um desses intervalos, cabe num retângulo de altura menor que ϵ .

Construímos agora uma função contínua $g : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$. Fazendo com que g coincida com f nas extremidades de cada intervalo I_j e, no interior de cada I_j , o gráfico de g tem a forma de uma serra cujos dentes têm arestas com inclinação $> n$ e estão contidos num retângulo de base I_j e altura $< \epsilon$ que contenha o gráfico de $f|_{I_j}$, temos que g cumpre as condições $\|g - f\| < \epsilon$ e $g \in F_n^c$, como mostra a figura abaixo.

Assim, F_n^c é denso em X .

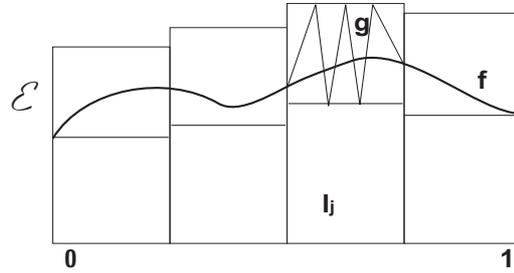


Figura 2

Portanto, a partir de 1) e 2), e aplicando o Teorema de Baire, temos que

$$\bigcup_{n=1}^{\infty} F_n \not\subseteq X.$$

Em outras palavras, a união dos conjuntos F_n não cobre X . Logo, existe $f \in X$ que não pertence a nenhum F_n . Consequentemente, existe uma função contínua f , tal que, para todo $x \in [0, 1]$,

$$\left| \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \right| > n.$$

Portanto, essa função f não é diferenciável em nenhum ponto do intervalo $[0, 1]$. •

Definição 3.2.4. *Seja (X, ρ) um espaço métrico e $A : X \rightarrow X$ um operador em X . Ele é chamado operador de contração, ou simplesmente contração, se existe q , $0 < q < 1$, tal que, para quaisquer $x, y \in X$, temos*

$$\rho(Ax, Ay) \leq q \rho(x, y).$$

Teorema 3.2.4. *(Teorema do Ponto Fixo de Banach) Seja (X, ρ) um espaço métrico completo e A um operador de contração em X . Então, existe um único ponto $\xi \in X$, tal que $A\xi = \xi$.*

Demonstração:

Seja $x \in X$ um ponto qualquer. Consideremos a sequência $\{x_n\}$, construída através da consecutiva aplicação do operador A : $x_1 = Ax, \dots, x_{n+1} = Ax_n, \dots$

Então,

$$\begin{aligned}
 \rho(x_1, x_2) &= \rho(Ax, Ax_1) \leq q \rho(x, x_1) \\
 \rho(x_2, x_3) &= \rho(Ax_1, Ax_2) \leq q \rho(x_1, x_2) \leq q^2 \rho(x, x_1) \\
 \rho(x_3, x_4) &= \rho(Ax_2, Ax_3) \leq q \rho(x_2, x_3) \leq q^3 \rho(x, x_1) \\
 &\dots \dots \dots \cdot \dots \dots \dots \dots \\
 \rho(x_n, x_{n+1}) &\leq q^n \rho(x, x_1) \\
 \rho(x_{n+1}, x_{n+2}) &= \rho(Ax_n, Ax_{n+1}) \leq q \rho(x_n, x_{n+1}) \leq q^{n+1} \rho(x, x_1).
 \end{aligned}$$

Daí, pela desigualdade do triângulo, obtemos

$$\begin{aligned}
 \rho(x_n, x_{n+p}) &\leq \rho(x_n, x_{n+1}) + \rho(x_{n+1}, x_{n+2}) + \dots + \rho(x_{n+p-1}, x_{n+p}) \\
 &\leq (q^n + q^{n+1} + \dots + q^{n+p-1}) \rho(x, x_1) \\
 &= q^n (1 + q + q^2 + \dots + q^{p-1}) \rho(x, x_1) \\
 &= q^n \frac{1-q^p}{1-q} \rho(x, x_1).
 \end{aligned}$$

Desde que, para qualquer p fixo, a última quantidade converge para zeros, quando n vai para o infinito, então $\rho(x_n, x_{n+p}) \rightarrow 0$ quando $n \rightarrow \infty$. Isto significa que $\{x_n\}$ é fundamental. Desde que X é completo, existe $\xi \in X$, tal que $x_n \rightarrow \xi$. Primeiramente mostremos que ξ é ponto fixo para A . Desde que $x_n \rightarrow \xi$, para todo $\varepsilon > 0$, existe $\nu \in \mathbb{N}$, tal que, para todo $n > \nu$, temos $\rho(x_n, \xi) < \varepsilon/2$. Seja n um tal número natural. Então,

$$\begin{aligned}
 \rho(A\xi, \xi) &\leq \rho(A\xi, x_{n+1}) + \rho(x_{n+1}, \xi) \\
 &= \rho(A\xi, Ax_n) + \rho(x_{n+1}, \xi) \\
 &\leq q\rho(\xi, x_n) + \rho(x_{n+1}, \xi) \\
 &< \varepsilon.
 \end{aligned}$$

Consequentemente, $\rho(A\xi, \xi) = 0$ e $A\xi = \xi$.

Para provarmos a unicidade do ponto fixo, suponha que existam números ξ e η , tais que $A\xi = \xi$ e $A\eta = \eta$. Assim,

$$\rho(\xi, \eta) = \rho(A\xi, A\eta) \leq q\rho(\xi, \eta),$$

o que é equivalente à desigualdade $(1 - q)\rho(\xi, \eta) \leq 0$. Desde que $1 - q > 0$ e $\rho(\xi, \eta) \geq 0$, isto é possível somente quando $\rho(\xi, \eta) = 0$, isto é, quando $\xi = \eta$. •

Vejamos agora uma aplicação do Teorema do Ponto Fixo de Banach, que consiste em mostrar a existência de solução de um problema de valor inicial, o qual será apresentado no teorema a seguir.

Teorema 3.2.5. *Seja $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ uma função contínua definida num aberto Ω do plano (x, y) . Suponhamos que a derivada parcial com relação à segunda*

variável, $f_y : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, seja contínua também. Então, para cada $(x_0, y_0) \in \Omega$, existem um intervalo aberto I contendo x_0 e uma única função diferenciável $\phi : I \rightarrow \mathbb{R}$ com $(x, \phi(x)) \in \Omega$, para todo $x \in I$, que é solução do problema de valor inicial

$$y' = f(x, y) \quad (3.2.1)$$

$$y(x_0) = y_0. \quad (3.2.2)$$

Demonstração

O primeiro passo na demonstração deste teorema é a transformação do problema de valor inicial no problema de resolução de uma equação integral, o que se faz no lema a seguir.

Lema 3.2.1. *Seja $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ uma função contínua num aberto Ω do plano (x, y) . Então, a função diferenciável $\phi : I \rightarrow \mathbb{R}$ é uma solução do problema de valor inicial (3.2.1)-(3.2.2) se, e somente se for uma solução da equação integral*

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(s, y(s)) ds, \quad x \in I. \quad (3.2.3)$$

Demonstração

(\Rightarrow) Se ϕ é solução do problema de valor inicial, (3.2.1)-(3.2.2), pelo Teorema Fundamental do Cálculo, ϕ é solução da equação integral (3.2.3).

(\Leftarrow) Reciprocamente, se $\phi : I \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função contínua que é solução da equação integral (3.2.3), então, pelo Teorema Fundamental do Cálculo, ϕ é diferenciável e é também solução do problema de valor inicial (3.2.1)-(3.2.2). •

Vamos nos concentrar agora na resolução da equação integral (3.2.3). Dado $(x_0, y_0) \in \Omega$, tomemos a e b positivos tais que o retângulo

$$B = B(a, b, x_0, y_0) = \{(x, y) : |x - x_0| \leq a \text{ e } |y - y_0| \leq b\} \quad (3.2.4)$$

esteja contido em Ω . Como f é contínua e B é compacto (i.e., fechado e limitado), temos que f é limitada em B . Seja

$$M = \max\{|f(x, y)| : (x, y) \in B\}.$$

Sejam

$$0 < \bar{a} \leq \min \left\{ a, \frac{b}{M} \right\}$$

e

$J_{\bar{a}}$ o intervalo fechado $[x_0 - \bar{a}, x_0 + \bar{a}]$.

Seja \mathcal{C} o conjunto de todas as funções contínuas $g : J_{\bar{a}} \rightarrow \mathbb{R}$ tais que $g(x_0) = y_0$ e $|g(x) - y_0| \leq b$. Graficamente, queremos em \mathcal{C} as funções contínuas cujos gráficos passem pelo ponto (x_0, y_0) e que estejam contidos no retângulo B .

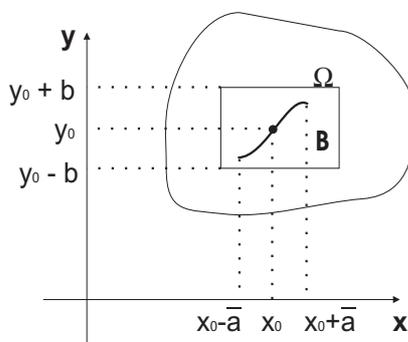


Figura 3

Vamos definir em \mathcal{C} a seguinte distância:

$$\rho(g_1, g_2) = \max\{|g_1(x) - g_2(x)| : x \in J_{\bar{a}}\}. \quad (3.2.5)$$

Como provado na seção 3.1, temos que (3.2.5) é, de fato, uma distância.

Pela Proposição ??, (\mathcal{C}, ρ) é um espaço métrico completo.

Seja $\Phi : \mathcal{C} \rightarrow C[x_0 - \bar{a}, x_0 + \bar{a}]$, onde para cada função $y \in \mathcal{C}$, temos que $\Phi(y(x)) = g(x)$, com $g(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(s, y(s)) ds$. Provemos que, para todo $y \in \mathcal{C}$, temos que $\Phi(y) \in \mathcal{C}$.

Observe que $g(x)$ é uma função contínua para $x \in J_{\bar{a}}$, que $g(x_0) = y_0$ e que

$$|g(x) - y_0| \leq \left| \int_{x_0}^x |f(s, y(s))| ds \right| \leq M|x - x_0| \leq M\bar{a} \leq b$$

e conseqüentemente $g \in \mathcal{C}$. Logo $\Phi : \mathcal{C} \rightarrow \mathcal{C}$.

A equação (3.2.3) pode ser escrita na forma funcional

$$y = \Phi(y).$$

Portanto, as soluções de (3.2.3) são os pontos fixos de Φ . A idéia agora é usar o Teorema do Ponto Fixo de Banach. A fim de aplicar este teorema ao problema que estamos estudando, resta apenas verificar se Φ é uma contração. Para tal, escrevemos

$$|\Phi(g_1)(x) - \Phi(g_2)(x)| = \left| \int_{x_0}^x [f(s, g_1(s)) - f(s, g_2(s))] ds \right|. \quad (3.2.6)$$

Para estimar o integrante no segundo membro de (3.2.6), usamos o resultado do lema abaixo, o qual não apresentaremos a demonstração. Veja pag 55, Figueiredo, D. Guedes de e outro, "Equações Diferenciais Aplicadas", A.I.N.M.P.A, 2001.

Lema 3.2.2. *Seja $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ uma função contínua definida em um aberto Ω do plano (x, y) e tal que a derivada parcial $f_y : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ seja também contínua. Dado um subconjunto limitado $\Omega_0 \subset \bar{\Omega}_0 \subset \Omega$, existe uma constante $K > 0$ tal que*

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq K|y_1 - y_2| \quad (3.2.7)$$

para todos $(x, y_1), (x, y_2) \in \bar{\Omega}_0$.

Usando este lema, obtemos

$$|\Phi(g_1)(x) - \Phi(g_2)(x)| \leq K \left| \int_{x_0}^x |g_1(s) - g_2(s)| ds \right| \leq K\bar{a}\rho(g_1, g_2)$$

e daí

$$\rho(\Phi(g_1), \Phi(g_2)) \leq K\bar{a}\rho(g_1, g_2).$$

Concluimos que Φ é uma contração se $K\bar{a} < 1$. Logo, basta tomar $\bar{a} < 1/K$. E o Teorema 3.2.5 fica demonstrado com $I = (x_0 - \bar{a}, x_0 + \bar{a})$. •

3.3 Compactos em Espaços Métricos

3.3.1 Teorema de Hausdorff

Definição 3.3.1. *Seja (X, ρ) um espaço métrico e $A, B \subset X$. Dizemos que A é ε -rede para B se, para todo $b \in B$, existe $a \in A$, tal que $\rho(a, b) \leq \varepsilon$.*

Uma afirmação equivalente desta definição é que A é ε -rede para B se

$$\bigcup_{a \in A} B[a, \varepsilon] \supset B.$$

Terceira maneira de definir esta noção é a seguinte: A é ε -rede para B se

$$\sup_{b \in B} \inf_{a \in A} \rho(a, b) \leq \varepsilon.$$

Exemplo:

Seja $B = \mathbb{R}^2$. Então,

$$A = \sqrt{2} \varepsilon \mathbb{Z}^2 = \left\{ (\sqrt{2} \varepsilon x_1, \sqrt{2} \varepsilon x_2) : x_1, x_2 \in \mathbb{Z} \right\}$$

é ε -rede para B .

A ε -rede é chamada finita se ela consiste de um número finito de pontos.

Provemos o Teorema de Hausdorff.

Teorema 3.3.1. (Hausdorff) *Sejam (X, ρ) um espaço métrico. O conjunto $M \subset X$ possui ε -rede finita para todo $\varepsilon > 0$ se, e somente se, de toda sequência $\{x_n\}$ de pontos de M pode ser escolhida uma subsequência fundamental.*

Demonstração:

(\Leftarrow) Suponha que existe $\varepsilon > 0$, tal que M não tem ε -rede finita.

Seja $x_1 \in M$. Desde que este ponto não é ε -rede para M , existe $x_2 \in M$, tal que $\rho(x_1, x_2) > \varepsilon$. Desde que os dois pontos x_1 e x_2 não formam ε -rede para M , existe $x_3 \in M$, tal que $\rho(x_1, x_3) > \varepsilon$ e $\rho(x_2, x_3) > \varepsilon$. Continuando este raciocínio, construímos a sequência $\{x_n\}$ de pontos de M , tais que $\rho(x_j, x_k) > \varepsilon$ sempre quando $j \neq k$. Isto significa que para todo $N \in \mathbb{N}$ existem $m, n > N$, tais que $\rho(x_m, x_n) > \varepsilon$. Portanto a sequência $\{x_n\}$ não possui subsequências fundamentais. Absurdo!

(\Rightarrow) Se $\varepsilon = 1/n$, então M tem ε -rede finita. Então, existem um número finito de bolas $B_1^{(n)}, B_2^{(n)}, \dots, B_{m(n)}^{(n)}$, todas com raio $1/n$, de modo que $\bigcup_{j=1}^{m(n)} B_j^{(n)} \supset M$.

Seja $\{x_n\}$ uma sequência qualquer de pontos de M .

Vamos construir, por indução, a sequência de conjuntos U_n , tais que, para todo $n \in \mathbb{N}$:

- a) $U_n \supset U_{n+1}$;
- b) O conjunto U_n contem um número infinito de pontos da sequência $\{x_n\}$;
- c) $d(U_n) < 2/n$.

Se $n = 1$, existem bolas $B_1^{(1)}, B_2^{(1)}, \dots, B_{m(1)}^{(1)}$, todas com raio 1, de modo que $\bigcup_{j=1}^{m(1)} B_j \supset M$. Seja B_k uma destas bolas. Tomemos $U_1 = M \cap B_k$. Obviamente $d(U_1) < 2$. Desde que $U_1 \subset M$, então U_1 possui ε -rede finita para todo ε .

Suponha que temos escolhido os conjuntos $U_1 \supset U_2 \supset \dots \supset U_n$ e que U_n satisfaz as exigências b) e c). Vamos construir U_{n+1} . Seja $\varepsilon = 1/(n+1)$. Desde que $U_n \subset M$, ele possui $1/(n+1)$ -rede finita. Em outras palavras, existem bolas $B_1^{(n)}, B_2^{(n)}, \dots, B_{m(n)}^{(n)}$, todas com raio $1/(n+1)$, tais que

$$B_1^{(n)} \cup B_2^{(n)} \cup \dots \cup B_{m(n)}^{(n)} \supset U_n.$$

Desde que U_n contem um número finito de elementos de $\{x_n\}$, existe um j , $1 \leq j \leq m(n)$, tal que $B_j^{(n)} \cap U_n$ contem um número infinito de elementos de $\{x_n\}$. Seja, então $U_{n+1} := B_j^{(n)} \cap U_n$. Obviamente $U_{n+1} \subset U_n$ e U_{n+1} satisfaz b) e c).

Vamos escolher a subsequência de $\{x_n\}$ de modo que $x_{k_1} \in U_1, x_{k_2} \in U_2, \dots, x_{k_n} \in U_n$. Temos que mostrar que para todo $\varepsilon > 0$, existe um número natural N , tal que, para quaisquer $m, n > N$, temos $\rho(x_{k_m}, x_{k_n}) < \varepsilon$. Se $N = [2/\varepsilon] + 1$, então $N > 2/\varepsilon$, o que é equivalente a $2/N < \varepsilon$. Assim, $x_{k_m}, x_{k_n} \in U_N$ e portanto $\rho(x_{k_m}, x_{k_n}) \leq d(U_N) < 2/N < \varepsilon$. •

3.3.2 Caracterizações dos Compactos em Espaços Métricos

Teorema 3.3.2. *Seja (X, ρ) um espaço métrico e $K \subset X$ um conjunto fechado. Então, K é compacto se, e somente se, todo sistema centralizado de subconjuntos fechados de K tem interseção não-vazia.*

Teorema 3.3.3. *Seja (X, ρ) um espaço métrico. Se $K \subset X$ é compacto, então K é fechado.*

Teorema 3.3.4. *Seja (X, ρ) um espaço métrico. O conjunto $K \subset X$ é compacto se, e somente se, toda sequência $\{x_k\}_{k=1}^{\infty}$ de pontos de K possui subsequência convergente $\{x_{k_j}\}$ cujo limite está em K .*

Demonstração:

(\Rightarrow) Suponha o contrário, que exista um asequência $\{x_n\}$ de que não possa ser escolhida subsequência convergente em K . Sejam $F_n = \{x_n, x_{n+1}, \dots\}$. A família dos conjuntos $\{F_n\}_{n=1}^{\infty}$ é um sistema centralizado. De fato, considere F_{n_1}, \dots, F_{n_k} , com $n_1 < \dots < n_k$. Então, $\bigcap_{j=1}^k F_{n_j} = F_{n_k}$. Desde que K é compacto, então $\bigcap_{n=1}^{\infty} F_n \neq \emptyset$. Portanto, existe $x \in K$, tal que $x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} F_n$. Logo, é possível escolher uma sequência estacionária. De fato:

Temos que $x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} F_n$, $\forall n \in \mathbb{N}$. Isso implica que $x \in F_1$, implica na existência de um índice $k_1 \in \mathbb{N}$, tal que $x = x_{k_1}$. A partir disso, temos que $x \in F_j$, $1 \leq j \leq k_1$. Analogamente, temos que $x \in F_2$, o que implica na existência um número natural $k_2 > k_1$, tal que $x = x_{k_2}$. Assim, $x \in F_j$, $k_1 \leq j \leq k_2$. Seguindo este raciocínio, temos que existe um índice n arbitrariamente grande, tal que, $x_n = x$. Logo, temos uma sequência estacionária.

(\Leftarrow) Seja $\{G_\alpha\}_{\alpha \in A}$ uma cobertura aberta de K , isto é, $\bigcup_{\alpha \in A} G_\alpha \supset K$. Suponha que K não é compacto, isto é, que não exista subcobertura finita. Portanto, qualquer que sejam os índices $\alpha_1, \dots, \alpha_n$, temos $\bigcup_{i=1}^n G_{\alpha_i} \not\supset K$. O teorema de Hausdorff implica que K possui ε -rede finita para todo $\varepsilon > 0$.

Então, se $\varepsilon = 1$, existem discos fechados $B_1^{(1)}, \dots, B_{m(1)}^{(1)}$, todos com raio um, tais que $B_1^{(1)} \cup \dots \cup B_{m(1)}^{(1)} \supset K$. Consequentemente, K é limitado. Logo, K tem diâmetro finito, $d(K)$. Vamos construir indutivamente a sequência dos conjuntos $K = K_0 \supset K_1 \supset \dots$ e tais que

$$d(K_n) \leq \frac{d(K)}{2^n}$$

e, para todo $n \in \mathbb{N}$, o conjunto K_n não pode ser coberto por número finito de G_α .

De fato, acabamos de provar que $K_0 := K$ obedece estas exigências. Suponha que temos construído K_0, \dots, K_{n-1} . Pelo Teorema de Hausdorff, K_{n-1} tem $2^{-n}d(K)$ -rede. Portanto, existem $B_1^{(n-1)}, \dots, B_{m(n-1)}^{(n-1)}$, tais que para todos eles $d(B_s^{(n-1)}) \leq 2^{-n}d(K)$, e

$$\bigcup_{j=1}^{m(n-1)} B_j \supset K_{n-1}.$$

Existe pelo menos um índice j_0 , tal que o conjunto $B_{j_0} \cap K_{n-1}$ não é coberto por um número finitos de G_α . Escolhemos $K_n := B_{j_0} \cap K_{n-1}$. Note que, $d(K_n) \leq d(B_{j_0}) \leq d(K)/2^n$, logo este conjunto satisfaz as exigências determinadas acima.

Desde que K_n são fechados para todo $n \in \mathbb{N}$, $K_0 \supset K_1 \supset \dots \supset K_n \supset \dots$, e $d(K_n) \rightarrow 0$ quando $n \rightarrow \infty$, pelo Teorema de Cantor, existe um único ponto $x \in \bigcap_{k=0}^{\infty} K_k$. Portanto, obviamente $x \in K$. Por outro lado, $\{G_\alpha\}$ é cobertura de K . Logo, existe índice $\alpha_0 \in A$, tal que $x \in G_{\alpha_0}$. Desde que G_{α_0} é aberto, existe $\delta > 0$, de modo que $x \in B(x, \delta) \subset G_{\alpha_0}$. O fato dos diâmetros de $\{K_n\}$ convergirem para zero implica que para algum número natural n que é suficientemente grande, teremos $K_n \subset B(x, \delta) \subset G_{\alpha_0}$. Esta já é uma contradição pois, pela construção, nenhum dos K_n possui subcobertura finita da cobertura $\{G_\alpha\}$.

•

Corolário 3.3.1. *O conjunto $K \subset \mathbb{R}^n$ é compacto se, e somente se, K é fechado e limitado.*

3.4 Convergência Uniforme

Nesta seção consideremos a questão de convergência uniforme de funções reais e provaremos o Teorema de Arzela-Ascoli.

Definição 3.4.1. *A função $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua em $t_0 \in [a, b]$ se, para todo $\varepsilon > 0$, existe $\delta > 0$, tal que, para todo t que satisfaz $|t - t_0| < \delta$, temos*

$$|f(t) - f(t_0)| < \varepsilon.$$

Definição 3.4.2. *A função $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua em $[a, b]$ se ela é contínua em todo $t_0 \in [a, b]$.*

Definição 3.4.3. *A função $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é uniformemente contínua em $[a, b]$ se, para todo $\varepsilon > 0$, existe $\delta > 0$, tal que, para quaisquer $t_1, t_2 \in [a, b]$ que satisfazem $|t_1 - t_2| < \delta$, temos*

$$|f(t_1) - f(t_2)| < \varepsilon.$$

Exemplo 3.4.1. *A função $\ln x$ é uniformemente contínua no intervalo $[1, \infty)$.*

Demonstração

Devemos mostrar que para todo $\varepsilon > 0$, existe $\delta > 0$, tal que, para quaisquer x_1 e $x_2 \in [1, \infty)$ que satisfazem $|x_1 - x_2| < \delta$, temos

$$|\ln(x_1) - \ln(x_2)| < \varepsilon.$$

De fato. Observe que

$$|\ln x_1 - \ln x_2| < \varepsilon \implies \left| \ln \frac{x_1}{x_2} \right| < \varepsilon \implies \frac{x_1}{x_2} < e^\varepsilon$$

Por outro lado,

$$|x_1 - x_2| < \delta \implies \left| \frac{x_1}{x_2} - 1 \right| < \delta \implies \frac{x_1}{x_2} - 1 < \delta \implies \frac{x_1}{x_2} < \delta + 1.$$

Portanto, basta tomar $\delta = e^\varepsilon - 1$. De fato,

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta = e^\varepsilon - 1 : |x_1 - x_2| < \delta \implies \left| \frac{x_1}{x_2} - 1 \right| < \delta = e^\varepsilon - 1$$

$$\begin{aligned} \implies & \begin{cases} \frac{x_1}{x_2} - 1 < e^\epsilon - 1 \implies \ln \frac{x_1}{x_2} < \epsilon \implies \ln x_1 - \ln x_2 < \epsilon. \\ \frac{x_1}{x_2} - 1 > 1 - e^\epsilon \implies \frac{x_1}{x_2} > 2 - e^\epsilon > -e^\epsilon \implies \ln \frac{x_1}{x_2} > -\epsilon \implies \ln x_1 - \ln x_2 > -\epsilon. \end{cases} \\ & \implies |\ln x_1 - \ln x_2| < \epsilon \end{aligned}$$

como queríamos provar.

Lembramos o seguinte resultado de análise real:

Teorema 3.4.1. *Se f é contínua em $K \subset \mathbb{R}$ e K é compacto, então f é uniformemente contínua em K .*

Seguem alguns exemplos de funções que são contínuas mas não uniformemente:

Exemplo 1): $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $f(t) = t^2$. Seja $\epsilon > 0$ fixo. Suponha que exista $\delta(\epsilon) > 0$, de modo que, a desigualdade $|t_1^2 - t_2^2| < \epsilon$ vale sempre quando $|t_1 - t_2| < \delta$. Desde que

$$|t_1^2 - t_2^2| = |t_1 - t_2||t_1 + t_2| < \epsilon,$$

se, em particular, se $|t_1 - t_2| = \delta(\epsilon)/2$, a última desigualdade implica em

$$\frac{2\epsilon}{\delta(\epsilon)} > |t_1 + t_2|.$$

Mas esta desigualdade não é satisfeita para todos $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$, pois o seu lado direito pode ser feito infinitamente grande.

Exemplo 2): $f : (0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$, $f(t) = \sin 1/t$. Seja $\epsilon = 1$. Se f fosse uniformemente contínua deveria existir $\delta > 0$, de modo que, para quaisquer $t_1, t_2 \in (0, 1]$, com $|t_1 - t_2| < \delta$, teríamos

$$\left| \sin \frac{1}{t_1} - \sin \frac{1}{t_2} \right| < 1.$$

Mas, desde que $\sin 1/t$ oscila muito rapidamente ao redor da origem, sempre podemos escolher t_1 e t_2 muito próximos ao ponto zero que a última desigualdade falhe. Mais precisamente, se $t_1 = 1/((m-1/2)\pi)$, $t_2 = 1/((m+1/2)\pi)$, podemos escolher m tão grande que $|t_1 - t_2| < \delta$. Apesar disso, obviamente $|\sin(1/t_1) - \sin(1/t_2)| = 2$.

Definição 3.4.4. *Dizemos que a sequência $\{f_n\}$ de funções $f_n : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ converge uniformemente para a função $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ se, para todo $\epsilon > 0$, existe $n_0 \in \mathbb{N}$, tal que, para todo $n > n_0$, temos*

$$|f_n(t) - f(t)| < \epsilon \quad \text{para todo } t \in [a, b].$$

Neste caso escreveremos $f_n \rightrightarrows f$ em $[a, b]$.

Definição 3.4.5. Dizemos que a sequência $\{f_n\}$ de funções, definidas em $[a, b]$, é uniformemente convergente em $[a, b]$, se existe $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, tal que $f_n \rightrightarrows f$ em $[a, b]$.

Lembremos mais um teorema importante da análise real:

Teorema 3.4.2. Se a sequência $\{f_n\}$ de funções, definidas em $[a, b]$, é uniformemente convergente em $[a, b]$ e $f_n \in C[a, b]$ para todo $n \in \mathbb{N}$, então a sua função-limite f é também contínua em $[a, b]$.

As seguintes funções fornecem um exemplo de sequência que convergente em $[0, 1]$, mas não uniformemente:

$$f_n(t) = \begin{cases} 2nt & \text{se } 0 \leq t \leq 1/(2n), \\ 2 - 2nt & \text{se } 1/(2n) \leq t \leq 1/n, \\ 0 & \text{se } 1/n \leq t \leq 1. \end{cases}$$

Lembremos que:

Teorema 3.4.3. O espaço $C[a, b]$ com a distância uniforme, é completo.

Demonstração

Seja (f_m) um sequência fundamental em $C[a, b]$. Então, dado $\epsilon > 0$, existe $N \in \mathbb{N}$ tal que, para todo $m, n > N$, temos

$$\rho(f_m, f_n) = \sup_{t \in J} \{|f_m(t) - f_n(t)|\} < \epsilon \quad (3.4.8)$$

onde $J = [a, b]$. Assim, para cada $t = t_0 \in J$ fixo,

$$|f_m(t_0) - f_n(t_0)| < \epsilon$$

com $m, n > N$.

Isto mostra que $(f_1(t_0), f_2(t_0), \dots)$ é uma sequência fundamental de números reais. Desde que \mathbb{R} é completo, esta sequência converge, ou seja, $f_m(t_0) \rightarrow f(t_0)$, com $m \rightarrow \infty$. Desta forma, podemos associar a cada $t \in J$, um único número real $f(t)$. Isto define uma função $f : J \rightarrow \mathbb{R}$, tal que $f_m \rightarrow f$.

De (3.4.8), fazendo $n \rightarrow \infty$, temos

$$\sup_{t \in J} \{|f_m(t) - f(t)|\} < \epsilon \quad (m > N).$$

Assim, para todo $t \in J$,

$$|f_m(t) - f(t)| < \epsilon \quad (m > N).$$

Isto mostra que $(f_m(t))$ converge uniformemente para $f(t)$ em J . Desde que $f_m \in C[a, b]$, para todo $m \in \mathbb{N}$, e a convergência é uniforme, pelo Teorema 3.4.2, a função limite f é contínua em J . Assim, $f \in C[a, b]$.

Logo, $C[a, b]$ é completo. •

Definição 3.4.6. *O subespaço $F \subset C[a, b]$ é chamado uniformemente limitado se existe $M > 0$, tal que $|f(t)| < M$ para todo $t \in [a, b]$ e para toda função $f \in F$.*

Definição 3.4.7. *O subespaço $F \subset C[a, b]$ é equicontínuo se, para todo $\varepsilon > 0$, existe $\delta > 0$, tal que, para quaisquer $t_1, t_2 \in [a, b]$ que satisfazem $|t_1 - t_2| < \delta$, temos*

$$|f(t_1) - f(t_2)| < \varepsilon, \text{ para toda } f \in F.$$

Exemplo: Sejam $f_n(x) = x^n$, consideradas em $[0, 1]$ e $F = \{f_n\}_{n=1}^{\infty}$. Se $\varepsilon = 1/2$ e $|t_1 - t_2| = \delta$, em particular, se $t_1 = 1 - \delta$ e $t_2 = 1$, então

$$\begin{aligned} |f_n(t_1) - f_n(t_2)| &= |t_1^n - t_2^n| \\ &= \delta |t_1^{n-1} + t_1^{n-2}t_2 + \dots + t_2^{n-1}| \\ &= \delta (1 + (1 - \delta) + \dots + (1 - \delta)^{n-1}) \\ &= 1 - (1 - \delta)^n \\ &> 1/2 \end{aligned}$$

para todo n que é suficientemente grande, independentemente da escolha de δ . Portanto, F não é equicontínuo.

Teorema 3.4.4. *Seja $F \subset C[a, b]$. Então, de toda sequência $\{f_n\}_{n=1}^{\infty}$ de funções de F pode ser escolhida uma subsequência uniformemente convergente se, e somente se, F é uniformemente limitada e equicontínua.*

Demonstração:

(\Rightarrow) De $\{f_n\}_{n=1}^{\infty} \subset F$ podemos escolher uma subsequência fundamental com respeito à distância uniforme

$$\rho(f, g) = \sup_{t \in [a, b]} |f(t) - g(t)|.$$

Então, o Teorema de Hausdorff implica que, para todo $\varepsilon > 0$, a família F possui ε -rede finita x_1, \dots, x_n de funções, com respeito à ρ . Pela própria definição de ε -rede, segue que, para toda $f \in F$, existe x_j de modo que $\rho(f, x_j) < \varepsilon/3$, isto é,

$$|f(t) - x_j(t)| < \varepsilon/3 \text{ para todo } t \in [a, b]. \quad (3.4.9)$$

Por outro lado, para todo i , $1 \leq i \leq n$, a função x_i é uniformemente contínua. Logo, existe $\delta_i > 0$, que para quaisquer $t_1, t_2 \in [a, b]$ com $|t_1 - t_2| < \delta_i$, temos

$$|x_i(t_1) - x_i(t_2)| < \varepsilon/3.$$

Seja $\delta = \min\{\delta_i : 1 \leq i \leq n\}$. Assim, se $t_1, t_2 \in [a, b]$ e $|t_1 - t_2| < \delta$, temos

$$|x_i(t_1) - x_i(t_2)| < \varepsilon/3, \quad \text{para } i = 1, 2, \dots, n. \quad (3.4.10)$$

Desde que $x_1(t), \dots, x_n(t)$ são um número finito de funções contínuas em $[a, b]$, o Teorema de Weierstrass garante a existência de uma constante $M > 0$, tal que

$$|x_i(t)| < M, \quad \text{para todo } t \in [a, b] \text{ e para } i = 1, 2, \dots, n.$$

Então, para toda $f \in F$, por (3.4.9) temos

$$|f(t)| \leq |f(t) - x_j(t)| + |x_j(t)| \leq \varepsilon/3 + M.$$

Consequentemente, F é uniformemente limitada.

Por outro lado, (3.4.9) e (3.4.10) implicam que, se $t_1, t_2 \in [a, b]$ e $|t_1 - t_2| < \delta$, então

$$\begin{aligned} |f(t_1) - f(t_2)| &\leq |f(t_1) - x_j(t_1)| + |x_j(t_1) - x_j(t_2)| + |x_j(t_2) - f(t_2)| \\ &< \varepsilon/3 + \varepsilon/3 + \varepsilon/3 \\ &= \varepsilon. \end{aligned}$$

Então, F é equicontínua.

(\Leftarrow) Primeiramente, observe que existe uma sequência $\{t_k\}_{k=0}^N$ de pontos de $[a, b]$, que é um conjunto denso em $[a, b]$. Isto significa que, para todo $\alpha > 0$, existe $N \in \mathbb{N}$, que para todo $t \in [a, b]$ existe n , $1 \leq n \leq N$, de modo que $|t - t_n| < \alpha$. De fato, vamos considerar os pontos definidos da seguinte forma. Sejam $t_0 = a$ e $t_1 = b$ os pontos extremos de $[a, b]$. O ponto $t_2 = (a+b)/2$ é ponto médio de $[a, b]$. Os pontos t_3 e t_4 são os pontos médios de $[t_0, t_2]$ e de $[t_2, t_1]$, respectivamente. Continuando assim, depois de l passos obtemos 2^l pontos que dividem $[a, b]$ em intervalos iguais, cada um com comprimento $(b-a)/2^l$. Então, se l é o menor número natural com $\alpha > (b-a)/2^l$, escolhemos $N = 2^l$.

Consideremos a sequência $\{f_n(t_k)\}_{n=1}^\infty$. Desde que F é uniformemente limitado, $\{f_n(t_k)\}_{n=1}^\infty$ é limitada. Portanto, existe uma subsequência convergente $\{f_{n_j}(t_k)\}$.

Para $k = 1$ consideremos $A_1 = \{f_{11}, f_{21}, f_{31}, \dots\}$ que é convergente em t_1 .

Para $k = 2$ escolhemos $A_1 \supset A_2 = \{f_{12}, f_{22}, f_{32}, \dots\}$ que é convergente em t_1 e em t_2 .

Para $k = 3$ escolhemos $A_1 \supset A_2 \supset A_3 = \{f_{13}, f_{23}, f_{33}, \dots\}$ que é convergente em t_1, t_2 e t_3 simultaneamente.

Deste forma, para cada $k \in \mathbb{N}$ escolhemos $A_{k-1} \supset A_k = \{f_{1k}, f_{2k}, \dots, f_{kk}, \dots\}$ que é convergente em t_1, t_2, \dots, t_k simultaneamente.

Vamos escolher $g_i = f_{ii}$. Esta é uma subsequência convergente para todo t_k , $k = 1, 2, \dots$. De fato, seja $k \in \mathbb{N}$. Então, os termos da sequência $\{g_i(t_k)\}_{i=1}^\infty$, com exceção de $g_1(t_k), \dots, g_{k-1}(t_k)$ são de A_k . Assim, $\{g_i(t)\} \in C[a, b]$ que é um espaço completo. Mostremos que $\{g_i(t)\}_{i=1}^\infty$ é fundamental com respeito a distância uniforme em $[a, b]$, o que implicará que esta sequência é convergente em $C[a, b]$. Para este propósito, seja $\varepsilon > 0$ arbitrário. Desde que F é equicontínua, existe $\delta > 0$, tal que para quaisquer $t', t'' \in [a, b]$ com $|t' - t''| < \delta$, temos

$$|g_i(t') - g_i(t'')| < \varepsilon/3, \quad \text{para todo } i \in \mathbb{N}. \quad (3.4.11)$$

Por construção temos que, para o mesmo δ existe $N_2 \in \mathbb{N}$, que para todo $t \in [a, b]$ existe $n \leq N_2$, de modo que $|t - t_n| < \delta$. Então, de (3.4.11) segue que

$$|g_i(t_n) - g_i(t)| < \varepsilon/3, \quad \text{para todo } i \in \mathbb{N}. \quad (3.4.12)$$

Desde que $\{g_i(t_n)\}_{i=1}^\infty$ é convergente, existe $N_3 \in \mathbb{N}$, que para todo $i > N_3$ e para todo $p \in \mathbb{N}$ temos

$$|g_i(t_n) - g_{i+p}(t_n)| < \varepsilon/3. \quad (3.4.13)$$

Resumindo, para um $\varepsilon > 0$ arbitrário, escolhemos consecutivamente $\delta > 0$, $n \in \mathbb{N}$ e finalmente $N_3 \in \mathbb{N}$, de modo que, para todo $i > N_3$ e para todo $p \in \mathbb{N}$, por (3.4.12) e (3.4.13), temos

$$\begin{aligned} |g_i(t) - g_{i+p}(t)| &\leq |g_i(t) - g_i(t_n)| + |g_i(t_n) - g_{i+p}(t_n)| + |g_{i+p}(t_n) - g_{i+p}(t)| \\ &< \varepsilon. \end{aligned}$$

Logo $\{g_i(t)\}_{i=1}^\infty$ é fundamental em $C[a, b]$, e portanto, pelo fato de $C[a, b]$ ser completo, a sequência $\{g_i(t)\}_{i=1}^\infty$ é uniformemente convergente em $[a, b]$.

3.5 Exercícios

1. Seja a, b números reais com $a < b$ e $I[a, b]$ o conjunto das funções Riemann integráveis de $[a, b]$ em \mathbb{R} , e $\rho : I[a, b] \times I[a, b] \rightarrow [0, \infty)$ dada por

$$\rho(x, y) = \int_a^b |x(t) - y(t)| dt.$$

Mostre que ρ não é uma distância em $I[a, b]$ mas é uma distância em $C[a, b] \subset I[a, b]$ e que $C[a, b]$ não é completo com esta distância.

2. Mostre que (X, ρ) é completo se, e somente se, toda sequência $\{B_k\}$ de bolas fechadas, com $B_{k+1} \subset B_k$ e $\lim_{k \rightarrow \infty} r_k = 0$, ($r_k =$ raio de B_k), a intersecção $\bigcap_{k=1}^{\infty} B_k$ consiste exatamente de um ponto.

3. Seja X um espaço métrico, e seja $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ uma função contínua. Então, dado qualquer número real r , os conjuntos

$$\{x \in X : f(x) > r\}, \quad \{x \in X : f(x) < r\}$$

são conjuntos abertos de X , e os conjuntos

$$\{x \in X : f(x) \geq r\}, \quad \{x \in X : f(x) \leq r\}, \quad \{x \in X : f(x) = r\}$$

são conjuntos fechados de X .

3. Seja (X, ρ) um espaço métrico completo e $A : X \rightarrow X$ um operador. Assuma que, para algum $n_0 \in \mathbb{N}$, T^{n_0} é uma contração e mostre que T tem um único ponto fixo.

4. Demonstrar que $f(x) = x^2$ é uniformemente contínua em $[0, 1]$, mas não é em $(0, \infty)$.

5. Mostre que toda aplicação lipschitziana $f : M \rightarrow N$ é uniformemente contínua.

6. Seja $J \subset \mathbb{R}$ um intervalo limitado. Mostre que toda função monótona sobrejetiva $f : X \rightarrow J$, definida num subconjunto qualquer $X \subset \mathbb{R}$, é uniformemente contínua. Caso tirarmos a hipótese de J ser limitado, o que podemos concluir?

7. Mostre que uma aplicação $f : M \rightarrow N_1 \times \dots \times N_n$, tomando valores num produto cartesiano de n espaços métricos, é uniformemente contínua se, e somente se, cada uma de suas coordenadas $f_i = p_i \circ f : M \rightarrow N_i$ for uniformemente contínua.

8. Sejam $K \subset U \subset \mathbb{R}^n$, onde K é compacto e U é aberto. Prove que existe

$\epsilon > 0$ tal que $x \in K$, $y \in U$ e $|x - y| < \epsilon \Rightarrow [x, y] \subset U$.

9. Sejam $K \subset V \subset M$ onde K é compacto e V é aberto em M . Prove que existe $r > 0$ tal que $\bigcup_{x \in K} B(x, r) \subset V$.

10. Sejam K, L espaços métrico compactos e $f : K \times L \rightarrow \mathbb{R}$ contínua. Para cada $y \in L$, ponha $\phi(y) = \sup_{x \in K} f(x, y)$. Prove que $\phi : L \rightarrow \mathbb{R}$, assim definida, é contínua.

Capítulo 4

Espaços Normados

4.1 Normas e espaços normados

Definição 4.1.1. *Seja X um espaço linear sob o corpo \mathcal{F} . A função $\|\cdot\| : X \rightarrow \mathbb{R}$ é chamada norma em X se:*

- 1) $\|x\| \geq 0 \ \forall x \in X$ e $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$;
- 2) $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\| \ \forall \lambda \in \mathcal{F}$ e $\forall x \in X$;
- 3) $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \ \forall x, y \in X$.

Se $\|\cdot\|$ é uma norma em X , a dupla $(X, \|\cdot\|)$ é chamada espaço normado.

Lema 4.1.1. *Todo espaço normado $(X, \|\cdot\|)$ é um espaço métrico (X, ρ) se a distância é definida por $\rho(x, y) = \|x - y\|$.*

Demonstração.

Para quaisquer x, y e z em X temos:

1. A afirmação $\rho(x, y) \geq 0$ é obtida pela definição de norma. Agora, $\rho(x, y) = 0 \Leftrightarrow \|x - y\| = 0 \Leftrightarrow x - y = 0 \Leftrightarrow x = y$.
2. $\rho(x, y) = \|x - y\| = \|(-1)(y - x)\| = |-1| \|y - x\| = \|y - x\| = \rho(y, x)$.
3. $\rho(x, y) = \|x - y\| = \|x - z + z - y\| \leq \|x - z\| + \|z - y\| = \rho(x, z) + \rho(z, y)$.

Portanto $\rho(x, y) = \|x - y\|$ é uma métrica e assim (X, ρ) é um espaço métrico.

Exemplos:

- 1) $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_p)$, onde $\|x\|_p = (|x_1|^p + \dots + |x_n|^p)^{1/p}$ quando $1 \leq p < \infty$ e $\|x\|_\infty = \max_{1 \leq k \leq n} |x_k|$;
- 2) $(C[a, b], \|\cdot\|_{L_\infty})$, onde $\|f\|_{L_\infty} = \max_{x \in [a, b]} |f(x)|$;
- 3) $L_p[a, b] = (L_p[a, b], \|\cdot\|_{L_p})$, $1 \leq p < \infty$, onde $L_p[a, b]$ denota o espaço das funções $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ que satisfazem $\int_a^b |f(t)|^p dt < \infty$, e $\|f\| = (\int_a^b |f(t)|^p dt)^{1/p}$. Provar que $\rho(f, g)$ é distância.
- 4) Lembremos que (X, ρ) , onde

$$\rho(x, y) = \begin{cases} 0, & \text{se } x = y \\ 1, & \text{se } x \neq y. \end{cases}$$

é um espaço métrico. Entretanto, se o espaço possui pelo menos um elemento distinto do neutro, não existe norma, tal que $\rho(x, y) = \|x - y\|$ para quaisquer $x, y \in X$. De fato, se tal norma existisse e se $x \neq 0$, teríamos $\|x\| = 1$ e $\|2x\| = 1$, o que contradiz a propriedade 2) da norma.

Para provarmos a desigualdade do triângulo para a norma $\|\cdot\|_p$, precisaremos de alguns resultados técnicos.

Lema 4.1.2. *Sejam $p, q > 1$, com $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$. Então, a desigualdade*

$$|ab| \leq \frac{|a|^p}{p} + \frac{|b|^q}{q}$$

é verdadeira para quaisquer $a, b \in \mathbb{R}$.

Demonstração:

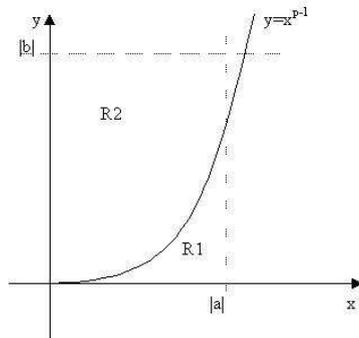
Basta considerar as áreas cercadas, no segundo quadrante, pelo gráfico da função $y = x^{p-1}$, e pelas retas $x = |a|$ e $y = |b|$.

Observe que a área do quadrado de lados $|a|$ e $|b|$ é menor que a área das regiões R1 e R2 limitadas pelo gráfico da função e as retas $|a|$ e $|b|$ respectivamente.

Calculamos então as áreas das regiões R1 e R2 que serão denominadas por A_{R1} e A_{R2} respectivamente.

$$A_{R1} = \int_0^{|a|} x^{p-1} dx = \frac{|a|^p}{p}$$

$$A_{R2} = \int_0^{|b|} y^{\frac{1}{p-1}} dy = \left(\frac{p-1}{p} \right) |b|^{\frac{p}{p-1}}$$

Figura 1 Gráfico $y = x^{p-1}$

Observe que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1 \Rightarrow \frac{p}{q} + 1 = p \Rightarrow \frac{p}{q} = p - 1 \Rightarrow q = \frac{p}{p-1}$.

Com isso, $A_{R2} = \frac{|b|^q}{q}$.

Observe que a igualdade é atingida se, e somente se, $|b| = |a|^{p-1}$. •

Lema 4.1.3. (Desigualdade de Hölder). *Sejam $p, q > 1$, com $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$. Então, a desigualdade*

$$\sum_{i=1}^n |x_i y_i| \leq \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} \left(\sum_{i=1}^n |y_i|^q \right)^{1/q}$$

é verdadeira para quaisquer $x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_n \in \mathbb{R}$.

Demonstração:

Seja i , $1 \leq i \leq n$. Aplicando o lema anterior para

$$a = \frac{|x_i|}{\left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}} \quad e \quad b = \frac{|y_i|}{\left(\sum_{i=1}^n |y_i|^q \right)^{1/q}},$$

obtemos

$$\frac{|x_i y_i|}{\left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} \left(\sum_{i=1}^n |y_i|^q \right)^{1/q}} \leq \frac{|x_i|^p}{p \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)} + \frac{|y_i|^q}{q \left(\sum_{i=1}^n |y_i|^q \right)}.$$

Somando estas desigualdades, para $i = 1, \dots, n$, obtemos a desigualdade

$$\frac{\sum_{i=1}^n |x_i y_i|}{\left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} \left(\sum_{i=1}^n |y_i|^q \right)^{1/q}} \leq \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1,$$

que é equivalente à desigualdade de Hölder. •

Lema 4.1.4. (Desigualdade do triângulo para $\|\cdot\|_p$ ou Inequação de Minkowski).

Se $p \geq 1$ e $x = (x_1, \dots, x_n), y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$, então

$$\|x + y\|_p \leq \|x\|_p + \|y\|_p.$$

Demonstração.

Para " $p = \infty$ " temos

$$\|x + y\|_\infty = \sup_i |x_i + y_i|.$$

Mas, sabemos que para todo $i = 1, 2, \dots$ temos $|x_i + y_i| \leq |x_i| + |y_i|$ e assim,
 $\sup_i |x_i + y_i| \leq \sup_i (|x_i| + |y_i|) \leq \sup_i |x_i| + \sup_i |y_i|.$

Logo $\|x_i + y_i\|_\infty \leq \|x_i\|_\infty + \|y_i\|_\infty.$

Para $p=1$ a inequação se reduz a desigualdade triangular :

$$|x_i + y_i| \leq |x_i| + |y_i| \text{ para } i = 1, 2, \dots$$

Somando as i inequações membro a membro obtemos:

$$\sum_{i=1}^{\infty} |x_i + y_i| \leq \sum_{i=1}^{\infty} |x_i| + \sum_{i=1}^{\infty} |y_i|$$

Considerando agora $1 < p < \infty$, para simplificar a demonstração escreveremos $z_i = x_i + y_i$. Assim,

$$|z_i|^p = |x_i + y_i||z_i|^{p-1} \leq (|x_i| + |y_i|)|z_i|^{p-1}. \text{ para } i = 1, 2, \dots$$

Somando as i inequações obtemos

$$\sum_{i=1}^{\infty} |z_i|^p \leq \sum_{i=1}^{\infty} |x_i||z_i|^{p-1} + \sum_{i=1}^{\infty} |y_i||z_i|^{p-1}$$

Observe que, pela inequação de Höder

$$\sum_{i=1}^{\infty} |x_i||z_i|^{p-1} \leq \left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^p \right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{i=1}^{\infty} (|z_i|^{p-1})^q \right)^{\frac{1}{q}}.$$

Agora, $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1 \Rightarrow \frac{p+q}{pq} = 1 \Rightarrow pq = p+q \Rightarrow (p-1)q = p.$

Ou seja, podemos escrever

$$\sum_{i=1}^{\infty} |x_i||z_i|^{p-1} \leq \left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^p \right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{i=1}^{\infty} |z_i|^p \right)^{\frac{1}{q}}.$$

De modo análogo obtemos,

$$\sum_{i=1}^{\infty} |y_i| |z_i|^{p-1} \leq \left(\sum_{i=1}^{\infty} |y_i|^p \right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{i=1}^{\infty} |z_i|^p \right)^{\frac{1}{q}}.$$

Somando as duas ultimas inequações obtemos,

$$\sum_{i=1}^{\infty} |z_i| \leq \left[\left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^p \right)^{\frac{1}{p}} + \left(\sum_{i=1}^{\infty} |y_i|^p \right)^{\frac{1}{p}} \right] \left(\sum_{i=1}^{\infty} |z_i|^p \right)^{\frac{1}{q}}.$$

Observe agora que, se $\|x + y\|_p = 0$ a desigualdade triangular é satisfeita pela definição de norma. Assim, supondo que $\|x + y\|_p \neq 0$ podemos dividir a inequação anterior por $\left(\sum_{i=1}^{\infty} |z_i|^p \right)^{\frac{1}{q}}$, obtendo assim a inequação desejada. •

Definição 4.1.2. *Sejam $(X, \|\cdot\|)$ um espaço normado e $x_n \in X$, $n = 1, 2, \dots$. Dizemos que a sequência $\{x_n\}$ converge para $x \in X$, se $\|x_n - x\| \rightarrow 0$ quando $n \rightarrow \infty$.*

Lema 4.1.5. *Toda norma é uma função contínua.*

Demonstração:

Pela desigualdade do triangulo, obtemos $\|x\| = \|x - y + y\| \leq \|x - y\| + \|y\|$, o que implica em

$$\|x\| - \|y\| \leq \|x - y\|. \quad (4.1.1)$$

De modo análogo, obtemos, $\|y\| = \|y - x + x\| \leq \|x - y\| + \|x\|$ que implica em

$$-(\|x\| - \|y\|) \leq \|x - y\|. \quad (4.1.2)$$

Então, de (4.1.1) e (4.1.2), obtemos

$$|\|x\| - \|y\|| \leq \|x - y\|.$$

Portanto, a norma é contínua em x_0 pois, se $\varepsilon > 0$, existe $\delta > 0$, mais precisamente $\delta = \varepsilon$, de modo que, se $\|x - x_0\| < \delta$, então $|\|x\| - \|x_0\|| < \varepsilon$. Resumindo, provamos que toda norma é uma função de Lipschitz com constante um. •

Definição 4.1.3. *Seja $(X, \|\cdot\|)$ um espaço normado. O conjunto $E \subset X$ é limitado, se existe $M > 0$, tal que $\|x\| < M$ para todo $x \in E$.*

Lema 4.1.6. *Se a sequência $\{x_n\}$ é convergente, então ela é limitada.*

Demonstração:

Seja x o limite de $\{x_n\}$. Então, se $\varepsilon > 0$, existe $N \in \mathbb{N}$, tal que, para todo $n > N$, temos $\|x_n - x\| < \varepsilon$. Portanto, se $\|x\| = M_0$, concluímos que

$$\|x_n\| = \|x_n - x + x\| \leq \|x_n - x\| + \|x\| \leq \varepsilon + M_0 \quad \text{para todo } n > N.$$

Então, se $\|x_k\| = M_k$, $k = 1, \dots, N$, definimos $M = \max\{\varepsilon + M_0, M_1, \dots, M_N\}$. Logo, $\|x_n\| \leq M$ para todo termo da sequência. •

Definição 4.1.4. A bola aberta com centro x_0 e raio r é definida por

$$B(x_0, r) = \{x : \|x - x_0\| < r\}.$$

Lema 4.1.7. (i) Se $x_n \rightarrow x$ e $y_n \rightarrow y$, então $(x_n + y_n) \rightarrow (x + y)$.

(ii) Se $\lambda_n \rightarrow \lambda$ e $x_n \rightarrow x$, então $(\lambda_n x_n) \rightarrow (\lambda x)$.

Demonstração.

(i) $x_n \rightarrow x \Rightarrow$ Dado $\varepsilon > 0$, $\exists n_1 \in \mathbb{N}$ tal que se $n \geq n_1$ temos $\|x_n - x\| < \frac{\varepsilon}{2}$.

$y_n \rightarrow y \Rightarrow$ Dado $\varepsilon > 0$, $\exists n_2 \in \mathbb{N}$ tal que se $n \geq n_2$ temos $\|y_n - y\| < \frac{\varepsilon}{2}$.

Assim, dado $\varepsilon > 0$ tomando $n_0 = \max\{n_1, n_2\}$ temos $\|(x_n + y_n) - (x + y)\| = \|(x_n - x) + (y_n - y)\| \leq \|(x_n - x)\| + \|(y_n - y)\| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$.

Logo $(x_n + y_n) \rightarrow (x + y)$.

(ii) Se tivermos λ ou x igual a zero, obtemos facilmente a afirmação $\lambda_n x_n \rightarrow \lambda x$.

Supondo então que λ e x são não nulos, temos.

$x_n \rightarrow x \Rightarrow$ Dado $\varepsilon > 0$, $\exists n_1 \in \mathbb{N}$ tal que se $n \geq n_1$ temos $\|x_n - x\| < \frac{\varepsilon}{2\|\lambda_n\|}$.

$\lambda_n \rightarrow \lambda \Rightarrow$ Dado $\varepsilon > 0$, $\exists n_2 \in \mathbb{N}$ tal que se $n \geq n_2$ temos $\|\lambda_n - \lambda\| < \frac{\varepsilon}{2\|x\|}$.

Assim, dado $\varepsilon > 0$ tomando $n_0 = \max\{n_1, n_2\}$ temos $\|\lambda_n x_n - \lambda x\| = \|\lambda_n x_n + \lambda_n x - \lambda_n x - \lambda x\| = \|\lambda_n(x_n - x) + x(\lambda_n - \lambda)\| \leq \|\lambda_n\| \|x_n - x\| + \|x\| \|\lambda_n - \lambda\| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$.

Logo $\lambda_n x_n \rightarrow \lambda x$. •

O valor $\|\lambda\|$ existe pelo fato de $\{\lambda_n\}$ ser convergente. Pois como a sequência é convergente então a mesma é limitada.

Definição 4.1.5. Todo espaço normado que é completo, é chamado espaço de Banach. Precisamente, $(X, \|\cdot\|)$ é espaço de Banach se toda sequência fundamental $\{x_n\} \subset X$ converge para algum $x \in X$.

Exemplos:

1) $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_p)$ é espaço de Banach, para todo p onde $1 \leq p \leq \infty$.

- 2) $(C[a, b], \|\cdot\|_{L_\infty})$ é espaço de Banach.
 3) $(\pi, \|\cdot\|_{L_\infty[a, b]})$ não é espaço de Banach. Aqui $\pi = \cup_{n=0}^\infty \pi_n$, com

$$\pi_n = \left\{ \sum_{k=0}^n a_k x^k : a_k \in \mathbb{R} \right\}.$$

Isto significa que π é o espaço de todos os polinômios algébricos com coeficientes reais. Pelo Teorema de Stone-Weierstrass, toda função contínua em $[a, b]$, pode ser aproximada arbitrariamente bem, na forma uniforme por elementos de π . Portanto, se, por exemplo $f(x) = |x - (a+b)/2|$, existe sequência de polinômios algébricos $\{p_n\}$, tal que $p_n \rightrightarrows f$ em $[a, b]$, mas $f \notin \pi$ (ver próxima seção).

- 4) $(C[-1, 1], \|\cdot\|_{L_1})$ não é espaço de Banach. De fato, se considerarmos a sequência de funções contínuas

$$f_n = \begin{cases} -1, & \text{se } x \in [-1, -1/n], \\ nx, & \text{se } x \in [-1/n, 1/n], \\ 1, & \text{se } x \in [1/n, 1]. \end{cases}$$

Se $m > n$, então $\|f_n - f_m\|_{L_1} \leq 2/n$. Logo, $\{f_n\}$ é uma sequência que é fundamental em $(C[-1, 1], \|\cdot\|_{L_1})$. Entretanto, o limite desta sequência é uma função que é descontínua em $[-1, 1]$.

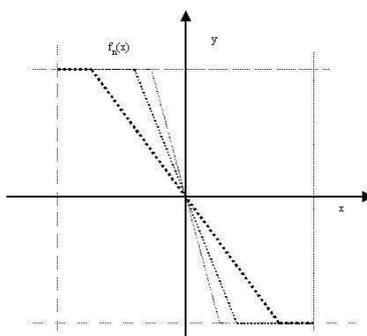


Figura 2 Representação das funções f_n

Definição 4.1.6. Consideremos agora, no espaço $(\mathbb{R}^2, \|\cdot\|_p)$, o conjunto

$$B_p(0, 1) = \{x : x \in \mathbb{R}^2, \|x\|_p < 1\}.$$

Ele é chamado bola unitária, associada com a norma $\|\cdot\|_p$. Obviamente, $B_p(0, 1)$ é um conjunto convexo em \mathbb{R}^2 e simétrico com respeito a origem.

Definição 4.1.7. *Seja E um conjunto e λ uma constante. Definimos por λE , o conjunto de todos os pontos λx onde $x \in E$, ou seja,*

$$\lambda E = \{\lambda x : x \in E\}.$$

Problema 4.1.1. *Seja $B \subset \mathbb{R}^2$ um conjunto aberto que é convexo e simétrico com respeito a origem. Para todo $x \in \mathbb{R}^2$, definimos*

$$\|x\|_B = \inf\{\lambda : \lambda B \ni x\}.$$

Podemos afirmar que $\|\cdot\|_B$ é uma norma em \mathbb{R}^2 ?

Definição 4.1.8. *Sejam X um espaço e $\|\cdot\|$ e $|\cdot|$ duas normas em X . Elas são chamadas equivalentes se existem constantes $a, b > 0$, de modo que, para todo $x \in X$, temos*

$$a|x| \leq \|x\| \leq b|x|. \quad (4.1.3)$$

Se $\|\cdot\|$ e $|\cdot|$ são duas normas equivalentes em X , as constantes

$$A = \inf_{x \in X} \frac{\|x\|}{|x|} \quad e \quad B = \sup_{x \in X} \frac{\|x\|}{|x|}$$

são chamadas coeficientes de equivalência de $\|\cdot\|$ e $|\cdot|$.

Problema 4.1.2. *Provar que, se $\|\cdot\|$ e $|\cdot|$ são duas normas equivalentes em X , os coeficientes de equivalência de $\|\cdot\|$ e $|\cdot|$ são bem definidos. Mostrar, além disso, que $A = \sup\{a : a \text{ satisfaz (4.1.3)}\}$ e $B = \inf\{b : b \text{ satisfaz (4.1.3)}\}$.*

Agora introduziremos os espaços l_p :

se $1 \leq p < \infty$, então

$$l_p := \{x = (x_1, x_2, \dots) : \sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^p < \infty\},$$

isto é, os elementos de l_p são sequências, em geral infinitas, para as quais a série $\sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^p$ é convergente, ou de modo análogo, são as sequências tais que as séries $\sum_{i=1}^{\infty} x_i^p$ são absolutamente convergente. A norma em l_p é definida por

$$\|x\|_p = \left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^p \right)^{1/p}.$$

Analogamente, para " $p = \infty$ ", temos

$$l_{\infty} := \{x = (x_1, x_2, \dots) : \sup_{1 \leq i \leq \infty} |x_i| < \infty\},$$

com a norma $\|x\|_{\infty} = \sup_{1 \leq i \leq \infty} |x_i|$.

Problema 4.1.3. l_p são espaços de Banach? Justifique a resposta.

Mostremos agora que l_p é completo e daí concluímos que é de Banach.

Para $p = \infty$, seja $\{x_m\}$ uma sequência fundamental qualquer em l_∞ , onde $x_m = \{a_1^{(m)}, a_2^{(m)}, \dots\}$.

Considerando a métrica em l_∞ dada por

$$d(x, y) = \sup_j |a_j - b_j|,$$

onde $x = \{a_j\}$ e $y = \{b_j\}$.

Como $\{x_m\}$ fundamental, para qualquer $\epsilon > 0$, existe um natural N tal que para todo $m, n > N$,

$$d(x_m, x_n) = \sup_j |a_j^{(m)} - a_j^{(n)}| < \epsilon.$$

Com isso, podemos afirmar que para qualquer j fixo e $m, n > N$

$$|a_j^{(m)} - a_j^{(n)}| < \epsilon.$$

Assim, para todo j fixo a sequência $\{a_j^{(1)}, a_j^{(2)}, \dots\}$ é fundamental. Observe que esta é uma sequência de números reais, assim. Sabemos que toda sequência fundamental de números reais é convergente, ou seja, $\{a_j^{(1)}, a_j^{(2)}, \dots\} \rightarrow a_j$ quando $m \rightarrow \infty$.

Usando este fato para todos os j , obtemos uma sequência $x = \{a_1, a_2, \dots\}$. Mostremos que, $x \in l_\infty$ e $x_m \rightarrow x$.

Como anteriormente, para todo j fixo, fazendo $n \rightarrow \infty$ e $m > N$ temos,

$$|a_j^{(m)} - a_j^{(n)}| < \epsilon \Rightarrow |a_j^{(m)} - a_j| \leq \epsilon.$$

Como $x_m = \{a_j^{(m)}\} \in l_\infty$, existe um número real k_m tal que $|a_j^{(m)}| \leq k_m$ para todo j (pois $\{a_j^{(m)}\}$ é convergente e portanto limitada).

Assim, obtemos a seguinte desigualdade para $m > N$,

$$|a_j| \leq |a_j - a_j^{(m)} + a_j^{(m)}| \leq |a_j - a_j^{(m)}| + |a_j^{(m)}| \leq \epsilon + k_m.$$

Observe que o lado direito desta inequação não depende de j , ou seja, $x = \{a_j\}$ é uma sequência, de números reais, limitada. Com isso, temos que x é convergente, então $x \in l_\infty$. E como já demonstrado anteriormente,

$$d(x_m, x) = \sup_j |a_j^{(m)} - a_j| \leq \epsilon,$$

o que nos garante que $x_m \rightarrow x$. Logo l_∞ é completo.

Sejam $1 \leq p < \infty$ e $\{x_n\}$ uma sequência fundamental em l_p , onde $x_m = (x_1^{(m)}, x_2^{(m)}, \dots)$. Para todo $\epsilon > 0$ existe um $m, n > N$ tal que

$$d(m_m, x_n) = \left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i^{(m)} - x_i^{(n)}|^p \right)^{\frac{1}{p}} < \epsilon$$

Desse modo temos que $|x_i^{(m)} - x_i^{(n)}| < \epsilon$ para $m, n > N$

Para um i fixo, temos que $(x_i^{(1)}, x_i^{(2)}, \dots)$ é uma sequência fundamental.

Cada elemento $x_i^{(m)}$ desta nova sequência, converge para um valor x_{i_0} quando m vai para o infinito. Usando este fato, obtemos um ponto $x = (x_1, x_2, x_3, \dots)$ e mostraremos que $x \in l_p$ e $x_m \rightarrow x$

Sabemos que para $m, n > N$ temos $\sum_{i=1}^k |x_i^{(m)} - x_i^{(n)}|^p < \epsilon^p$ para $k = 1, 2, \dots$

Fazendo $n \rightarrow \infty$ obtemos para $m > N$, $\sum_{i=1}^k |x_i^{(m)} - x_i|^p \leq \epsilon^p$ para $k = 1, 2, \dots$

Fazendo agora $k \rightarrow \infty$ temos para $m > N$, $\sum_{i=1}^{\infty} |x_i^{(m)} - x_i|^p \leq \epsilon^p$.

Com isso mostramos que $x_m - x = (x_i^{(m)} - x_i) \in l_p$. Como $x_m \in l_p$ temos que $x = x_m + (x - x_m)$.

Como $\{x_m\}$ é uma sequência fundamental arbitrária em l_p , temos que l_p é completo para $1 \leq p < \infty$.

4.2 Operadores Lineares Limitados

Sejam X e Y dois espaços lineares. Nesta seção estudaremos algumas propriedades de operadores $T : X \rightarrow Y$. Isto significa que para todo $x \in X$, o operador T coloca em correspondência com um valor $y \in Y$, isto é, $y = Tx$.

Definição 4.2.1. *Sejam X e Y espaços lineares sob o corpo \mathcal{F} . O operador $T : X \rightarrow Y$ é linear se:*

- 1) $T(x_1 + x_2) = Tx_1 + Tx_2 \quad \forall x_1, x_2 \in X$;
- 2) $T(\lambda x) = \lambda Tx \quad \forall \lambda \in \mathcal{F} \text{ e } \forall x \in X$.

Exemplos:

1) Se $X = \mathbb{R}^n$, $Y = \mathbb{R}^n$ e $\{e_1, \dots, e_n\}$ uma base em \mathbb{R}^n , definimos $Tx = \lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2 + \dots + \lambda_n x_n$. Se $Tx_k = a_{1k}e_1 + a_{2k}e_2 + \dots + a_{nk}e_n$, então

$$\begin{aligned} Tx &= \lambda_1 (a_{11}e_1 + a_{21}e_2 + \dots + a_{n1}e_n) \\ &\quad + \lambda_2 (a_{12}e_1 + a_{22}e_2 + \dots + a_{n2}e_n) \\ &\quad \dots\dots\dots \\ &\quad + \lambda_n (a_{1n}e_1 + a_{2n}e_2 + \dots + a_{nn}e_n) \\ &= (\lambda_1 a_{11} + \lambda_2 a_{12} + \dots + \lambda_n a_{1n}) e_1 \\ &\quad + (\lambda_1 a_{21} + \lambda_2 a_{22} + \dots + \lambda_n a_{2n}) e_2 \\ &\quad \dots\dots\dots \\ &\quad + (\lambda_1 a_{n1} + \lambda_2 a_{n2} + \dots + \lambda_n a_{nn}) e_n. \end{aligned}$$

Portanto, se

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

e $x = (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)^T$ a representação de x na base $\{e_1, \dots, e_n\}$, então a representação de Tx na mesma base é simplesmente Ax .

2) O operador $T : C[a, b] \rightarrow C[a, b]$, é definido da seguinte forma. Seja $K(x, y) \in C([a, b] \times [a, b])$. Então, se $x(t)$ é qualquer função contínua em $[a, b]$, o “valor” Tx do operador T para a função x é a seguinte função contínua:

$$Tx(t) = \int_a^b K(u, t)x(u)du.$$

Definição 4.2.2. Quando o espaço Y é um corpo, o operador $T : X \rightarrow Y$ é chamado funcional.

Por exemplo, se $Y = \mathbb{R}$ ou $Y = \mathbb{C}$, o operador é funcional.

Definição 4.2.3. Sejam X e Y espaços normados. O operador $T : X \rightarrow Y$ é chamado contínuo em $x_0 \in X$ se, para toda sequência $\{x_n\}$ que converge para x_0 , temos que $Tx_n \rightarrow Tx_0$.

Definição 4.2.4. Sejam $(X, \|\cdot\|_X)$ e $(Y, \|\cdot\|_Y)$ espaços normados. O operador $T : X \rightarrow Y$ é chamado limitado se existe uma constante $M > 0$, tal que

$$\|Tx\|_Y \leq M \|x\|_X \quad \text{para todo } x \in X.$$

Teorema 4.2.1. *Sejam X e Y espaços lineares normados e $T : X \rightarrow Y$ um operador linear. Então as seguintes afirmações são equivalentes:*

- 1) T é contínuo em X .
- 2) T é contínuo em $0 \in X$.
- 3) T é limitado.

Demonstração:

Que 1) implica 2) é óbvio. Portanto, primeiramente provaremos que 2) \Rightarrow 3).

Vamos supor que T não é limitado. Logo, para todo $n \in \mathbb{N}$, existe x_n , tal que $\|Tx_n\| > n\|x_n\|$. Consideremos a sequência dos pontos

$$\tilde{x}_n = \frac{1}{n} \frac{x_n}{\|x_n\|}.$$

Obviamente $\tilde{x}_n \rightarrow 0$ pois $\|\tilde{x}_n - 0\| = \frac{1}{n}$. Os valores de T em \tilde{x}_n são

$$T\tilde{x}_n = T\left(\frac{1}{n} \frac{x_n}{\|x_n\|}\right) = \frac{1}{n\|x_n\|}Tx_n.$$

Logo, pela hipótese que fizemos,

$$\|T\tilde{x}_n\| = \frac{\|Tx_n\|}{n\|x_n\|} > \frac{n\|x_n\|}{n\|x_n\|} = 1.$$

Portanto, a sequência Tx_n não converge para zero, o que contradiz a hipótese de T ser contínuo em zero.

Finalmente provaremos que

- 3) \Rightarrow 1).

Sabemos que existe constante positiva M , tal que

$$\|Tx\| \leq M\|x\| \quad \text{para todo } x \in X.$$

Seja $x \in X$ arbitrário e $\{x_n\}$ uma sequência de pontos de X que converge para x . Em outras palavras, temos que $\|x_n - x\| \rightarrow 0$ quando n tende ao infinito. Logo,

$$\|Tx_n - Tx\| = \|T(x_n - x)\| \leq M\|x_n - x\| \rightarrow 0.$$

Então, $Tx_n \rightarrow Tx$ quando $n \rightarrow \infty$. Portanto, T é contínuo em x . E como x é um ponto qualquer, concluímos que T é contínuo. •

Teorema 4.2.2. *Se $T : X \rightarrow Y$ é um operador linear e a dimensão de X é finita, então T é limitado.*

Demonstração:

Sejam $\dim X = n$ e $\{e_1, \dots, e_n\}$ uma base de X . Seja $\{x_k\}, x_k \in X$, uma sequência que converge para o elemento neutro (0) de X , isto é $x_k \rightarrow 0$. Para todo $k \in \mathbb{N}$, o ponto x_k pode ser unicamente representado como $x_k = \sum_{i=1}^n \lambda_i^{(k)} e_i$.

Logo, para todo índice i fixo, $1 \leq i \leq n$, temos que $\lambda_i^{(k)} \rightarrow 0$ quando $k \rightarrow \infty$. Usando este fato e a desigualdade do triângulo, obtemos

$$\|Tx_k\| \leq \sum_{i=1}^n |\lambda_i^{(k)}| \|Te_i\| \rightarrow 0.$$

Consequentemente, T é contínuo no elemento nulo de X , e pelo teorema anterior, T é limitado. •

Definição 4.2.5. *Sejam X e Y espaços normados. Por $B(X, Y)$ denotaremos o conjunto de todos os operadores lineares e limitados $T : X \rightarrow Y$. As operações lineares em $B(X, Y)$ são definidas através de:*

- 1) $(T + S)x = Tx + Sx$;
- 2) $(\alpha T)x = \alpha Tx$,

com as quais $B(X, Y)$ torna-se um espaço linear.

O elemento neutro (nulo) do espaço $B(X, Y)$ é o operador \mathcal{O} cujo valor é o elemento nulo de Y , para qualquer $x \in X$, isto é $\mathcal{O}x = 0 \in Y$ para todo $x \in X$.

Um exemplo conhecido é quando $X = Y = \mathbb{R}^n$. Neste caso $B(X, Y) = M_n$, ou seja, o conjunto das matrizes reais $n \times n$.

Em seguida introduziremos norma em $B(X, Y)$. Para este propósito, observemos primeiramente que, se $T \in B(X, Y)$, as quantidades C' e C_0 abaixo são bem definidas:

$$\begin{aligned} C' &= \inf \{C \in \mathbb{R} : \|Tx\| \leq C\|x\| \quad \forall x \in X\} \\ &= \inf \left\{ C \in \mathbb{R} : \frac{\|Tx\|}{\|x\|} \leq C \quad \forall x \in X \right\}, \end{aligned}$$

Mostremos que o conjunto A , dado da seguinte forma $\{C \in \mathbb{R} : \|Tx\| \leq C\|x\| \quad \forall x \in X\}$, é fechado. Pois assim, concluímos que $C' \in A$, ou equivalente, que $\|Tx\| \leq C'\|x\|$.

Primeiramente, observemos que A é um subconjunto de \mathbb{R} . Assim, consideraremos a métrica usual. Agora mostremos que A^c é um conjunto aberto. Temos que

$$A^c = \{C \in \mathbb{R} : \|Tx\| > C\|x\| \quad \text{para algum } x \in X\}.$$

Se A^c for um conjunto vazio não há o que demonstrar. Assim, supomos A^c não vazio e seja C um elemento qualquer de A^c , ou seja, existe $x_0 \in \mathbb{R}$ tal que $\|Tx_0\| > C\|x_0\|$. Como T é um operador obtemos x_0 não nulo. Assim, $\frac{\|Tx_0\|}{\|x_0\|} - C > 0$.

Considerando a bola aberta $B(C, r)$, onde $r = \frac{\|Tx_0\|}{\|x_0\|} - C$. Mostremos que $B(C, r) \subset A^c$.

Seja $C^1 \in B(C, r) \Rightarrow |C^1 - C| < r \Rightarrow -r < C^1 - C < r$. Considerando apenas a segunda desigualdade obtemos

$$C^1 - C < r \Rightarrow C^1 - C < \frac{\|Tx_0\|}{\|x_0\|} - C \Rightarrow C^1 < \frac{\|Tx_0\|}{\|x_0\|} \Rightarrow \frac{\|Tx_0\|}{\|x_0\|} > C^1.$$

Logo, $C^1 \in A^c$ e assim $B(C, r) \subset A^c$, ou seja A é um conjunto fechado.

$$\begin{aligned} C_0 &= \sup_{x \in X} \frac{\|Tx\|}{\|x\|} \\ &= \sup_{\|x\|=1} \|Tx\|. \end{aligned}$$

Obviamente as duas quantidades que definem C' são iguais. Para mostrarmos que o mesmo vale para as que definem C_0 , observa que, se $x \in X$ é arbitrário, então $\tilde{x} = x/\|x\|$ satisfaz $\|\tilde{x}\| = 1$ e também

$$\frac{\|Tx\|}{\|x\|} = \frac{\|T(\|x\|\tilde{x})\|}{\|x\|\|\tilde{x}\|} = \|T\tilde{x}\|.$$

Lema 4.2.1. Para todo o operador $T \in B(X, Y)$, temos $C' = C_0$.

De fato, pela definição de C_0 temos que C_0 satisfaz $\|Tx\| \leq C_0\|x\|$ e como C' é o limite inferior, temos que $C' \leq C_0$. (1)

Como mostramos anteriormente, $\|Tx\| \leq C'\|x\|$, para todo $x \in \mathbb{R}$, em particular vale para qualquer x não nulo. Mas C_0 é o sup de $\frac{\|Tx\|}{\|x\|}$ para todo x não nulo, temos pela definição de sup que $C_0 \leq C'$. (2)

Portanto, de (1) e (2) temos $C_0 = C'$.

Definição 4.2.6. Se $T \in B(X, Y)$, a sua norma é definida como sendo a constante $C' = C_0$, isto é

$$\|T\| = C' = C_0. \quad (4.2.4)$$

Isto significa que a norma do operador T pode ser definida por qualquer uma das quatro quantidade acima e que todas estas definições são equivalentes.

Lema 4.2.2. *A expressão (4.2.4) de fato define uma norma em $B(X, Y)$.*

Demonstração:

Verificaremos as três propriedades de norma:

1) Obviamente $\|T\| \geq 0$. Também, pela definição da norma de T , obviamente $\|T\| = 0$ se, e somente se $\|Tx\|/\|x\| = 0$ para todo $x \in X$ o que é equivalente ao fato de que $\|Tx\| = 0$ para todo $x \in X$.

2) Esta propriedade segue imediatamente:

$$\|\lambda T\| = \sup_{\|x\|=1} \|(\lambda T)x\| = |\lambda| \sup_{\|x\|=1} \|Tx\| = |\lambda|\|T\|.$$

3) Na demonstração desta propriedade usaremos o fato de que, se as funções reais f e g são definidas e limitadas no conjunto A , então

$$\sup_{x \in A} (f(x) + g(x)) \leq \sup_{x \in A} f(x) + \sup_{x \in A} g(x), \quad (4.2.5)$$

cuja demonstração é imediata:

$$\sup_{x \in A} (f(x) + g(x)) \leq \sup_{x \in A, y \in A} (f(x) + g(y)) = \sup_{x \in A} f(x) + \sup_{y \in A} g(y).$$

Assim, a seguinte cadeia de igualdades e desigualdades implica na desigualdade do triângulo para a norma $\|T\|$:

$$\begin{aligned} \|S + T\| &= \sup_{\|x\|=1} \|(S + T)x\| = \sup_{\|x\|=1} \|Sx + Tx\| \\ &\leq \sup_{\|x\|=1} (\|Sx\| + \|Tx\|) \\ &\leq \sup_{\|x\|=1} \|Sx\| + \sup_{\|x\|=1} \|Tx\| \\ &= \|S\| + \|T\|. \end{aligned}$$

•

Teorema 4.2.3. *Se X é um espaço normado e Y é um espaço de Banach, então $B(X, Y)$ é também um espaço de Banach.*

Demonstração:

Primeiramente mostremos que, se $\{T_n\}$ é uma seqüência de operadores, $T_n : X \rightarrow Y$, tais que, para todo $x \in X$, $\|T_n x - Tx\| \rightarrow 0$, quando $n \rightarrow \infty$, então T é operador linear. Desde que T_n são lineares e convergem, para T , para todo ponto $x \in X$.

Temos

$$\begin{aligned}
& \|T(\lambda x + \mu y) - (\lambda Tx + \mu Ty)\| \\
&= \|T(\lambda x + \mu y) - T_n(\lambda x + \mu y) + (\lambda T_n x + \mu T_n y) - (\lambda Tx + \mu Ty)\| \\
&\leq \|T_n(\lambda x + \mu y) - T(\lambda x + \mu y)\| + |\lambda| \|T_n x - Tx\| + |\mu| \|T_n y - Ty\| \rightarrow 0,
\end{aligned}$$

pois cada uma das normas na última expressão converge para zero, quando n tende para o infinito. Consequentemente,

$$T(\lambda x + \mu y) = (\lambda Tx + \mu Ty).$$

Logo, T é de fato linear.

Seja $\{T_n\}$ uma sequência fundamental de operadores lineares limitados, isto é, $T_n \in B(X, Y)$ e, além disso, para todo $\varepsilon > 0$, existe $N \in \mathbb{N}$, tal que, para todos $m, n > N$, temos $\|T_m - T_n\| < \varepsilon$. Lembrando a definição de norma de operador e o fato de que T_n são lineares, esta última afirmação implica que

$$\|T_m x - T_n x\| = \|(T_m - T_n)x\| \leq \|T_m - T_n\| \|x\| \leq \varepsilon \|x\| \quad \text{para todo } x \in X. \quad (4.2.6)$$

Portanto, para todo $x \in X$, a sequência $\{T_n x\}$ é fundamental em Y . Desde que Y é completo, existe $y \in Y$, tal que $T_n x \rightarrow y := Tx$. Desta forma definimos um operador $T : X \rightarrow Y$. Logo,

$$\|T_n x - Tx\|_Y \rightarrow 0 \quad \text{para todo } x \in X,$$

e, pelo que provamos anteriormente, o operador T é linear.

O fato de que toda norma é função de Lipschitz com constante um, implica em ???

$$\| \|T_n\| - \|T\| \| \leq \|T_n - T\| < \varepsilon.$$

Logo, $\|T_n\| \rightarrow \|T\|$ e portanto a sequência $\{\|T_n\|\}$ é limitada, isto é, existe $M > 0$, de modo que $\|T_n\| \leq M$ para todo $n \in \mathbb{N}$.

Este último fato, junto com (4.2.6) implica que, para todo $x \in X$, temos

$$\|Tx - T_n x + T_n x\| \leq \|Tx - T_n x\| + \|T_n x\| \leq (\varepsilon + M)\|x\|.$$

Portanto, T é limitado.

Além disso,

$$\sup_{\|x\|=1} \|(T_n - T)x\|_Y = \|T_n - T\|_{B(X, Y)} \leq \varepsilon.$$

Por isto $T_n \rightarrow T$ com respeito a norma em $B(X, Y)$. •

Teorema 4.2.4. (Teorema de Banach-Steinhaus) *Sejam X um espaço de Banach e Y um espaço normado. Sejam $T_\alpha : X \rightarrow Y$ operadores lineares e limitados para todo $\alpha \in A$. Se, para todo $x \in X$ existe $c(x) > 0$, de modo que $\sup_{\alpha \in A} \|T_\alpha x\| \leq c(x)$, então, existe constante $M > 0$, tal que*

$$\sup_{\alpha \in A} \|T_\alpha\| \leq M.$$

Sucintamente, o Teorema de Banach-Steinhaus afirma que, quando X e Y são Banach e T_α são operadores de $B(X, Y)$ tais que a sequência $\{T_\alpha x\}$ é limitada em todo ponto x de X , então T_α são limitados por norma.

Demonstração:

Sejam

$$F_{\alpha n} := \{x \in X : \|T_\alpha x\| \leq n\}.$$

Os conjuntos $F_{\alpha n}$ são fechados. De fato, sejam $x_k \in F_{\alpha n}$, com $\|x_k - x\| \rightarrow 0$. Portanto, $\|T_\alpha x_k\| \leq n$. Desde que T_α são contínuos, temos que $\|T_\alpha x_k - T_\alpha x\| \rightarrow 0$ quando $k \rightarrow \infty$ e por isto $\|T_\alpha x_k\| \rightarrow \|T_\alpha x\|$. Logo, $\|T_\alpha x\| \leq n$. Então, $x \in F_{\alpha n}$.

Para todo $n \in \mathbb{N}$ definimos $F_n = \bigcap_{\alpha \in A} F_{\alpha n}$. Os conjuntos F_n são fechados pois é dado pela interseção de uma família de conjuntos fechados. Além disso, $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} F_n = X$. De fato, se $x \in X$, existe $c(x) > 0$ com a propriedade na afirmação do teorema. Definimos $n = [c(x)] + 1$. Portanto, $\sup_{\alpha \in A} \|T_\alpha x\| \leq c(x) \leq n$ o que significa que $x \in F_n$.

Resumindo, o espaço completo X é coberto por uma quantidade enumerável de conjuntos fechados. Pelo Teorema de Baire, existe pelo menos um F_{n_0} que possui ponto interior, isto é, existe $\delta > 0$, tal que, para todo x com $\|x - x_0\| < \delta$, temos $x \in F_{n_0}$.

Seja $y \in X$ com $\|y\| = 1$ e $z = x_0 + (\delta/2)y$. Logo, $\|z - x_0\| = \delta/2 < \delta$ e por isto $z \in F_{n_0}$. Portanto, $\|T_\alpha z\| \leq n_0$ para todo $\alpha \in A$. Consequentemente,

$$\begin{aligned} \|T_\alpha y\| &= \frac{2}{\delta} \|T_\alpha(z - x_0)\| \\ &\leq \frac{2}{\delta} \{\|T_\alpha z\| + \|T_\alpha x_0\|\} \\ &\leq \frac{4n_0}{\delta}. \end{aligned}$$

Portanto,

$$\|T_\alpha\| = \sup_{\|y\|=1} \|T_\alpha y\| \leq \frac{4n_0}{\delta} =: M.$$

Desde que esta desigualdade vale para qualquer índice $\alpha \in A$, temos que $\sup_{\alpha \in A} \|T_\alpha\| \leq M$. •

Antes de mostrarmos uma aplicação do Teorema de Banach-Steinhaus, vamos fazer uma pequena revisão de polinômios interpoladores.

Queremos encontrar um polinômio onde, dada uma função f e um conjunto de pontos x_i , $i = 0, 1, \dots, n$ este polinômio satisfaz a propriedade $p(x_i) = f(x_i)$ para $i = 0, 1, \dots, n$. Neste trabalho citaremos apenas a interpolação de Lagrange e mostraremos o método para encontrar, dado uma tabela de $n+1$ pontos, um polinômio de grau menor ou igual a n que melhor se aproxima da função f dada. Mas antes temos o seguinte teorema que prova a unicidade de tal polinômio.

Teorema 4.2.5. *Sejam (x_i, y_i) , $y_i = f(x_i)$; $i = 1, \dots, n, n+1$ pontos distintos, isto é, $x_i \neq x_j$ para $i \neq j$. Existe um único polinômio $P(x)$ de grau não maior que n , tal que $P(x_i) = y_i$, para todo i .*

Demonstração:

O polinômio $P(x)$ pode ser escrito da seguinte forma:

$$P_n(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n.$$

$P(x)$ é, no máximo de grau n , se $a_n \neq 0$ e, para determinar os coeficientes a_0, a_1, \dots, a_n . Como $P_n(x)$ contém os pontos (x_i, y_i) , $i = 0, 1, \dots, n$, pode-se escrever que $P_n(x_i) = y_i$, para todo i .

Obtemos assim um sistema $(n+1)$ por $(n+1)$ cuja matriz de coeficientes é

$$\text{dada a seguir: } A = \begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \dots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^n \end{pmatrix}$$

Mas, o determinante da matriz A é conhecido como determinante das potências ou de Vandermonde e, da Álgebra Linear, sabe-se que seu valor é dado por:

$$\det(A) = \prod_{i>j} (x_i - x_j).$$

Como $x_i \neq x_j$ para $i \neq j$, vem que $\det(A) \neq 0$.

Logo, $P(x)$ é único. •

Será visto, agora, a dedução da fórmula de interpolação de Lagrange.

Sejam os $(n+1)$ polinômios $p_i(x)$ de grau n :

$$p_0 = (x - x_1)(x - x_2)\dots(x - x_n)$$

$$p_1 = (x - x_0)(x - x_2)\dots(x - x_n)$$

$$\begin{array}{ccc} \vdots & \vdots & \vdots \\ p_n = (x - x_0)(x - x_2)\dots(x - x_{(n-1)}) \end{array}$$

ou, de uma forma mais simples,

$$p_i(x) = \prod_{j=0, j \neq i}^n (x - x_j), \quad (i = 0, 1, \dots, n), \text{ onde } x_j \text{ é conhecido.}$$

Tais polinômios possuem as seguintes propriedades:

1. $p_{(i)}(x_i) \neq 0$, para todo i .
2. $p_{(i)}(x_j) = 0$, para todo $i \neq j$.

e são conhecidos como polinômios de Lagrange.

Como o polinômio $P(x)$ que se deseja encontrar é de grau menor ou igual a n e contém os pontos (x_i, y_i) , $i = 0, 1, \dots, n$, pode-se escrevê-lo como uma combinação linear dos polinômios $p_i(x)$, $i = 0, 1, \dots, n$.

Então, $P_n(x) = b_0p_0(x) + b_1p_1(x) + \dots + b_np_n(x)$.

E, assim, para se determinar $P_n(x)$, basta calcular os valores de b_i , $i = 0, 1, \dots, n$, já que o polinômio $p_i(x)$, para todo i , podem ser determinados.

$$\text{Seja } P_n(x_k) = \sum_{i=0}^n b_i p_i(x_k) = b_0p_0(x_k) + b_1p_1(x_k) + \dots + b_np_n(x_k).$$

Mas, como $p_i(x_k) = 0$ para todo $i \neq j$ e $p_i(x_i) \neq 0$ para todo i , vem:

$$P_n(x_k) = b_k p_k(x_k) \text{ e como } P_n(x_k) = y_k \text{ obtemos,}$$

$$b_k = \frac{P_n(x_k)}{p_k(x_k)}.$$

Variando $k = 0, 1, \dots, n$ obtemos $b_i = \frac{y_i}{p_i(x_i)}$, para todo i .

Substituindo o valor de b_i temos:

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \frac{p_i(x)}{p_i(x_i)}.$$

Substituindo os polinômios p_i na equação acima obtemos:

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i * \prod_{j=0, j \neq i}^n \frac{(x - x_j)}{x_i - x_j}.$$

Obtendo assim a formula de interpolação de Lagrange.

Mostraremos agora a existência de um polinômio tal que, dada uma função f , este polinômio converge para f .

Definição 4.2.7. *Sejam $a, b \in \mathbb{R}$. Definimos por*

$$a \vee b = \max\{a, b\};$$

$$a \wedge b = \max\{a, b\}.$$

Lema 4.2.3. *Sejam $a, b \in \mathbb{R}$, então*

1. $a \vee b = \frac{1}{2}(a + b + |a - b|)$;
2. $a \wedge b = \frac{1}{2}(a + b - |a - b|)$.

Demonstração

1. Se $a \geq b$ temos $a \vee b = \frac{1}{2}(a + b + a - b) = a = \max\{a, b\}$

Se $a < b$ temos $a \vee b = \frac{1}{2}(a + b - a + b) = b = \max\{a, b\}$

2. A demonstração é análoga ao item anterior. •

Definição 4.2.8. *Seja X um espaço métrico. Um subconjunto $A \subset \mathcal{C}(X)$ é uma subálgebra se*

1. A é um subespaço vetorial.
2. Se $f, g \in A$ então $f \cdot g \in A$

Definição 4.2.9. *Sejam X um espaço métrico e $A \subset \mathcal{C}(X)$. Dizemos que A separa pontos se para todo $x \neq y, x, y \in X$, existe $f \in A$ tal que $f(x) \neq f(y)$.*

Antes do próximo lema, vamos considerar a seguinte sequência de polinômios.

$$Q_0(x) := 1 \text{ e } Q_{n+1} := \frac{1}{2}(1 - x^2 + Q_n^2(x)).$$

Mostremos que

$$0 \leq Q_{n+1}(x) \leq Q_n(x) \leq 1, \quad n = 0, 1, \dots, x \in [-1, 1].$$

Tomamos inicialmente $x = 1$ ou $x = -1$ (tomaremos $x=1$) temos:

$$Q_{n+1}(1) = \frac{1}{2}(1 - 1 + Q_n^2(1)) = \frac{1}{2}Q_n^2(1) \geq 0.$$

Para obtermos que $Q_n(1) \leq 1$, usaremos a princípio de indução finita (ou indução matemática).

Assim, para $n=1$ temos

$$Q_1(1) = \frac{1}{2}(1 - 1 + 1^2) = \frac{1}{2},$$

ou seja a propriedade se satisfaz para $n=1$.

Supondo pra $n=k$ que $Q_k(1) \leq 1$ obtemos

$$Q_k^2(1) \leq 1 \Rightarrow \frac{Q_k^2(1)}{2} \leq \frac{1}{2},$$

e assim temos,

$$Q_{k+1} = \frac{1}{2}(1 - 1 + Q_k^2) = \frac{Q_k^2}{2} \leq 1.$$

Agora, vamos mostrar que a propriedade é válida para x pertencente ao intervalo de -1 a 1 .

Assim para $x \in (-1, 1)$ temos,

$$Q_{n+1}(x) = \frac{1}{2}(1 - x^2 + Q_n^2(x)).$$

Como $|x| < 1$ temos $x^2 < 1$ e desse modo $1 - x > 0$ e além disso, $Q_n^2 \geq 0$ temos $Q_{n+1} \geq 0$.

Novamente usando a principio de indução finita, mostremos que $Q_n(x) \leq 1$ para todo x pertencente ao intervalo $(-1, 1)$, Seja x um ponto qualquer desse intervalo.

Para $n=1$ temos $Q_1(x) = \frac{1}{2}(1 - x^2 + 1)$. Assim como anteriormente

$$1 - x^2 \leq 1 \Rightarrow 1 - x^2 \leq 2 \Rightarrow \frac{1}{2}(1 - x^2 + 1 \leq 1)$$

e portanto, $Q_1 \leq 1$.

Supondo para $n=k$ que $Q_k(x) \leq 1$ obtemos $Q_{n+1}(x) = \frac{1}{2}(1 - x^2 + Q_n^2(x))$. Novamente temos que $1 - x^2 \leq 1$ e por hipótese de indução obtemos $Q_n^2(x) \leq 1$. Com isso,

$$1 - x^2 \leq 1 \Rightarrow 1 - x^2 + Q_n^2(x) \leq 1 + Q_n^2(x) \leq 1 + 1 \Rightarrow \frac{1}{2}(1 - x^2 + Q_n^2(x)) \leq 1.$$

Mostraremos agora que a sequência é não crescente, ou seja, $Q_{n+1}(x) \leq Q_n(x)$.

Com efeito, usando o principio de indução finita temos que para $n=1$ e x pertencente ao intervalo $[-1, 1]$ a seguinte condição

$$Q_1(x) = \frac{1}{2} - \frac{x^2}{2} + \frac{1}{2} = 1 - \frac{x^2}{2} = Q_0 - \frac{x^2}{2} \leq Q_0.$$

Agora, supondo que para $n=k$ temos $Q_k(x) \leq Q_{k-1}(x)$ obtemos,

$$\frac{Q_{k+1}(x)}{Q_n(x)} = \frac{(1 - x^2 + Q_k^2(x))}{2Q_k(x)} \leq \frac{(1 - x^2 + Q_k^2(x))}{Q_k(x)} = \frac{(1 - x^2)}{Q_k(x)} + Q_k(x)$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{(1-x^2 + Q_{k-1}^2(x))}{Q_k(x)} - Q_{k-1}(x) \frac{Q_{k-1}(x)}{Q_k(x)} + Q_k(x) = \frac{Q_k(x)}{Q_k(x)} - Q_{k-1}(x) \frac{Q_{k-1}(x)}{Q_k(x)} + Q_k(x) \\
&= 1 - Q_{k-1}(x) \frac{Q_{k-1}(x)}{Q_k(x)} + Q_k(x) \leq 1 - Q_{k-1}(x) + Q_k(x) \leq 1.
\end{aligned}$$

Logo, a sequência é não crescente.

Após mostrarmos que a sequência é monótona e limitada em um conjunto compacto, vimos que essa sequência converge uniformemente. Assim, existe uma função f tal que $Q_n(x) \Rightarrow f$.

Temos que $Q_{n+1}(x) = \frac{1}{2}(1-x^2 + Q_n^2(x))$. fazendo n tender ao infinito obtemos

$$P = \frac{1}{2}(1-x^2 + P^2) \Rightarrow 2P = 1-x^2 + P^2 \Rightarrow P^2 - 2P + (1-x^2) = 0.$$

Calculando as raízes dessa equação em função de x obtemos $P = 1 + |x|$ e $P = 1 - |x|$. Como a sequência converge para uma função também limitada no intervalo $[0, 1]$ ($0 \leq Q_n(x) \leq 1$), podemos excluir a primeira raiz. Assim $P = 1 - |x|$.

Agora se tomarmos a sequência $H_n(x) = 1 - Q_n(x)$ temos que $H_n(x) \rightarrow |x|$.

Assim, temos uma sequência que converge uniformemente para a função valor absoluto. Assim, podemos mostrar o próximo lema.

Lema 4.2.4. *Sejam X um espaço métrico compacto e $A \subset C(X)$ uma subálgebra. Se $f, g \in \bar{A}$, então $f \vee g$ ($f \wedge g$) é o conjunto de todos os limites uniformes de A .*

Demonstração

Faremos para o caso $f \wedge g$, pois o outro de modo análogo.

Por hipótese $f, g \in A$ e A é uma subálgebra que contém $f \equiv 1$. Pela definição de subálgebra temos que A é um espaço vetorial e assim, como $g \in A$ então $-g \in A$.

Com isso, temos que $f+g \in A$ e $f-g \in A$.

Falta mostrar então que se $f \in A$ então $|f| \in A$.

Sejam $a = \inf\{f(x), x \in X\}$, $b = \sup\{f(x), x \in X\}$ e $p_n : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ uma sequência de polinômios tal que $\lim_{n \rightarrow \infty} p_n(x) = |f(x)|$ (mostraremos um exemplo dessa sequência). Então, $\lim_{n \rightarrow \infty} p_n(f(x))$ converge para $|f(x)|$ uniformemente em X . O fato de A conter as funções constantes, garante que $p_n(f(x)) \in A$. Logo $|f(x)| \in \bar{A}$.

E assim, usando o item 1 do lema 4.2.3 temos que $f \wedge g \in A$. •

Lema 4.2.5. *Sejam X um compacto e $A \subset \mathcal{C}(X)$ uma algebra que separa pontos e A contém a função $f \equiv 1$. Seja $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ e $x_0 \neq y_0, x_0, y_0 \in X$, então existe pelo menos uma função $f \in A$ tal que $f(x_0) = \alpha$ e $f(y_0) = \beta$.*

Demonstração

Por hipótese A separa pontos. Assim, como $x_0 \neq y_0$ existe uma função $g \in A$ tal que $g(x_0) \neq g(y_0)$.

Considere f da seguinte forma:

$$f := \left[\frac{\alpha - \beta}{g(x_0) - g(y_0)} \right] g + \frac{\alpha g(x_0) - \beta g(y_0)}{g(x_0) - g(y_0)} \mathbf{1}$$

Como A é uma subalgebra $f \in A$. •

Agora mostraremos o Teorema chave, que mostrará que toda função contínua em um compacto pode ser por um polinômio.

Teorema 4.2.6. *(Teorema de Stone-Weierstrass) Seja X um espaço compacto de Hausdorff, então uma subalgebra $A \subset \mathcal{C}(X)$, que contém, $f \equiv 1$ e separa pontos é denso em $\mathcal{C}(X)$.*

Demonstração

Mostremos que para toda $f \in \mathcal{C}(X)$ e todo $\epsilon > 0$, existe $g \in \bar{A}$ tal que $|f(x) - g(x)| < \epsilon$ qualquer que seja $x \in X$.

Dados quaisquer $x, y \in X$, existe $g_{xy} \in A$ tal que $g_{xy}(x) = f(x)$ e $g_{xy}(y) = f(y)$. Isto ocorre do Lema 4.2.5 se $x \neq y$ e se $x = y$ basta tomar g_{xy} constante.

Por continuidade, para cada $x \in X$, cada ponto $x \in X$ possui uma vizinhança V_{xy} tal que $z \in V_{xy} \Rightarrow g_{xy}(z) > f(z) - \epsilon$.

Como X é compacto, existem $y_1, y_2, \dots, y_n \in X$ tais que $X = V_{xy_1} \cup \dots \cup V_{xy_n}$.

Seja $g_x = g_{xy_1} \vee g_{xy_2} \vee \dots \vee g_{xy_n}$. Então $g_x \in \bar{A}$ (pelo lema 2) e $g_x(x) = f(x)$ e $f(z) - \epsilon < g_x(z)$ para todo $z \in X$.

Por continuidade, cada ponto $x \in X$ possui uma vizinhança U_x tal que $z \in U_x \Rightarrow g_x(z) < f(z) + \epsilon$. Sendo X compacto, existem $x_1, x_2, \dots, x_m \in X$ tais que $X = U_{x_1} \cup \dots \cup U_{x_m}$. Seja $g = g_{x_1} \wedge g_{x_2} \wedge \dots \wedge g_{x_m}$. Então $g \in \bar{A}$ e, para cada $z \in X$ tem-se $f(z) - \epsilon < g(z) < f(z) + \epsilon$, ou seja, $|f(z) - g(z)| < \epsilon$.

Disso, concluímos que \bar{A} é denso em $\mathcal{C}(X)$. Assim, para essa $f \in \mathcal{C}(X)$ e $\epsilon > 0$, existe $g \in \bar{A}$ tal que $\|f - g\| < \frac{\epsilon}{2}$.

Como $g \in \bar{A}$ temos que, existe uma sequência h_n de funções em A e $n_0 \in \mathbb{N}$ tal que $\|h_{n_0} - g\| < \frac{\epsilon}{2}$.

Assim, para esse $\epsilon > 0$ e $n_0 \in \mathbb{N}$ temos

$$\|h_{n_0} - f\| = \|h_{n_0} - g + g - f\| \leq \|h_{n_0} - g\| + \|g - f\| \leq \epsilon.$$

Logo, A também é denso em $\mathcal{C}(X)$, como queríamos demonstrar. •

Observe que o conjunto dos polinômios é uma subálgebra que satisfaz as condições do teorema anterior. Assim, para toda função contínua em um compacto, existe uma sequência de polinômios $\{p_n\}$ tal que $p_n \rightarrow f$.

Mas, quando interpolamos uma função f por um polinômio de grau menor ou igual a n por ponto x_0, x_1, \dots, x_n obtemos um erro que pode ser calculado pela seguinte fórmula:

$$f(x) - p_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n (x - x_i),$$

para algum ξ em X . O limite acima do erro, sugere que escolhamos os pontos de interpolação x_i de tal modo que $\prod_{i=0}^n (x - x_i)$ seja o menor possível. Isto ocorre quando escolhemos os pontos de Chebyshev.

Não demonstraremos todas as afirmações sobre polinômios interpoladores, pois teríamos que aprofundar mais na teoria de cálculo numérico e neste caso estamos querendo encontrar uma aplicação para o teorema de Banach-Steinhaus.

Definição 4.2.10. *A constante de Lebesgue Λ é definida pela norma de X , onde X é a projeção do espaço de todos os polinômios interpoladores de grau menor ou igual a n da seguinte forma:*

$$\|f - X(f)\| \leq (l+1) \|f - p^*\|,$$

onde p^* é o polinômio interpolador de Lagrange.

Queremos encontrar ponto x_i tal que a constante de Lebesgue Λ seja a menor possível. Isto ocorre quando escolhemos os pontos de Chebyshev e assim obtemos a seguinte condição para Λ .

$$\Lambda \geq \frac{2}{\pi} \log(n+1) + C$$

para alguma constante C .

Podemos então mostrar o seguinte teorema.

Teorema 4.2.7. *Para toda função $f(x)$ contínua em um intervalo $[a, b]$, existe uma tabela de nós tal que a sequência dos polinômios interpoladores $p_n(x)$ converge para $f(x)$ uniformemente em $[a, b]$.*

O teorema acima garante que para qualquer função existe uma tabela de nós tal que o polinômio interpolador converge uniformemente para f .

Mas será que é possível obtermos uma tabela de pontos tal que para qualquer função f o polinômio interpolador que passa pelos n pontos da tabela, converge uniformemente para f ?

O teorema a seguir afirma que isso não é possível e em sua demonstração (que também será omitida) é construído um conjunto de projeções de polinômios que convergem para f , mas não uniformemente, pois pelo teorema de Banach-Steinhaus isso só seria possível se este conjunto fosse limitado uniformemente, o que não ocorre.

Teorema 4.2.8. *Dada uma tabela de pontos pertencentes a um intervalo $[a, b]$, existe uma função f em $[a, b]$ tal que a sequência de polinômios interpoladores que passam por estes pontos, divergem em $[a, b]$.*

Demonstração.

Considere $T_n : \mathcal{C}[a, b] \rightarrow \mathbb{P}_n[a, b]$ tal que $T_n(f) = \mathbb{P}_n(f, X)(x) = \sum_{i=1}^n l_i(x)f(x_i)$, onde X é o conjunto de $n+1$ pontos, tal que $f(x) = p_n(x)$ e $l_i(x)$ é o polinômio racional obtido através da interpolação de Lagrange.

Considerando a seguinte norma:

$$\|f\| = \max_{a \leq x \leq b} |f(x)|,$$

temos também que $\mathcal{C}[a, b]$ é um espaço de Banach (Estamos apenas considerando o espaço $\mathcal{C}[a, b]$).

Obtemos,

$$\begin{aligned} \mathbb{P}_n(f, X)(x) &= \sum_{i=0}^n l_i f(x_i) \Rightarrow |\mathbb{P}_n(f, X)(x)| = \left| \sum_{i=0}^n l_i f(x_i) \right| \leq \\ &\leq \sum_{i=0}^n |l_i| |f(x_i)| \leq \|f\| \sum_{i=0}^n |l_i|. \end{aligned}$$

Assim,

$$|\mathbb{P}_n(f, X)(x)| \leq \|f\| \Lambda_n(x)$$

$$\Lambda_n(x) = \max_{a \leq x \leq b} \sum_{i=0}^n |l_i| \text{ é a constante de Lebesgue de ordem } n.$$

Podemos assim escrever a seguinte inequação:

$$\frac{|\mathbb{P}_n(f, X)(x)|}{\|f\|} \leq \Lambda_n(x) \Rightarrow \frac{\|\mathbb{P}_n(f, X)\|}{\|f\|} \leq \Lambda_n(x).$$

Como ambos os lados da inequação acima não dependem de x , temos

$$\|T_n\| \sup_{f \neq 0} \frac{\|\mathbb{P}_n(f, X)\|}{\|f\|} \leq \Lambda_n(x).$$

Considere $f \in \mathcal{C}[a, b]$ tal que $\|f\| \leq 1$ para todo $x \in [a, b]$, onde

$$f(x_i) = \begin{cases} \frac{|l_i(y)|}{l_i(y)}, & \text{se } l_i(y) \neq 0 \\ 1, & \text{se } l_i(y) = 0 \end{cases}$$

onde y é tal que $\Lambda_n(X) = \max_x \sum_{i=0}^n |l_i(x)| = \sum_{i=0}^n |l_i(y)|$.

Temos então,

$$|\mathbb{P}_n(f, X)(x)| = \left| \sum_{i=0}^n l_i(x) \frac{|l_i(y)|}{|l_i(y)|} \right| \leq \sum_{i=0}^n |l_i(x)| \leq \Lambda_n(X).$$

Assim,

$$|\mathbb{P}_n(f, X)(y)| = \left| \sum_{i=0}^n l_i(y) \frac{|l_i(y)|}{|l_i(y)|} \right| = \sum_{i=0}^n |l_i(y)| = \Lambda_n(X).$$

Com isso, $\|\mathbb{P}_n(f, X)\| = \Lambda_n(X)$ e como $\|f\| = 1$ temos $\frac{\|\mathbb{P}_n(f, X)\|}{\|f\|} = \Lambda(X)$, ou seja, $\|T_n\| = \Lambda_n(X)$.

Pela teoria de polinômios interpoladores temos que

$$\Lambda_n(X) > \frac{2}{\pi^2} \log(n) - 1.$$

Como $\|T_n(f)\| \rightarrow \infty$ quando $n \rightarrow \infty$, temos pelo teorema de Banach-Steinhaus que $\|T_n(f)\| = \left\| \frac{\mathbb{P}_n(f, X)}{\|f\|} \right\|$ não converge para alguma f . •

4.2.1 Exercícios

1. Mostre que para $1 \leq p < \infty$, l_p é um espaço métrico.

$$\text{Considere } d(x, y) = \left(\sum |x_j - y_j|^p \right)^{\frac{1}{p}}.$$

Demonstração.

Para quaisquer $x, y \in l^p$ temos:

$$\begin{aligned} d(x, y) &= \left(\sum |x_j - y_j|^p \right)^{\frac{1}{p}} = \left(\sum |x_j - z_j + z_j - y_j|^p \right)^{\frac{1}{p}} \leq \\ &\leq \left(\sum |x_j - z_j|^p \right)^{\frac{1}{p}} + \left(\sum |z_j - y_j|^p \right)^{\frac{1}{p}} = d(x, z) + d(z, y). \end{aligned}$$

Como $d(x, y) \geq 0$ pois é soma de valores não negativos temos que l^p é um espaço métrico. •

2. Mostre que pela inequação de Cauchy-Schwarz obtemos a seguinte inequação:

$$(|x_1| + |x_2| + \dots + |x_n|)^2 \leq n(|x_1|^2 + |x_2|^2 + \dots + |x_n|^2).$$

3. Encontre uma sequência x que está em l^p para $p > 1$ e $x \notin l^p$.

Demonstração.

$$\text{Basta considerar a sequência } (x_n) = \frac{1}{n}. \quad \bullet$$

4. O diâmetro de um conjunto A ($\delta(A)$), onde A é um conjunto não vazio em um espaço métrico (X, d) é definido por

$$\delta(A) = \sup_{x, y \in A} d(x, y).$$

Dizemos que A é limitado se $\delta(A) < \infty$. Mostre que $A \subset B$, então $\delta(A) \leq \delta(B)$.

5. O espaço l^∞ é não separável.
6. O espaço l^p com $1 \leq p < \infty$ é separável.

Demonstração.

Seja M o conjunto de todas as sequências y de forma que

$$y = (y_1, y_2, \dots, y_n, 0, 0, \dots)$$

onde n é qualquer valor positivo inteiro e os valores $y_i \in \mathbb{Q}$ para todo i . Mostremos que M é denso em l^p . Seja $x = (x_j) \in l^p$ uma sequência qualquer.

Então para todo $\epsilon > 0$ existe um n (que depende de ϵ) tal que

$$\sum_{j=n+1}^{\infty} |x_j|^p \leq \frac{\epsilon^p}{2}$$

porque a série é convergente. Sabemos que os racionais são densos em \mathbb{R} . Assim, para cada x_j existe um racional y_j próximo o suficiente que satisfaça

$$\sum_{j=1}^n |x_j - y_j|^p < \frac{\epsilon^p}{2}.$$

Isto nos garante que

$$[d(x, y)]^p = \sum_{j=1}^n |x_j - y_j|^p + \sum_{j=n+1}^{\infty} |x_j|^p < \epsilon^p.$$

Assim, obtemos $d(x, y) < \epsilon$ e disso temos que M é denso em l^p . Logo M é separável.

•

7. Sejam X e Y espaços lineares normados e $A : X \rightarrow Y$ uma transformação linear limitada. Mostre que A pode ser estendida por $B : X^* \rightarrow Y^*$, onde B é uma transformação linear limitada tal que $\|A\| = \|B\|$ e X^* e Y^* são obtidos a partir de X e Y respectivamente.

8. Sejam X um espaço vetorial normado e $A : X \rightarrow Y$ uma transformação linear. Supondo que exista um vetor x não nulo e um escalar λ tal que $Ax = \lambda x$ então $\|A\| \geq |\lambda|$
9. Seja X um espaço linear normado. Mostre que se $\{x_n\}$ converge uniformemente para x , então existe uma sequência de combinação linear $\{\sum_{i=1}^{k_n} \alpha_i^{(n)} x_i^{(n)}\}$ que converge para x onde $x_i^{(n)}$ são termos da sequência original.
10. Se X e Y são espaços lineares normados e se $A : X \rightarrow Y$ é um isomorfismo em Y e ainda temos que A e A^{-1} são contínuas, então mostre que $\|A^{-1}\| \geq \|A\|^{-1}$